

Werk

Label: Article

Jahr: 1972

PURL: https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X_0097|log27

Kontakt/Contact

Digizeitschriften e.V.
SUB Göttingen
Platz der Göttinger Sieben 1
37073 Göttingen

✉ info@digizeitschriften.de

STEJNOMĚRNÁ STABILITA A STEJNOMĚRNÁ ASYMPTOTICKÁ STABILITA MNOŽIN VZHLEDEM K SPOJITÉMU TOKU

FRANTIŠEK TUMAJER, Liberec

(Received August 19, 1970)

1. DEFINICE ABSTRAKTNÍHO SPOJITÉHO TOKU

1.1. Označení. V práci se studují některé vlastnosti parciálního zobrazení $t : R^1 \times P \times R^1 \rightarrow P$, kde P je metrický prostor s metrikou ϱ a R^1 množina všech reálných čísel s eukleidovskou metrikou. O parciálním zobrazení t předpokládáme, že splňuje následující podmínku

$$(1) \quad (\beta, x, \alpha) \in \text{domain } t \Rightarrow \beta \geq \alpha \quad \forall \quad R^1.$$

Symbolem ${}_{{}_\beta}t_\alpha x$ označíme parciální zobrazení z P do P definované předpisem

$${}_{{}_\beta}t_\alpha x = t(\beta, x, \alpha).$$

Symbolem E budeme rozumět $\{(x, \alpha) \in P \times R^1 : (\alpha, x, \alpha) \in \text{domain } t\}$. Pomocí právě zavedených pojmů a označení vyslovíme následující definici.

1.2. Definice. Říkáme, že t je tok na P nad R^1 , právě když t je parciální zobrazení $R^1 \times P \times R^1 \rightarrow P$ s podmínkou (1) a mající následující vlastnosti:

$$(i) \quad (x, \alpha) \in E \Rightarrow {}_\alpha t_\alpha x = x,$$

$$(ii) \quad {}_\gamma t_\beta \circ {}_\beta t_\alpha x = {}_\gamma t_\alpha x \text{ pro všechna } \gamma \geq \beta \geq \alpha, \text{ kdykoliv je jedna z obou stran této rovnosti definována.}$$

1.3. Poznámka. Je-li dán tok t a $(x, \alpha) \in E$, je přirozené ptát se po vlastnosti množiny $\{\vartheta \in R^1 : (\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t\}$. Je zřejmé přímo z definice toku, že tato množina tvoří interval v R^1 mající α jako počáteční bod. Označme

$$\varepsilon : E \rightarrow (-\infty, +\infty) : \varepsilon(x, \alpha) = \sup \{\vartheta \in R^1 : (\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t\}.$$

1.4. Definice. Říkáme, že tok t na P nad R^1 je lokální, resp. globální, právě když platí $\varepsilon(x, \alpha) > \alpha$, resp. $\varepsilon(x, \alpha) = +\infty$ pro všechna $(x, \alpha) \in E$.

1.5. Definice. Nechť t je tok na P nad R^1 . Říkáme, že s je *řešením* toku t , právě když

- (i) s je parciální zobrazení z R^1 do P ,
- (ii) domain s je interval v R^1 ,
- (iii) $s(\beta) = {}_\beta t_\alpha s(\alpha)$ platí pro všechna $\alpha \leq \beta$ v domain s .

1.6. Definice. Říkáme, že lokální tok t na P nad R^1 je *spojitý*, právě když jsou všechna jeho řešení spojitá zobrazení.

Jako základní interpretaci definice 1.6 uvedeme příklad.

1.7. Příklad. Nechť je dána diferenciální rovnice

$$(2) \quad \frac{dx}{d\vartheta} = f(x, \vartheta)$$

v n -rozměrném eukleidovském prostoru R^n , kde $f: E \rightarrow R^n$ je spojitě zobrazení otevřené podmnožiny E prostoru R^{n+1} splňující Lipschitzovu podmínku vzhledem k proměnné x . Řešení rovnice (2) jsou parciální zobrazení $s: R^1 \rightarrow R^n$ taková, že domain s je interval v R^1 takový, že platí

$$\frac{ds(\vartheta)}{d\vartheta} = f(s(\vartheta), \vartheta) \quad \text{pro všechna } \vartheta \in \text{domain } s.$$

K diferenciální rovnici (2) můžeme přiřadit spojitý tok t na R^n nad R^1 tímto způsobem:

$$\text{definujeme } y = t(\beta, x, \alpha) \quad \text{právě když } x, y \in R^n, \quad \alpha \leq \beta \text{ v } R^1$$

a existuje řešení rovnice (2) nabývající hodnotu x v bodě α a y v β .

1.8. Poznámka. Zřejmě každý tok t na P nad R^1 definuje na odpovídajícím E částečné uspořádání předpisem

$$(y, \beta) > (x, \alpha) \Leftrightarrow y = t(\beta, x, \alpha).$$

Je tedy přirozené vyslovit následující definici.

1.9. Definice. Nechť t je tok na P nad R^1 . Parciální zobrazení

$$V: E \rightarrow R^1$$

nazýváme *ljapunovskou funkcí* toku t , právě když je V nezáporné a nerostoucí podél t , tj. právě když ze vztahů

$$(y, \beta) \in \text{domain } V, (x, \alpha) \in \text{domain } V, \quad y = t(\beta, x, \alpha) \Rightarrow 0 \leq V(y, \beta) \leq V(x, \alpha).$$

2. STEJNOMĚRNÁ STABILITA A STEJNOMĚRNÁ ASYMPTOTICKÁ STABILITA

2.1. Označení. Kromě symboliky zavedené v předcházející části budeme v následujícím textu používat tato další označení. R^0, R^+, I znamenají po řadě množiny $\langle 0, +\infty \rangle, (0, +\infty), (0, 1)$. Dále předpokládáme, že je dána neprázdňá uzavřená množina

$$(1) \quad m \subset P \times R^1$$

taková, že zobrazení

$$(2) \quad g : P \times R^1 \rightarrow R^0$$

definované předpisem

$$g(x, \alpha) = \inf \{ \varrho(x, y) : (y, \alpha) \in m \}$$

je spojitě.

2.2. Poznámka. Z definice zobrazení g je zřejmé, že platí

$$(3) \quad (x, \alpha) \in m \Leftrightarrow g(x, \alpha) = 0.$$

2.3. Definice. Říkáme, že m je *invariantní* vzhledem k toku t , právě když platí

$$(\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t, \quad (x, \alpha) \in m \Rightarrow (\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \in m.$$

2.4. Poznámka. Ze vztahu (3) plyne, že m je invariantní vzhledem k t , právě když platí

$$(\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t, \quad g(x, \alpha) = 0 \Rightarrow g(\vartheta t_\alpha x, \vartheta) = 0.$$

2.5. Definice. Říkáme, že m je *stejněměrně stabilní* vzhledem k toku t , právě když existuje zobrazení

$$(4) \quad \psi : I \rightarrow I$$

takové, že platí

$$(5) \quad (\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t, \quad g(x, \alpha) \leq \psi(\xi) \Rightarrow g(\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \leq \xi.$$

2.6. Věta. *Nechť m je stejněměrně stabilní vzhledem k toku t . Potom je m invariantní vzhledem k t .*

Důkaz. Nechť existuje $(\beta, x, \alpha) \in \text{domain } t$ takové, že $g(x, \alpha) = 0$, $g(\beta t_\alpha x, \beta) = k > 0$. Zřejmě pro každou volbu zobrazení ψ v (4) a pro každé $k_1 \in (0, k) \cap I$ platí $g(x, \alpha) \leq \psi(k_1)$ a $g(\beta t_\alpha x, \beta) > k_1$, což je spor s (5).

2.7. Věta. m je stejnoměrně stabilní vzhledem k spojitému toku t , právě když existuje l'apunovská funkce V s následujícími vlastnostmi:

- (i) existuje $\delta \in I$ takové, že $\text{domain } V = \{(x, \alpha) \in E : g(x, \alpha) \leq \delta\}$,
- (ii) existují rostoucí spojitá zobrazení $a : (0, \delta) \rightarrow R^+$, $b : (0, \delta) \rightarrow R^+$, $b(\xi) \rightarrow 0$ pro $\xi \rightarrow 0_+$ taková, že platí

$$(x, \alpha) \in \text{domain } V, 0 < g(x, \alpha) \Rightarrow a(g(x, \alpha)) \leq V(x, \alpha) \leq b(g(x, \alpha)).$$

Důkaz. Nechť m je stejnoměrně stabilní. Bez újmy na obecnosti můžeme předpokládat, že zobrazení ψ z definice 2.5 je rostoucí a spojitě s $\lim_{\xi \rightarrow 0_+} \psi(\xi) = 0$. Zvolme $\sigma > 1$, položíme $\delta = \psi(1)$ a definujeme parciální zobrazení $V : E \rightarrow R^0$ předpisem

$$(6) \quad V(x, \alpha) = \sup \left\{ g({}_\sigma t_\alpha x, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} : \vartheta \in \langle \alpha, \varepsilon(x, \alpha) \rangle \right\}$$

pro $(x, \alpha) \in E$ s $g(x, \alpha) \leq \delta$. (Činitel $(1 + (\vartheta - \alpha) \sigma)/(1 + \vartheta - \alpha)$ je zde uveden jen pro aplikaci v důkazu následující věty). Z (5) vyplývá, že zobrazení V je pro uvedená (x, α) předpisem (6) skutečně definováno. Má tedy V vlastnost (i). Nechť jsou dány $(x, \alpha) \in \text{domain } V$, $(y, \beta) \in \text{domain } V$, $y = {}_\beta t_\alpha x$. Pak pro každé $z = {}_\sigma t_\beta y$ platí také

$$z = {}_\sigma t_\alpha x \quad \text{a} \quad \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} \geq \frac{1 + (\vartheta - \beta) \sigma}{1 + \vartheta - \beta},$$

takže

$$\begin{aligned} V(y, \beta) &= \sup \left\{ g({}_\sigma t_\beta y, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \beta) \sigma}{1 + \vartheta - \beta} : \vartheta \in \langle \beta, \varepsilon(y, \beta) \rangle \right\} \leq \\ &\leq \sup \left\{ g({}_\sigma t_\alpha x, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} : \vartheta \in \langle \alpha, \varepsilon(x, \alpha) \rangle \right\} = V(x, \alpha). \end{aligned}$$

Odtud plyne, že zobrazení V je l'apunovskou funkcí. Je-li nyní $(x, \alpha) \in \text{domain } V$, $g(x, \alpha) > 0$, existuje $\xi \in I$ tak, že $g(x, \alpha) = \psi(\xi)$, odkud dostáváme pomocí (5)

$$g({}_\sigma t_\alpha x, \vartheta) \leq \xi = \psi^{-1}(g(x, \alpha))$$

pro každé $\vartheta \in \langle \alpha, \varepsilon(x, \alpha) \rangle$. Jelikož je $(1 + (\vartheta - \alpha) \sigma)/(1 + \vartheta - \alpha) < \sigma$, plyne odtud vztah

$$(7) \quad V(x, \alpha) \leq \sigma \psi^{-1}(g(x, \alpha)).$$

Zřejmě platí

$$g(x, \alpha) \in \left\{ g({}_\sigma t_\alpha x, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} : \vartheta \in \langle \alpha, \varepsilon(x, \alpha) \rangle \right\},$$

takže

$$(8) \quad g(x, \alpha) \leq V(x, \alpha).$$

Definujeme-li nyní zobrazení a, b z (ii) předpisem

$$a(\xi) = \xi, \quad b(\xi) = \sigma \psi^{-1}(\xi) \quad \text{pro } \xi \in (0, \delta),$$

vyplývá z (7) a (8), že V má také vlastnost (ii).

Nechť nyní existuje Ljapunovská funkce V s vlastnostmi (i) a (ii). Zvolme $0 < \delta_0 < \delta$ a definujme zobrazení ψ z (4) tak, aby platil vztah

$$0 < b(\psi(\xi)) \leq a(\xi) \quad \text{pro } 0 < \xi \leq \delta_0 \quad \text{a} \quad \psi(\xi) = \psi(\delta_0) \quad \text{pro } \delta_0 < \xi \leq 1$$

a ukažme, že platí (5).

Nechť je dáno $0 < \xi \leq \delta_0$ a předpokládejme, že existuje $(x, \alpha) \in E$, $g(x, \alpha) \leq \psi(\xi)$ tak, že pro nějaké $\gamma \in \langle \alpha, \varepsilon(x, \alpha) \rangle$ platí $\xi < g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma)$. Označme $\beta_0 = \inf \{ \beta \in R^1 : g({}_\beta t_\alpha x, \beta) = \xi \}$. Protože t a g jsou spojitě, můžeme o $\gamma > \beta_0$ předpokládat, že je $g({}_\beta t_\alpha x, \beta) \leq \delta$ pro všechna $\beta \in \langle \beta_0, \gamma \rangle$. Pak je $a(g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma)) \leq V({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) \leq V(x, \alpha) \leq b(g(x, \alpha)) \leq b(\psi(\xi)) \leq a(\xi)$, odkud plyne $g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) \leq \xi$, což je spor s naším předpokladem.

2.8. Definice. Říkáme, že m je *stejněměrně asymptoticky stabilní* vzhledem k toku t , právě když m je *stejněměrně stabilní* vzhledem k t a existují konstanta

$$(9) \quad \Omega \in I$$

a zobrazení

$$(10) \quad T: I \rightarrow R^+$$

takové, že platí

$$(\vartheta, x, \alpha) \in \text{domain } t, \quad g(x, \alpha) \leq \Omega, \quad \vartheta \geq \alpha + T(\xi) \Rightarrow g({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \leq \xi.$$

2.9. Věta. m je *stejněměrně asymptoticky stabilní* vzhledem ke spojitému globálnímu toku t , právě když existuje Ljapunovská funkce V s vlastnostmi 2.7(i), 2.7(ii) a

(iii) existuje rostoucí spojitě zobrazení $c: (0, \delta) \rightarrow R^+$ s $\lim_{\xi \rightarrow 0+} c(\xi) = 0$ takové, že platí

$$(x, \alpha) \in \text{domain } V \Rightarrow V({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) - V(x, \alpha) \leq - \int_\alpha^\vartheta c(g({}_v t_\alpha x, v)) dv,$$

kdykoliv je $c(g({}_v t_\alpha x, v))$ definováno pro všechna $v \in \langle \alpha, \vartheta \rangle$.

Důkaz. Nechť m je *stejněměrně asymptoticky stabilní* vzhledem k t . Bez újmy na obecnosti můžeme předpokládat, že zobrazení T z definice 2.8 je klesající a spojitě s $\lim_{\xi \rightarrow 0+} T(\xi) = +\infty$. Položme $\delta = \min \{ \Omega, \psi(1) \}$, zvolme $\sigma > 1$ a definujme parciální zobrazení $V: E \rightarrow R^0$ předpisem (6). Odtud a z důkazu věty 2.7 plyne, že V je Ljapunovskou funkcí s vlastnostmi 2.7(i) a 2.7(ii). Nechť je dáno $(x, \alpha) \in \text{domain } V$, $g(x, \alpha) >$

> 0 . Pak z definice 2.8 pro všechna $\vartheta \geq \alpha + T[g(x, \alpha)/\sigma^2]$ plyne $g({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \leq g(x, \alpha)/\sigma^2$, odkud dostáváme

$$g({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} \leq \frac{g(x, \alpha)}{\sigma^2} \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} < \frac{g(x, \alpha)}{\sigma} < g(x, \alpha) \leq V(x, \alpha),$$

takže

$$\sup \left\{ g({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) \frac{1 + (\vartheta - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta - \alpha} : \vartheta \geq \alpha + T\left(\frac{g(x, \alpha)}{\sigma^2}\right) \right\} < g(x, \alpha) \leq V(x, \alpha).$$

Nyní ze spojitosti t a g vyplývá existence $\vartheta_0 \in \langle \alpha, \alpha + T[g(x, \alpha)/\sigma^2] \rangle$ takového, že platí

$$V(x, \alpha) = g({}_{\vartheta_0} t_\alpha x, \vartheta_0) \frac{1 + (\vartheta_0 - \alpha) \sigma}{1 + \vartheta_0 - \alpha}.$$

Označíme-li $y = {}_\beta t_\alpha x$ a $z = {}_\vartheta t_\beta y$, pak zřejmě pro $(y, \beta) \in \text{domain } V$, $(z, \vartheta) \in \text{domain } V$ platí

$$\begin{aligned} V(z, \vartheta) &= g({}_{\gamma_0} t_\vartheta z, \gamma_0) \frac{1 + (\gamma_0 - \vartheta) \sigma}{1 + \gamma_0 - \vartheta} = g({}_{\gamma_0} t_\vartheta \circ {}_\vartheta t_\beta y, \gamma_0) \frac{1 + (\gamma_0 - \vartheta) \sigma}{1 + \gamma_0 - \vartheta} = \\ &= g({}_{\gamma_0} t_\beta y, \gamma_0) \frac{1 + (\gamma_0 - \beta) \sigma}{1 + \gamma_0 - \beta} \left[1 - \frac{(\sigma - 1)(\vartheta - \beta)}{(1 + \gamma_0 - \vartheta)[1 + (\gamma_0 - \beta) \sigma]} \right] \leq \\ &\leq V(y, \beta) \left[1 - \frac{(\sigma - 1)(\vartheta - \beta)}{(1 + \gamma_0 - \vartheta)[1 + (\gamma_0 - \beta) \sigma]} \right], \end{aligned}$$

takže

$$\frac{V(z, \vartheta) - V(y, \beta)}{\vartheta - \beta} \leq -(\sigma - 1) \frac{V(y, \beta)}{(1 + \gamma_0 - \vartheta)[1 + (\gamma_0 - \beta) \sigma]}.$$

Odtud a ze vztahů

$$0 \leq \gamma_0 - \vartheta \leq T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right), \quad 0 < \gamma_0 - \beta \leq T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right) + \vartheta - \beta$$

dostáváme nerovnost

(11)

$$\begin{aligned} \frac{V(z, \vartheta) - V(y, \beta)}{\vartheta - \beta} &\leq -(\sigma - 1) \frac{V(y, \beta)}{\left[1 + T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right) \right] \left[1 + \sigma T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right) + \sigma(\vartheta - \beta) \right]} \leq \\ &\leq -(\sigma - 1) \frac{g(y, \beta)}{\left[1 + T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right) \right] \left[1 + \sigma T\left(\frac{g(z, \vartheta)}{\sigma^2}\right) + \sigma(\vartheta - \beta) \right]}. \end{aligned}$$

Jelikož je $\lim_{\vartheta \rightarrow \beta+} g(z, \vartheta) = \lim_{\vartheta \rightarrow \beta+} g({}_\vartheta t_\beta y, \vartheta) = g(y, \beta)$ a funkce T je podle předpokladu spojitá, vyplývá z (11), že platí

$$\begin{aligned} \limsup_{\vartheta \rightarrow \beta+} \frac{V({}_\vartheta t_\alpha x, \vartheta) - V({}_\beta t_\alpha x, \beta)}{\vartheta - \beta} &\leq \\ &\leq \frac{-(\sigma - 1) g({}_\beta t_\alpha x, \beta)}{\left[1 + T\left(\frac{g({}_\beta t_\alpha x, \beta)}{\sigma^2}\right)\right] \left[1 + \sigma T\left(\frac{g({}_\beta t_\alpha x, \beta)}{\sigma^2}\right)\right]}. \end{aligned}$$

Definujeme-li zobrazení c z (iii) předpisem

$$c(\xi) = (\sigma - 1) \frac{\xi}{\left[1 + T\left(\frac{\xi}{\sigma^2}\right)\right] \left[1 + \sigma T\left(\frac{\xi}{\sigma^2}\right)\right]}$$

a uvědomíme-li si, že zobrazení T je spojitě a klesající, vidíme, že Ljapunovská funkce V má také vlastnost (iii).

Nechť nyní existuje Ljapunovská funkce V mající vlastnosti 2.7(i), 2.7(ii) a (iii). Z vlastností 2.7(i) a 2.7(ii) vyplývá podle věty 2.7, že m je stejnoměrně stabilní. Zvolme $0 < \delta_0 < \delta$ a položme $\Omega = b^{-1}(a(\delta_0))$. Předpokládejme, že existují $(x, \alpha) \in \text{domain } V$, $g(x, \alpha) \leq \Omega$, $\gamma \geq \alpha$ takové, že platí

$$g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) > \delta_0.$$

Podobně jako v důkazu věty 2.7 se snadno ukáže, že lze předpokládat $g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) \leq \delta$. Pak je

$$a(g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma)) \leq V({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) \leq V(x, \alpha) \leq b(g(x, \alpha)) \leq b(\Omega) = a(\delta_0),$$

odkud plyne $g({}_\gamma t_\alpha x, \gamma) \leq \delta_0$, což je spor s našim předpokladem. Je-li tedy $(x, \alpha) \in \text{domain } V$ a $g(x, \alpha) \leq \Omega$, potom je také $({}_s t_\alpha x, s) \in \text{domain } V$ pro všechna $s \geq \alpha$. Definujme zobrazení T z 2.8(10) předpisem

$$T(\xi) = \frac{b(\Omega)}{c(\psi(\xi))},$$

kde ψ je zobrazení z definice 2.5 a ukažme, že Ω a T vyhovují definici 2.8. Nechť jsou dány $(x, \alpha) \in E$, $g(x, \alpha) \leq \Omega$ a $\xi \in I$. Předpokládejme, že pro nějaké $\beta \geq \alpha + T(\xi)$ platí vztah $g({}_\beta t_\alpha x, \beta) > \xi$. Je-li $\psi(\xi) < g({}_s t_\alpha x, s) \leq \delta$ pro všechna $s \in \langle \alpha, \beta \rangle$, pak z (iii) plyne nerovnost

$$V({}_\beta t_\alpha x, \beta) \leq V(x, \alpha) - \int_\alpha^\beta c(g({}_s t_\alpha x, s)) ds < b(\Omega) - c(\psi(\xi)) T(\xi) = 0,$$