

Werk

Titel: Modulprobleme in der algebraischen Geometrie II

Autor: Zink, Th.; FITZNER, H.J.; KLEINERT, W.; KURKE, H.; PFISTER, O.; ROOZEN, M.

Jahr: 1976

PURL: https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?301416052_0005|log13

Kontakt/Contact

[Digizeitschriften e.V.](#)
SUB Göttingen
Platz der Göttinger Sieben 1
37073 Göttingen

✉ info@digizeitschriften.de

Modulprobleme in der algebraischen Geometrie II¹⁾

HEINZ-JÖRG FITZNER, WERNER KLEINERT, HERBERT KURKE, GERHARD PFISTER,
MARKO ROCZEN und THOMAS ZINK

Inhalt

II. Lokale Moduln

1.	Komplex-analytische Familien	76
1.1.	Komplex-analytische Familien und Deformationen. Beispiele	76
1.2.	Infinitesimale Deformationen	78
1.3.	Existenz semiuniverseller Familien I	81
1.4.	Existenz semiuniverseller Familien II	86
1.5.	Existenz von lokalen Modulräumen kompakter komplex-analytischer Mannigfaltigkeiten	89
2.	Existenz semiuniverseller Deformationen lokaler Henselscher Algebren	94
2.1.	Formale Existenzfragen	95
2.2.	Charakterisierung von Deformationen durch Gleichungen	99
2.3.	Deformationen lokaler analytischer Algebren	102
2.3.1.	Erweiterungsketten von Untermoduln von $p \cdot H_e$	102
2.3.2.	Der Weierstraßsche Vorbereitungssatz für ein Ideal	104
2.3.3.	Anwendung des Vorbereitungssatzes auf Erweiterungsketten	112
2.3.4.	Eine weitere Verallgemeinerung des Vorbereitungssatzes und ein Satz über die Lösungen analytischer Gleichungssysteme	114
2.3.5.	Konstruktion einer formal semiuniversellen analytischen Deformation	116
2.3.6.	Nachweis der analytischen Semiuniversalität von (F, J)	122
2.4.	Algebraisierung formaler Deformationen	126
Literatur	130

¹⁾ Teil I wurde in Heft 4 (1975), 93–150, veröffentlicht.

II. Lokale Moduln

1. Komplex-analytische Familien

Dieser Abschnitt behandelt die Existenzsätze der klassischen lokalen Theorie der Deformationen komplex-analytischer Familien komplexer Mannigfaltigkeiten. Diese Theorie wurde 1958 von KODAIRA und SPENCER (vgl. [15]) begründet. Die wichtigsten Methoden und Resultate dieser Theorie, insbesondere der Existenzsatz für komplette Familien im Fall $H^2(M, \Theta) = 0$, werden in den Abschnitten 1.1. bis 1.3. dargelegt. Der allgemeine Existenzsatz für komplette Familien (KURANISHI 1962, [17]; vgl. auch [18] und [19]) wird in 1.4. skizziert. Abschnitt 1.5. beschäftigt sich mit der Frage, wann der Kuranishi-Raum (vgl. 1.4.) ein lokaler Modulraum ist. Hier wird im wesentlichen die Hindernistheorie von J. WAVRIK (1969, [23]) erläutert. Schließlich werden einige zusammenfassende Bemerkungen über die vorliegenden Resultate und die benutzten Methoden gemacht.

1.1. Komplex-analytische Familien und Deformationen. Beispiele

1.1.1. Definition. Eine *komplex-analytische Familie von kompakten komplexen Mannigfaltigkeiten* ist ein Tripel (M, π, B) , wobei B ein zusammenhängender komplexer Raum, M eine beliebige komplexe Mannigfaltigkeit und $\pi: M \rightarrow B$ eine surjektive holomorphe Abbildung mit $\text{Rang}(\text{Jac}(\pi)) = \dim_{\mathbb{C}} B$ (π eigentlich) ist. ($\text{Jac}(\pi)$ ist die Jacobische Matrix von π .)

Bemerkung. Offenbar sind dann die Fasern $M_t = \pi^{-1}(t)$ kompakte Untermannigfaltigkeiten von M , und es ist

$$\dim_{\mathbb{C}} M_t = \dim_{\mathbb{C}} M - \dim_{\mathbb{C}} B.$$

Beispiel 1 (*Komplexe Tori*). Es sei $w \in \mathbb{C}$, $\text{Im } w > 0$; $T_w := \mathbb{C}/G$, wobei G das Gitter $\{mw + n \mid m, n \in \mathbb{Z}\}$ ist. Dann ist $\{T_w \mid \text{Im } w > 0\}$ eine komplex-analytische Familie.

Ist nämlich $B = \{w \in \mathbb{C} \mid \text{Im } w > 0\}$, dann operiert auf $\mathbb{C} \times B$ die Gruppe

$$\Gamma = \{g_{mn} \mid (m, n) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}, g_{mn}(z, b) := (mw + n + z, b)\}$$

von Automorphismen eigentlich unstetig und fixpunktfrei. Daher ist $M = \mathbb{C} \times B/\Gamma$ eine komplexe Mannigfaltigkeit, und die Projektion $\mathbb{C} \times B \xrightarrow{\pi} B$ induziert eine holomorphe Abbildung $M \xrightarrow{\pi} B$ mit $\text{Rang}(\pi) = 1$ und $\pi^{-1}(w) = T_w$.

Beispiel 2 (Regelflächen). Vgl. Teil I, Abschnitt 4.2.

1.1.2. Satz (EHRESMANN 1947). Ist $\{M_t \mid t \in B\}$ eine komplex-analytische Familie und ist B glatt, so ist $M \rightarrow B$ eine C^∞ -lokal-triviale Faserung.

Der Beweis ist allgemein bekannt und z. B. in [14] zu finden. Der Beweis ist völlig analog zu dem analytischen Analogon (Teil I, Abschnitt 3.3., Anwendung 2), da sich C^∞ -Vektorfelder stets liften lassen.

Dieser Satz läßt sich bei beliebiger Parametermannigfaltigkeit B wie folgt verallgemeinern:

Ist M eine kompakte, komplexe Mannigfaltigkeit und V eine kompakte C^∞ -Mannigfaltigkeit, so ist $\text{Diff}^r(V, M) =$ Menge aller C^r -Diffeomorphismen $f: V \rightarrow M$ ($r \geq 1$) eine Banach-komplexe Mannigfaltigkeit.

Ist $M_i \subset M$, $(z_i): M_i \rightarrow C^n$, $i = 1, \dots, k$, ein Atlas von M , ist $V_i \subset V$, $V_i \subset f^{-1}M_i$ eine offene Überdeckung von V , V_i kompakt, so ist $W = \{g \in \text{Diff}^r(V, M) \mid g(V_i) \subset M_i\}$ eine Umgebung von f , und durch $g \mapsto ((z_i) \circ g)$ erhält man eine Einbettung von W auf einen komplexen Unterraum des Banachraumes $C^r(V_1, C^n) \times \dots \times C^r(V_k, C^n)$ (mit der „ r -Jet-Norm“ versehen).

Offensichtlich ist der Tangentialraum in f an $\text{Diff}^r(V, M)$ gleich $\Gamma^r(V, V \times_M T_M)$ ($V \times_M T_M$ mittels $f: V \rightarrow M$ gebildet, Γ^r bezeichnet den Banachraum der Schnitte der Klasse C^r eines Vektorbündels, $T_M \xrightarrow{\tau} M$ sei das reelle Tangentialbündel an M).

Fixiert man auf M eine Riemannsche Metrik, so gibt es eine Umgebung N des Nullschnittes und eine C^∞ -Abbildung $e: N \rightarrow M$, so daß $e(\xi)$ für einen Tangentialvektor ξ aus M der Punkt auf der Geodätischen durch den Fußpunkt $\tau(\xi)$ von ξ und mit der Anfangsrichtung ξ ist, der dem Parameter der Bogenlänge 1 entspricht, derart daß $N \rightarrow M \times M$ mit $\xi \mapsto (\tau(\xi), e(\xi))$ eine offene Einbettung ist.

Wählt man N hinreichend klein und betrachtet man die Menge U derjenigen Schnitte aus $\Gamma^r(V, V \times_M T_M)$, die den Abbildungen

$$\begin{array}{ccc}
 s: V & \xrightarrow{\quad} & N \subset T_M \\
 & \searrow f & \downarrow \tau \\
 & & M
 \end{array}$$

entsprechen, so erhält man durch die Zuordnung $s \mapsto e \circ s$ einen Isomorphismus von U auf eine Umgebung von f in $\text{Diff}^r(V, M)$. Diese Konstruktion läßt sich auch im Fall einer Familie von glatten Mannigfaltigkeiten durchführen:

Ist $p: M \rightarrow B$ ein glatter eigentlicher Morphismus komplexer Räume und V eine kompakte C^∞ -Mannigfaltigkeit,

$$\text{Diff}^r(V, M \mid B) = \{f \mid f \text{ } C^r\text{-Diffeomorphismus von } V \text{ auf eine Faser von } p\},$$

so gilt

1.1.3. Satz. $\text{Diff}^r(V, M \mid B)$ ist ein Banach-komplexer Raum, und die kanonische Projektion $\text{Diff}^r(V, M \mid B) \rightarrow B$ ist ein glatter Morphismus. Der Tangentialraum an $f \in \text{Diff}^r(V, M \mid B)$ ist $T_f \text{Diff}^r(V, M \mid B) = \Gamma^r(V, V \times_M T_{M|B})$, wobei $T_{M|B}$ das Bündel längs der Faser ist.

Ist also f_b ein r -Diffeomorphismus von V auf die Faser M_b , so gibt es nach dem Satz über implizite Funktionen in einer Umgebung U von b in B einen Schnitt f von $\text{Diff}^r(V, M \mid B) \rightarrow B$, $t \mapsto f_t$; daher ist $U \times V \rightarrow M \mid U$, $(t, x) \mapsto f_t(x)$, eine Trivialisierung von $M \mid U$, die auf den Fasern ein r -Diffeomorphismus ist.

Der folgende Satz ist 1965 von GRAUERT und FISCHER bewiesen worden und im gewissen Sinne analog zu 1.1.3.:

1.1.4. Satz. Ist $M \xrightarrow{\pi} B$ ein glatter und eigentlicher Morphismus komplexer Räume und sind alle Fasern M_t isomorph zu einer komplexen Mannigfaltigkeit V , so ist $M \xrightarrow{\pi} B$ analytisch lokal trivial.

Wir wollen diesen Satz nur für den Fall beweisen, daß es einen B -flachen komplexen Raum $I \rightarrow B$ und einen I -Isomorphismus $V \times I \xrightarrow{\sim} M \times_B I$ gibt, der den Funktor $\text{Isom}_B(V \times B, M)$ repräsentiert, welcher jedem $B' \rightarrow B$ die Menge aller B' -Isomorphismen $V \times B' \xrightarrow{\sim} M \times_B B'$ zuordnet.

Dies ist z. B. für projektive Mannigfaltigkeiten immer der Fall, da der Funktor dann durch ein Unterschema des Hilbertschemas von $M \times_B M$ repräsentiert wird (vgl. Teil I, Abschnitt 2.).

Die Fasern von $I \rightarrow B$ sind nach Voraussetzung nicht leer und daher isomorph zu $\text{Aut}(V) := \text{Automorphismengruppe von } V$; also ist $I \rightarrow B$ glatt, und der Satz über implizite Funktionen liefert zu jedem Punkt $b \in B$ eine Umgebung U und einen U -Isomorphismus $V \times U \xrightarrow{\sim} M|U$.

Beispiel 3 (Hopfsche Flächen). Es sei X eine zweidimensionale kompakte komplexe Mannigfaltigkeit mit $W = \mathbb{C}^2 - \{(0, 0)\}$ als universeller Überlagerung. Dann heißt X Hopfsche Fläche.

Es sei $0 < |\alpha| < 1, t \in \mathbb{C}, g: W \rightarrow W$ der Automorphismus

$$(z_1, z_2) \mapsto (\alpha z_1 + t z_2, \alpha z_2)$$

und $G_t = \{g^m \mid m \in \mathbb{Z}\}$. G_t operiert eigentlich unstetig und fixpunktfrei auf W , d. h., $M_t = W/G_t$ ist eine kompakte komplexe Mannigfaltigkeit.

1.1.5. Satz. $\{M_t \mid t \in \mathbb{C}\}$ ist eine komplex-analytische Familie.

Beweisidee. Auf $\mathbb{C} \times W$ operiert die Gruppe $\Gamma = \{g^m \mid m \in \mathbb{Z}\}$ mit

$$\gamma \begin{pmatrix} t \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \alpha & t \\ 0 & 0 & \alpha \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} t \\ z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}$$

eigentlich unstetig und fixpunktfrei. Daher ist $M = \mathbb{C} \times W/\Gamma$ eine komplexe Mannigfaltigkeit, und $M \xrightarrow{\text{proj}} \mathbb{C}$ ist eine komplex-analytische Familie. Offenbar ist $\text{proj}^{-1}(t) = M_t$, q. e. d.

1.2. Infinitesimale Deformationen

Alle Mannigfaltigkeiten einer komplex-analytischen Familie sind nach 1.1.2. C^∞ -diffeomorph; bei einer Deformation wird also die komplexe Struktur geändert. Ist V die zugrunde liegende C^∞ -Mannigfaltigkeit einer komplexen Mannigfaltigkeit M , so wird die komplexe Struktur durch einen Endomorphismus

$$C_0: T_V \rightarrow T_V, \quad C_0^2 = -\text{id}_{T_V},$$

beschrieben, und jeder solche Endomorphismus (fast-komplexe Struktur) ist möglicher Kandidat für eine komplexe Struktur. Wir betrachten nur solche Endomorphismen C , für die $\text{id}_{T_V} - C \circ C_0$ überall umkehrbar ist. Setzen wir $F' = (\text{id} - C \circ C_0)$, $F'' = (\text{id} + C \circ C_0)$, so gilt $F' \circ C_0 = C \circ F'$, $F'' \circ C_0$

$= -C \circ F''$, und folglich ist $\varphi := F'^{-1} \circ F''$ ein Endomorphismus von T_V mit

$$\varphi \circ C_0 = -C_0 \circ \varphi. \tag{1}$$

Identifizieren wir nun noch T_V mit dem komplex-analytischen Tangentialbündel T_M $\left(\frac{\partial}{\partial x_r} \mapsto \frac{\partial}{\partial z_r}, \frac{\partial}{\partial y_r} \mapsto -i \frac{\partial}{\partial z_r} \right)$, wobei $z_r = x_r + iy_r$ komplex-analytische Koordinaten sind, so ist φ also eine $(0, 1)$ -Form auf M mit Werten in T_M , d. h. $\varphi \in \Gamma^{(\infty)}(M, A^{0,1} \otimes \Theta_M)$.

Ist umgekehrt φ eine solche $(0, 1)$ -Form und $\text{id}_{T_V} - \varphi$ überall umkehrbar, so wird durch

$$C = C_0 \circ (\text{id} - \varphi)^{-1} \circ (\text{id} + \varphi) \tag{2}$$

eine fast-komplexe Struktur mit der zugehörigen Form φ definiert. Dabei entspricht C_0 der 0-Form.

1.2.1. Theorem (NEWLANDER-NIRENBERG [21]). *Ist die fast-komplexe Struktur C auf V durch die $(0, 1)$ -Form $\varphi \in \Gamma^{(\infty)}(M, A^{0,1} \otimes \Theta_M)$ definiert, so ist C genau dann integrierbar, wenn*

$$\bar{\partial}\varphi - \frac{1}{2}[\varphi, \varphi] = 0$$

ist. Die holomorphen Funktionen f bezüglich der durch C definierten komplexen Struktur sind diejenigen C^∞ -Funktionen, die der Differentialgleichung

$$\bar{\partial}f - \varphi f = 0$$

genügen.

Wir wollen dieses Theorem hier nicht beweisen. Für den reell-analytischen Fall ist der Beweis eine einfache Anwendung des Satzes von FROBENIUS, für den differenzierbaren Fall ist der Beweis jedoch erheblich schwieriger. In der Integrierbarkeitsbedingung ist das Klammerprodukt für $\varphi \in \Gamma^{(\infty)}(M, A^{0,p} \otimes \Theta_M)$, $\psi \in \Gamma^{(\infty)}(M, A^{0,q} \otimes \Theta_M)$ wie folgt definiert:

Ist in komplexen Koordinaten z_1, \dots, z_n ausgedrückt

$$\begin{aligned} \varphi &= \sum_{(j)} d\bar{z}_{j_1} \wedge \dots \wedge d\bar{z}_{j_p} \cdot \xi_{j_1 j_2 \dots j_p}, \\ \psi &= \sum_{(k)} d\bar{z}_{k_1} \wedge \dots \wedge d\bar{z}_{k_q} \cdot \eta_{k_1 k_2 \dots k_q}, \end{aligned}$$

so ist

$$[\varphi, \psi] = \sum_{(j),(k)} d\bar{z}_{j_1} \wedge \dots \wedge d\bar{z}_{j_p} \wedge d\bar{z}_{k_1} \wedge \dots \wedge d\bar{z}_{k_q} [\xi_{j_1 \dots j_p}, \eta_{k_1 \dots k_q}],$$

wobei in der Summe die gewöhnlichen Lie-Klammern für Funktionen vorkommen.

Für eine komplex-analytische Familie $M \xrightarrow{\pi} B$ erhält man also für jedes nahe bei einem ausgezeichneten Basispunkt O von B gelegene t und einen Diffeomorphismus $M_t \xrightarrow{\sim} M_0$ eine $(0, 1)$ -Vektorform $\varphi(t)$ auf M_0 . Wir wollen diese Form direkt beschreiben und den Zusammenhang mit der Kodaira-Spencer-Abbildung angeben. Die Kodaira-Spencer-Abbildung (vgl. Teil I, Abschnitt 3.3.) läßt sich wie folgt beschreiben:

Lokal auf M läßt sich jedes holomorphe Vektorfeld Θ auf B holomorph auf M liften, d. h., es gibt eine offene Überdeckung U_1, \dots, U_k von M und holomorphe Vektorfelder Θ_i auf U_i , $i = 1, \dots, k$, die Liftungen von Θ sind. Dann gilt auf

$U_{ij} = U_i \cap U_j$, daß $\Theta_i - \Theta_j = \Theta_{ij}$ aus $\Theta_{M|B}(U_{ij})$ ist (wegen der exakten Folge $0 \rightarrow \Theta_{M|B} \rightarrow \Theta_M \rightarrow p^*\Theta_B$), und offensichtlich ist Θ_{ij} ein 1-Kozyklus, dessen Einschränkung auf M_i die Klasse $\varrho_i(\Theta(t))$ repräsentiert.

Ist beispielsweise

$$B = \{t = (t_1, \dots, t_m) \in C^m, |t_i| < \varepsilon\}$$

und $(U_i, (\zeta_i, t))$, $\zeta_i = (\zeta_i^1, \dots, \zeta_i^n)$, $i = 1, \dots, N$, ein Atlas auf M , so daß

$$\zeta_i = f_{ij}(\zeta_j, t) = (f_{ij}^k(\zeta_j, t))$$

auf $U_i \cap U_j$ ist, so ist $\Theta_i = \frac{\partial}{\partial t_r}$ auf U_i eine Liftung von $\frac{\partial}{\partial t_r}$ auf B , und auf $U_i \cap U_j$ gilt

$$\Theta_j = \sum_{k=1}^n \Theta_i(\zeta_j^k) \frac{\partial}{\partial \zeta_j^k} + \sum_{i=1}^m \Theta_i(t_i) \frac{\partial}{\partial t_i} = \sum_{k=1}^n \frac{\partial f_{ij}^k}{\partial t_r} \frac{\partial}{\partial \zeta_j^k} + \frac{\partial}{\partial t_r},$$

d. h., $\varrho_i\left(\frac{\partial}{\partial t_r}\right)$ wird durch den Kozyklus $\Theta_i - \Theta_j = \Theta_{ij}$ repräsentiert.

Es sei $\{M_t \mid t \in B\}$ eine komplex-analytische Familie und $B, (U_i, (\zeta_i, t))$, und f_{ij} seien wie oben definiert. Die angekündigte Beschreibung der komplexen Struktur von M_t durch eine $(0, 1)$ -Form $\varphi(t)$ auf M_0 , die holomorph von t abhängt, wird durch folgenden Satz geliefert:

1.2.2. Theorem. *Es sei $M \xrightarrow{\pi} B$ eine komplex-analytische Familie. Dann existiert eine Familie $\varphi(t)$ von $(0, 1)$ -Vektorformen auf M_0 , die holomorph von t abhängt, mit folgenden Eigenschaften:*

$$(1) \quad \bar{\partial}\varphi(t) - \frac{1}{2}[\varphi, \varphi] = 0,$$

$$(2) \quad \varphi(0) = 0,$$

$$(3) \quad \varrho_0\left(\frac{\partial}{\partial t_r}\right) = -\left.\frac{\partial\varphi(t)}{\partial t_r}\right|_{t=0}.$$

Beweisskizze.

1. Konstruktion von $\varphi(t)$: Es sei $t = 0$, und (z_1, \dots, z_n) seien Koordinaten auf $M = M_0$. $\zeta_j^i(z, 0)$ sind ebenfalls Koordinaten auf M , holomorph in z . Daher ist die Matrix $\left(\frac{\partial \zeta_j^i}{\partial z_\lambda}\right)$ umkehrbar für $|t| < \varepsilon$.

Es sei $(A_{j\alpha}^i)$ die inverse Matrix.

Definition:

$$\varphi_j^i(t) = \text{Dr} \sum_{\alpha, \gamma} A_{j\alpha}^i \frac{\partial \zeta_j^\alpha(z, t)}{\partial \bar{z}_\gamma} d\bar{z}_\gamma = \sum_{\alpha} A_{j\alpha}^i \bar{\partial}_j^\alpha(z, t) \in A^{0,1}.$$

Diese Definition hängt nicht von der Wahl der Karten U_i und der Koordinaten z ab. Daher ist durch

$$\varphi(t) = \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \frac{\partial}{\partial t_\lambda}$$

eine $(0, 1)$ -Vektorform auf M definiert.

Nach Definition von (A^1_α) ist

$$\sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \cdot \partial_\lambda \zeta_j^\alpha(z, t) = \bar{\partial} \zeta_j^\alpha(z, t),$$

d. h.

$$\left(\bar{\partial} - \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \cdot \partial_\lambda\right) \zeta_j^\alpha(z, t) = 0. \tag{*}$$

1.2.3. Lemma. Die komplexe Struktur auf M_t wird durch $\varphi(t)$ bestimmt, d. h., eine C^∞ -Funktion f auf M_t ist genau dann holomorph, wenn

$$\left(\bar{\partial} - \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \partial_\lambda\right)(f) = 0$$

ist.

Beweis. Die Implikation (\Rightarrow) ist wegen $(*)$ sofort klar.
 (\Leftarrow) Aus

$$\left(\bar{\partial} - \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \partial_\lambda\right)(f) = 0$$

folgt sofort wegen $(*)$

$$\sum_{\nu} \frac{\partial f}{\partial \bar{\zeta}_j^\alpha} \left(\bar{\partial} - \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \partial_\lambda\right) \bar{\zeta}_j^\alpha = 0.$$

Da $\zeta_j^\alpha(z, 0)$ holomorph in z ist, folgt $\varphi(0) = 0$ (d. h. (2)) und daraus, weil die ζ_j^α Koordinaten sind, die Umkehrbarkeit von $\left(\bar{\partial}_\alpha - \sum_{\lambda} \varphi^\lambda(t) \partial_\lambda\right) \bar{\zeta}_j^\alpha$ für kleine t .

Daher ist $\frac{\partial f}{\partial \bar{\zeta}_j^\alpha} = 0$, also f holomorph.

Die Eigenschaft (1) in 1.2.2. ist nun weiter nichts als die gewöhnliche Integrabilitätsbedingung, die wegen des Lemmas erfüllt ist. (3) folgt durch explizite Berechnung von $\varrho_0 \left(\frac{\partial}{\partial t_\nu}\right)$ über den Dolbeault-Isomorphismus.

1.3. Existenz semiuniverseller Familien I

Wir geben nun das Existenztheorem von KODAIRA-NIRENBERG-SPENCER (1958, [15]) für semiuniverselle Familien an.

1.3.1. Theorem. Es sei M eine kompakte komplexe Mannigfaltigkeit und $H^2(M, \Theta) = 0$. Dann existiert eine komplex-analytische Familie $\mathcal{M} \xrightarrow{\pi} B$, $B = \{t \in C^m \mid |t| < \varepsilon\}$, mit

- (1) $M_0 = M$ (wobei allgemein $M_t = \pi^{-1}(t)$ ist),
- (2) $\varrho_0 \left(\frac{\partial}{\partial t_\nu}\right) = -\eta^\nu$ für eine feste Basis η^1, \dots, η^m von $H^1(M, \Theta)$.

Bemerkung. Die Semiuniversalität der Familie $\mathcal{M} \xrightarrow{\pi} B$ folgt sofort aus (2) und dem folgenden Theorem.

1.3.2. Theorem (KODAIRA-SPENCER 1958, vgl. [16], [14]). Es sei $\{M_t \mid t \in B\}$ eine komplex-analytische Familie, $t_0 \in B$. Ist dann ϱ_{t_0} surjektiv, so ist die Familie semiuniversell in t_0 .

Wir verzichten hier auf den Beweis und verweisen auf die angegebene Literatur.

Wir geben nun eine Beweisskizze von Satz 1.3.1. an:

1. Konstruktion einer $(0, 1)$ -Vektorform $\varphi(t)$ auf M , die holomorph von t abhängt und für die $\bar{\partial}\varphi(t) - \frac{1}{2}[\varphi(t), \varphi(t)] = 0$, $\varphi(0) = 0$ und $\frac{\partial\varphi(t)}{\partial t^r} \Big|_{t=0} = \eta^r$ gilt.

2. Daraus folgt unter Benutzung des Theorems von NEULANDER-NIRENBERG (1957, [21]):

- a) $\varphi(t)$ bestimmt eine komplexe Struktur M_t auf M .
- b) $\{M_t \mid t \in B\}$ ist eine komplex-analytische Familie.
- c) $\{M_t \mid t \in B\}$ ist semiuniversell in 0.

Zu 1. Mittels einer hermiteschen Metrik $\{g_{\alpha\beta}\}$ wird durch

$$(\varphi, \psi) = \int_M \sum_{\alpha, \beta} g_{\alpha\beta} \varphi^\alpha \wedge (*\psi^\beta)$$

ein Skalarprodukt auf $\mathcal{L}^p = \Gamma^{(\infty)}(M, A^{0,p} \otimes \Theta_M)$ definiert. Dabei ist

$$\varphi = \sum_\alpha \varphi^\alpha \frac{\partial}{\partial z_\alpha}, \quad \psi = \sum_\beta \psi^\beta \frac{\partial}{\partial z_\beta} \in \mathcal{L}^q,$$

*: $\Gamma^{(\infty)}A^{0,p} \rightarrow \Gamma^{(\infty)}A^{n,n-p}$ die durch die metrische Form ω mittels

$$\frac{\omega^n}{n!} \cdot (\varphi, \psi)(z) = \varphi(z) \wedge (*\bar{\psi})(z)$$

definierte lineare Abbildung.

Es sei ϑ der zu $\bar{\partial}$ adjungierte, d. h. der durch $(\bar{\partial}\varphi, \psi) = (\varphi, \vartheta\psi)$ definierte Operator, $\square = \vartheta\bar{\partial} + \bar{\partial}\vartheta$ der Laplace-Operator, $\mathcal{H}^q = \{\varphi \in \mathcal{L}^q, \square\varphi = 0\} \cong H^q(M, \Theta)$ der Raum der harmonischen $(0, q)$ -Formen.

Für gilt \mathcal{L}^q das klassische

Zerlegungstheorem.

- (1) $\mathcal{L}^q = \mathcal{H}^q \oplus \square\mathcal{L}^q$.
- (2) Jedes $\varphi \in \mathcal{L}^q$ hat eine eindeutige Darstellung $\varphi = \eta + \square\psi$ mit $\eta \in \mathcal{H}^q$ und $\psi \in (\mathcal{H}^q)^\perp$.

Wir schreiben $\eta = H(\varphi)$, $\psi = G(\varphi)$ ($H :=$ harmonischer Operator, $G :=$ Green-Operator.)

Wir konstruieren $\varphi(t)$ als formale Potenzreihe

$$\begin{aligned} \varphi(t) &= \sum_{\mu=1}^{\infty} \varphi_\mu(t), \\ \varphi_\mu(t) &= \sum_{r_1+\dots+r_m=\mu} \varphi_{r_1} \cdots \varphi_{r_m} t_1^{r_1} \cdots t_m^{r_m}, \end{aligned}$$

welche für kleine t konvergiert. Es sei η^1, \dots, η^m eine Basis von $H^1(M, \Theta)$. Wir setzen

$\varphi_1(t) = \sum_{r=1}^m \eta^r t^r$, und betrachten die Differentialgleichung

$$\varphi(t) = \varphi_1(t) + \frac{1}{2} \vartheta G[\varphi(t), \varphi(t)].$$

Diese hat eine formale Lösung

$$\varphi(t) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \varphi_{\mu}(t)$$

mit

$$\varphi_{\mu}(t) = \sum_{k=1}^{\mu-1} \frac{1}{2} \partial G[\varphi_k, \varphi_{\mu-k}] \quad \text{für } \mu \geq 2.$$

Lemma 1. $\varphi(t)$ konvergiert für kleine t .

Der Beweis benutzt Eigenschaften der sogenannten Höldernorm $\|\varphi(t)\|_{k+\alpha}$ für $k \in \mathbf{Z}$, $0 \leq \alpha \leq 1$ (vgl. [14]). Es ist nämlich

$$\|\varphi(t)\| \leq |A(t)|$$

für eine gewisse konvergente Reihe $A(t)$ (vgl. [14]).

Lemma 2. Für die Reihe $\varphi(t)$ gilt

$$\bar{\partial}(t) - \frac{1}{2} [\varphi(t), \varphi(t)] = 0$$

genau dann, wenn

$$H[\varphi(t), \varphi(t)] = 0$$

ist.

Beweis. (\Rightarrow) folgt sofort wegen $H\bar{\partial} = 0$. (\Leftarrow) Für $\psi(t) = \bar{\partial}\varphi(t) - \frac{1}{2} [\varphi(t), \varphi(t)]$ gilt $\psi(t) = -\partial G[\psi(t), \psi(t)]$ und daher die Abschätzung

$$\|\psi(t)\|_{k+\alpha} < C \cdot \|\varphi(t)\|_{k+\alpha} \cdot \|\varphi(t)\|_{k+\alpha}$$

für $\psi(t) \neq 0$, $\varphi(t) \neq 0$. Daher muß $\psi(t) = 0$ sein.

Bemerkung. Wegen der Voraussetzung $H^2(M, \Theta) \cong \mathcal{H}^2 = 0$ ist also

$$\bar{\partial}\varphi(t) - \frac{1}{2} [\varphi(t), \varphi(t)] = 0,$$

d. h., nach dem Theorem von NEWLANDER-NIRENBERG (vgl. [21]) bestimmt $\varphi(t)$ eine komplexe Struktur M_t auf M .

Lemma 3. Die Familie $\{M_t \mid t \in B\}$, B Konvergenzbereich von $\varphi(t)$, ist eine komplex-analytische Familie.

Beweis. Die Familie $\varphi(t)$ definiert eine $(0, 1)$ -Vektorform auf $M \times B$: $\varphi(z, t) = \varphi(t)(z)$. Dann gilt

$$\bar{\partial}\varphi - \frac{1}{2} [\varphi, \varphi] = 0 \quad \text{auf } M \times B,$$

d. h., φ induziert eine komplexe Struktur M auf $M \times B$, und die Projektion

$$\mathcal{M} \xrightarrow{\pi} B$$

ist holomorph vom Rang m . Weiterhin gilt $\pi^{-1}(t) = M_t$ und

$$\varrho_0 \left(\frac{\partial}{\partial t^r} \right) = - \left(\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t^r} \right)_{t=0} = - \left(\frac{\partial \varphi_1(t)}{\partial t^r} \right)_{t=0} = - \eta^r.$$

Daher ist ϱ_0 surjektiv (sogar ein Isomorphismus!), und nach Theorem 1.3.2 ist $\mathcal{M} \xrightarrow{\pi} B$ semiuniversell in 0 , q. e. d.

1.4. Existenz semiuniverseller Familien II

Wir wollen nun einen zum vorigen Teil analogen Satz ohne die Einschränkung $H^2(M, \Theta) = 0$ beweisen. Aus dem vorigen Teil wissen wir, daß eine konvergente Potenzreihe $\varphi(t)$ existiert, die der Gleichung

$$\varphi(t) = \eta(t) + \frac{1}{2} \theta G[\varphi(t), \varphi(t)]$$

genügt, wobei $\varphi(t) = \sum_{\nu=1}^m \eta^\nu t^\nu$, und η^1, \dots, η^m Basis von $H^1(M, \Theta)$ ist. Dieses $\varphi(t)$ definiert eine komplexe Struktur genau dann, wenn

$$\bar{\partial}\varphi(t) - \frac{1}{2} [\varphi(t), \varphi(t)] = 0$$

ist. Das ist genau dann der Fall, wenn $H[\varphi(t), \varphi(t)] = 0$ ist. Es sei $\{\beta_\lambda, \lambda = 1, \dots, \nu\}$ eine Orthonormalbasis von $H^2(M, \Theta)$; dann ist

$$H[\varphi(t), \varphi(t)] = \sum_{\lambda=1}^{\nu} ([\varphi(t), \varphi(t)], \beta_\lambda) \cdot \beta_\lambda$$

(wobei $(\ , \)$ das innere Produkt in H^2 ist). Daher ist $H[\varphi(t), \varphi(t)] = 0$ genau dann, wenn

$$b_\lambda(t) := ([\varphi(t), \varphi(t)], \beta_\lambda) = 0$$

ist für $\lambda = 1, \dots, \nu$. Nun ist $b_\lambda(t)$ holomorph in t und $b_\lambda(0) = 0$.

Es sei

$$B = \{t \mid |t| < \varepsilon, b_\lambda(t) = 0, \lambda = 1, \dots, \nu\}$$

(ε so klein, daß die $b_\lambda(t)$ konvergieren). Wenn dann t aus der analytischen Menge B ist, erfüllt $\varphi(t)$ die Integrabilitätsbedingung. B wird der Basisraum unserer zu konstruierenden semiuniversellen Familie.

Für die weiteren Betrachtungen benötigen wir die sogenannte *Sobolev-Norm*. Es sei $U \subset \mathbb{R}^n$ eine offene Teilmenge, f, g komplexe C^∞ -Funktionen, auf U definiert, k eine natürliche Zahl,

$$\langle f, g \rangle_k := \sum_{|\alpha| \leq k} \int_U D^\alpha f(x) \cdot \overline{D^\alpha g(x)} dx$$

mit $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$,

$$D^\alpha = \left(\frac{\partial}{\partial x^1}\right)^{\alpha_1} \cdots \left(\frac{\partial}{\partial x^n}\right)^{\alpha_n}, \quad \|f\|_k = \sqrt{\langle f, f \rangle_k}.$$

Für diese Norm gilt das klassische

1.4.1. Sobolev-Lemma. *Es sei V eine offene relativ kompakte Teilmenge von U . Dann gibt es eine Konstante c , so daß für alle $x \in V$*

$$|D^\alpha f(x)| = c \cdot \|f\|_{k+|\alpha|}$$

ist, falls nur $k > n/2$ ist. c hängt nur von $k, |\alpha|, V$ und U ab.

Aus dem Lemma kann man leicht folgern: Es gibt eine Konstante c , so daß für $k \geq n + 2$

$$\|f \cdot g\|_k = c \|f\|_k \cdot \|g\|_k$$

ist.

Nun ist es nicht schwer, (mit der Zerlegung der Einheit) die Norm auf \mathcal{L}^p auszuweiten. Man kann zeigen: Für $k \geq 2 \dim_{\mathbb{C}} M + 2$ gilt

- (1) $\|[\varphi, \psi]\|_k \leq c_k \|\varphi\|_{k+1} \cdot \|\psi\|_{k+1},$
- (2) $\|H\varphi\|_k \leq c_k \|\varphi\|_k,$
- (3) $\|\vartheta G\|_k \leq c_k \|\varphi\|_{k-1}$

mit einer nur von der Norm abhängigen Konstanten c_k .

Wir wollen nun folgendes beweisen: *Es sei ψ eine beliebige Vektorform aus \mathcal{L}^1 mit*

$$\bar{\partial}\psi - \frac{1}{2} [\psi, \psi] = 0 \quad \text{und} \quad \vartheta\psi = 0.$$

Wenn dann $\|\psi\|_k$ genügend klein ist ($k \gg 0$), dann existiert ein t mit $\varphi(t) = \psi$.

Beweis. Es ist $\bar{\partial}\psi - \frac{1}{2} [\psi, \psi] = 0$. Da $\square = \vartheta\bar{\partial} + \bar{\partial}\vartheta$ und $\vartheta\psi = 0$ ist, ist $\square\psi = \vartheta\bar{\partial}\psi$ und somit

$$\square\psi = \frac{1}{2} \vartheta[\psi, \psi].$$

Andererseits ist

$$\psi = H\psi + \square G\psi = H\psi + G\square\psi$$

und damit

$$\psi - H\psi = G\square\psi = \frac{1}{2} G\vartheta[\psi, \psi].$$

Ist $\eta := H\psi$, dann ist

$$\psi = \eta + \frac{1}{2} \vartheta G[\psi, \psi].$$

Wenn nun $\|\psi\|_k$ klein ist, ist $\|\eta\|_k$ klein (wegen $\|H\psi\|_k \leq c_k \cdot \|\psi\|_k$), und damit ist $\eta = \eta(t)$ für ein t mit $|t| < \varepsilon$ (denn es ist $\eta(t) = \sum \eta^r t^r$, η^r Basis von $H^1(M, \mathcal{O})$).

Wir haben also außer $\varphi(t)$ noch eine Lösung unserer Ausgangsgleichung

$$\psi = \eta(t) + \frac{1}{2} \vartheta G[\psi, \psi].$$

Es sei nun $\tau = \varphi(t) - \psi$. Wir wollen zeigen, daß $\tau = 0$ ist. Zunächst ist klar, daß $\|\tau\|_k$ genügend klein ist ($\|\tau\|_k \leq \|\psi\|_k + \|\varphi(t)\|_k$, $\|\varphi(t)\|_k$ ist in der Umgebung von 0 genügend klein). Nun ist

$$\tau = \frac{1}{2} \vartheta G[\varphi(t), \varphi(t)] - \frac{1}{2} \vartheta G[\psi, \psi],$$

also

$$\tau = \frac{1}{2} \vartheta G(2[\psi, \tau] + [\tau, \tau]).$$

Daraus folgt

$$\|\tau\|_k \leq D(2\|\psi\|_k \cdot \|\tau\|_k + \|\tau\|_k^2).$$

Da $\|\psi\|_k$ genügend klein ist, läßt sich diese Ungleichung nur erfüllen, wenn $\|\tau\|_k = 0$ ist.

Nun wollen wir uns dem allgemeinen Fall zuwenden, d. h., $\psi \in \mathcal{L}^1$ ist gegeben mit $\|\psi\|_k < \varepsilon$ und $\bar{\partial}\psi - \frac{1}{2}[\psi, \psi] = 0$, aber $\partial\psi \neq 0$.

Wir wollen diesen Fall zurückführen auf den vorigen. Es sei $f: M \rightarrow M$ ein beliebiger Diffeomorphismus, dessen Werte dicht bei den Werten der identischen Abbildung liegen und dessen Werte der ersten Ableitung dicht bei den Werten der identischen Abbildung liegen. Wir wollen Bedingungen finden, für die ψ durch f aus $\varphi(t)$ für ein t induziert wird.

Es sei $\{U_j, \zeta_j^\alpha(z)\}$ eine holomorphe Karte für M_ψ , d. h.

$$\bar{\partial}\zeta^\alpha(z) = \sum_{\beta=1}^n \psi^\beta(z) \cdot \partial_\beta \zeta^\alpha(z). \tag{0}$$

Es sei $\{U'_j\}$ eine Überdeckung von M mit $f(U'_j) \subseteq U_j$. Wird ψ durch f aus φ induziert ($f: M_\varphi \rightarrow M_\psi$), d. h., sind $\zeta_j^\alpha(f(z))$ holomorphe Koordinaten auf U'_j bezüglich φ , so haben wir die Differentialgleichung

$$\bar{\partial}\zeta^\alpha(f(z)) = \sum_{\beta=1}^n \varphi^\beta(z) \partial_\beta \zeta^\alpha(f(z)). \tag{1}$$

Für die obige Gleichung (0) können wir lokal auch

$$\frac{\partial}{\partial \bar{z}^\lambda} \zeta^\alpha(z) = \sum_{\beta=1}^n \psi_\lambda^\beta(z) \frac{\partial \zeta^\alpha(z)}{\partial z^\beta} \tag{2}$$

schreiben. Wenn wir (1) und (2) zusammensetzen, erhalten wir

$$\sum_{\beta} \frac{\partial \zeta^\alpha}{\partial f^\beta} (\bar{\partial} f^\beta + \sum_{\lambda} \psi_\lambda^\beta \bar{\partial} f^\lambda) = \sum_{\beta, \gamma} \varphi^\gamma(z) \frac{\partial \zeta^\alpha}{\partial f^\beta} (\partial_\gamma f^\beta + \sum_{\lambda} \psi_\lambda^\beta \partial_\gamma f^\lambda).$$

Nun ist nach Voraussetzung $\|\psi\|_k$ klein genug: Dann ist aber $\left(\frac{\partial \zeta^\alpha}{\partial f^\beta}\right)$ umkehrbar.

Damit erhalten wir

$$\bar{\partial} f^\beta + \sum_{\lambda} \psi_\lambda^\beta \bar{\partial} f^\lambda = \sum_{\gamma} \varphi^\gamma (\partial_\gamma f^\beta + \sum_{\lambda} \psi_\lambda^\beta \partial_\gamma f^\lambda). \tag{3}$$

Da $\|\psi\|_k$ klein genug ist, ist auch $(\partial_\gamma f^\beta + \sum_{\lambda} \psi_\lambda^\beta \partial_\gamma f^\lambda)$ umkehrbar. Daraus erkennen wir, daß φ eindeutig durch (3) gegeben ist. Wir schreiben dafür auch $\psi \circ f = \varphi$.

Die Reduktion des allgemeinen Falls auf den Fall $\partial\psi = 0$ führen wir nun so durch, daß wir für gegebenes ψ ein f konstruieren mit $\partial(\psi \circ f) = 0$.

Diese Konstruktion führen wir in zwei Schritten.

(1) Wir geben eine kanonische Konstruktion an, die jedem Vektorfeld ξ auf M einen Diffeomorphismus $f_\xi: M \rightarrow M$ zuordnet.

(2) Für gegebenes ψ existiert ein Vektorfeld ξ mit $\partial(\psi \circ f_\xi) = 0$.

Zu (1). Wir fixieren eine hermitesche Metrik $(g_{\alpha\bar{\beta}})$ auf M . Mit Hilfe der Christoffel-symbole

$$\Gamma_{\lambda\beta}^\alpha = \sum_{\mu} g^{\bar{\mu}\alpha} \left(\frac{\partial g_{\beta\bar{\mu}}}{\partial z^\lambda} \right)$$

definieren wir für ein Vektorfeld $u(z) = \sum_{\alpha} u^\alpha(z) \frac{\partial}{\partial z^\alpha}$ die kovarianten Ableitungen

$$\nabla_\lambda u^\alpha = \frac{\partial u^\alpha}{\partial z^\lambda} + \sum_{\beta} \Gamma_{\lambda\beta}^\alpha u^\beta, \quad \bar{\nabla}_\lambda u^\alpha = \frac{\partial u^\alpha}{\partial \bar{z}^\lambda}.$$

Ist $z(t)$ eine Kurve längs der $u(z)$ definiert ist, dann definieren wir

$$\begin{aligned} \nabla_t u^\alpha(z(t)) &= \sum_\lambda \nabla_\lambda u^\alpha \frac{dz^\lambda(t)}{dt} + \sum_\lambda \bar{\nabla}_\lambda u^\alpha \frac{d\bar{z}^\lambda(t)}{dt} \\ &= \frac{d}{dt} u^\alpha(z(t)) + \sum_{\lambda, \beta} \Gamma_{\lambda\beta}^\alpha(z(t)) \frac{dz^\lambda(t)}{dt} u^\beta(z(t)). \end{aligned}$$

Die Geodätischen von M sind dann durch die Gleichung

$$\nabla_t \left(\frac{dz^\alpha(t)}{dt} \right) = 0,$$

d. h.

$$\frac{d^2 z^\alpha(t)}{dt^2} + \sum_{\lambda, \beta} \Gamma_{\lambda\beta}^\alpha(z(t)) \cdot \frac{dz^\lambda}{dt}(t) \cdot \frac{dz^\beta}{dt}(t) = 0 \tag{4}$$

gegeben. Es sei $z^\alpha(t) = z^\alpha(t, z_0, \zeta)$ die Lösung von (4) mit

$$z^\alpha(0) = z_0^\alpha, \quad \frac{dz^\alpha}{dt}(0) = \zeta^\alpha.$$

Aus dem Existenz- und Eindeutigkeitsätzen für gewöhnliche Differentialgleichungen erhält man

- (1) $z^\alpha(t, z_0, \zeta) \in C^\infty$ in (t, z_0, ζ) ,
- (2) $z^\alpha(kt, z_0, \zeta) = z^\alpha(t, z_0, k\zeta)$.

Wir setzen nun

$$f^\alpha(z_0, \zeta) = : z^\alpha(1, z_0, \zeta).$$

Dann ist $f \in C^\infty$ in z_0, ζ ; und es ist

$$f^\alpha(z_0, t\zeta) = z^\alpha(t, z_0, \zeta).$$

Daraus ergibt sich

$$\frac{d}{dt} z^\alpha(t, z_0, \zeta) = \sum_\beta \left(\zeta^\beta \frac{\partial f^\alpha}{\partial \zeta^\beta}(z_0, t\zeta) + \bar{\zeta}^\beta \frac{\partial f^\alpha}{\partial \bar{\zeta}^\beta}(z_0, t\zeta) \right)$$

und damit für $t = 0$

$$\zeta^\alpha = \frac{dz^\alpha}{dt}(0, z_0, \zeta) = \sum_\beta \left[\zeta^\beta \frac{\partial f^\alpha}{\partial \zeta^\beta}(z_0, 0) + \bar{\zeta}^\beta \frac{\partial f^\alpha}{\partial \bar{\zeta}^\beta}(z_0, 0) \right].$$

Daraus folgt

$$f^\alpha(z_0, 0) = z_0^\alpha, \quad \frac{\partial f^\alpha}{\partial \zeta^\beta}(z_0, 0) = \delta_\beta^\alpha, \quad \frac{\partial f^\alpha}{\partial \bar{\zeta}^\beta}(z_0, 0) = 0.$$

Jetzt können wir die Taylorsche Formel von f angeben:

$$f^\alpha(z_0, \zeta) = z_0^\alpha + \zeta^\alpha + o(|\zeta|^2) \tag{5}$$

(dabei ist $o(|\zeta|^2)$ durch $M|\zeta|^2$ beschränkt für $M > 0$, $|\zeta|$ genügend klein).

Nun sei $\zeta = \sum_\alpha \zeta^\alpha(z) \frac{\partial}{\partial z^\alpha}$ ein Vektorfeld auf M . Wir definieren den Diffeomorphismus $f_\zeta: M \rightarrow M$ durch $z^\alpha \mapsto f^\alpha(z, \zeta(z))$. Aus der Gleichung (5) erhalten wir

$$f_\zeta^\alpha(z) = z^\alpha + \zeta^\alpha(z) + o(|\zeta(z)|^2). \tag{6}$$

Nun wollen wir $\varphi = \psi \circ f_\zeta$ berechnen. Dazu benutzen wir die Gleichung (3). Zur Abkürzung von (6) schreiben wir

$$f_\zeta = z^\alpha + \zeta^\alpha + v^\alpha.$$

Damit erhalten wir

$$\begin{aligned} & \bar{\partial}\zeta^\beta + \bar{\partial}v^\beta + \sum_\lambda \psi_\lambda^\beta(f_\zeta) (d\bar{z}^\lambda + \bar{\partial}\zeta^\lambda + \bar{\partial}v^\lambda) \\ &= \sum_{\nu=1}^n [\delta_\nu^\beta + \partial_\nu \zeta^\beta + \partial_\nu v^\beta + \sum_\lambda \psi_\lambda^\beta(f_\zeta) (\partial_\nu \bar{\zeta}^\lambda + \partial_\nu \bar{v}^\lambda)] \varphi^\nu. \end{aligned}$$

Nach der letzten Bemerkung ist die Matrix [...] umkehrbar. Wenn wir mit der Inversen multiplizieren, erhalten wir

$$\varphi^\nu = \bar{\partial}\zeta^\nu + \sum_\lambda \psi_\lambda^\nu(f_\zeta) d\bar{z}^\lambda + \dots = \bar{\partial}\zeta^\nu + \sum_\lambda \psi_\lambda^\nu(f_\zeta) dz^\lambda + R^\nu(\psi, \zeta),$$

also

$$\psi \circ f = \varphi = \bar{\partial}\zeta + \psi + R(\psi, \zeta) \tag{7}$$

mit $R(t\psi, t\zeta) = t^2 R^1(\psi, \zeta, t)$ für $t \in R$; $R, R^1 \in C^\infty$ in $\psi_\beta^\alpha(z), \zeta^\alpha(z), \dots$

Nun sei $H^0 \subseteq A^0$ der Raum der holomorphen Vektorfelder auf M , F^0 sei das orthogonale Komplement bezüglich $(\ , \)$ von H^0 . Wir geben jetzt A^0 und A^1 die $\| \cdot \|_k$ -Topologie und beweisen:

Es existieren Umgebungen U und V in A^1 (bzw. A^0), so daß für beliebiges $\psi \in U$ genau ein $\zeta = \zeta(\psi)$ in V existiert mit

$$\vartheta(\psi \circ f_\zeta) = 0 \tag{8}$$

Beweis. Nach (7) gilt

$$\psi \circ f_\zeta = \bar{\partial}\zeta + \psi + R(\psi, \zeta).$$

Damit ist (8) erfüllt für ein ζ genau dann, wenn

$$0 = \vartheta \bar{\partial}\zeta + \vartheta\psi + \vartheta R(\psi, \zeta) \text{ ist.}$$

Für $\zeta \in F^0$ ist nun

$$\zeta = H\zeta + \square \circ G\zeta = H\zeta + G \circ \square \zeta = H\zeta + G\vartheta \bar{\partial}\zeta$$

(denn $\vartheta\zeta = 0$!).

Nun ist für $\zeta \in F^0$ nach Definition $\zeta \perp H^0$ und damit $H\zeta = 0$ und somit $\zeta = G\vartheta \bar{\partial}\zeta$. Die Gleichung (8) ist also genau dann erfüllt, wenn

$$\zeta + G\vartheta\psi + G\vartheta R(\psi, \zeta) = 0,$$

d. h.

$$\zeta = -G\vartheta\psi - G\vartheta R(\psi, \zeta)$$

ist. Wir haben also gesehen:

Ein $\zeta \in F^0$ zu finden mit $\vartheta(\psi \circ f_\zeta) = 0$ ist gleichbedeutend damit, ein ζ zu finden mit

$$\zeta = G\vartheta\psi + G\vartheta R(\psi, \zeta) = 0. \tag{9}$$

Nun wählen wir Umgebungen U_1, V_1 so daß R auf $U_1 \times V_1$ definiert ist. Damit haben wir eine Abbildung $h: U_1 \times V_1 \rightarrow F_0$,

$$h(\psi, \zeta) = \zeta + G\vartheta\psi + G\vartheta R(\psi, \zeta).$$

Man überlegt sich sofort, daß h bezüglich der $\|\cdot\|_k$ -Topologie gleichmäßig stetig ist. Damit können wir h zu einer Abbildung \hat{h} (eindeutig) auf die Abschließung \hat{F}^0 von F^0 ausdehnen. Nun ist $\frac{\partial h}{\partial \zeta} \Big|_{(0,0)} : \hat{F}^0 \rightarrow \hat{F}^0$ die Identität. Wir können also den Satz über implizite Funktionen anwenden und erhalten in einer kleinen Umgebung des Ursprungs von \hat{A}^1 (Abschließung von A^1) eine C^∞ -Funktion g , so daß

$$\zeta + G\partial\psi + G\partial R(\psi, \zeta) = 0$$

erfüllt ist, genau dann, wenn $\zeta = g(\psi)$ ist. Man überlegt sich durch die Untersuchung der Differentialgleichung zweiter Ordnung vom elliptischen Typ $\square + \partial + \partial R(\psi, \zeta) = 0$, daß $\zeta \in F^0$ ist. Damit haben wir unser Problem gelöst und folgenden Satz bewiesen:

1.4.2. Theorem (KURANISHI). a) *Es sei M eine kompakte komplexe Mannigfaltigkeit, $\{\eta^r\}$ eine Basis von $H^1(M, \Theta)$, $\varphi(t)$ eine Lösung von*

$$\varphi(t) = \sum_{r=1}^r \varphi_r t_r + \frac{1}{2} [\varphi(t), \varphi(t)]$$

und $B = \{t \mid H[\varphi(t), \varphi(t)] = 0\} = \{t \in \mathbb{C} \mid |t| < \varepsilon \text{ und } b_\lambda(t) = 0 \text{ für } \lambda = 1, \dots, r\}$. Dann induziert $\varphi(t)$ für jedes t aus der analytischen Menge B eine komplexe Struktur M_t auf M .

b) *Es sei ψ eine beliebige Vektorform aus \mathcal{L}^1 mit*

$$\bar{\partial}\psi - \frac{1}{2} [\psi, \psi] = 0.$$

Dann definiert ψ eine komplexe Struktur M_ψ auf M . Wenn $\|\psi\|_k$ genügend klein ist, dann existiert genau ein $\zeta \in F^0$ mit

$$\psi \circ f_\zeta = \varphi(t) \quad \text{für ein } t \in B,$$

womit M_ψ zu M_t biholomorph äquivalent ist.

Von GRAUERT wurde eine andere Methode entwickelt, um die Existenz semiuniverseller Deformationen nachzuweisen. Diese besteht darin, geeignete Überdeckungen zu betrachten und die Verheftungsbedingungen zu deformieren sowie die eventuell vorhandenen Singularitäten. Damit kann folgendes Theorem gezeigt werden (GRAUERT, DOUADY).

1.4.3. Theorem. *Jede kompakte komplexe Mannigfaltigkeit besitzt eine semiuniverselle Deformation, die in allen Punkten des Parameterraumes noch vollständig ist.*

1.5. Existenz von lokalen Modulräumen kompakter komplex-analytischer Mannigfaltigkeiten

Problemstellung: Wir betrachten „Keime“ von Familien kompakter komplex-analytischer Mannigfaltigkeiten (siehe 1.1.), d. h., wir identifizieren zwei Familien $M \xrightarrow{\pi} B$ und $M' \xrightarrow{\pi'} B$ mit demselben Parameterraum, wenn ihre Einschränkungen auf irgendeine Umgebung des Basispunktes $o \in B$ isomorph sind.

Es sei M eine feste kompakte komplexe Mannigfaltigkeit und $M \xrightarrow{\pi} B$ eine in $o \in B$ universelle Familie mit $M_o = M$, so daß für jede Familie $N \rightarrow B'$ mit $N_o = M$ der wegen der Universalität von $M \xrightarrow{\pi} B$ existierende Morphismus $f: (B', o) \rightarrow (B, o)$

eindeutig bestimmt ist. Dann heißt $M \xrightarrow{\pi} B$ eine *modulare Familie* und (B, o) ein *lokaler Modulraum* für M .

Die Probleme sind nun die folgenden:

1. Welche Räume (B, o) kommen als lokale Modulräume in Frage?
2. Man gebe ein Kriterium für die Existenz eines Modulraumes an!

Das erste Problem wird durch folgenden einfachen Satz gelöst:

1.5.1. Theorem. Ist $M \rightarrow B$ eine analytische Familie komplexer Räume, die in $o \in B$ semiuniversell ist, $M' \rightarrow B'$ eine solche, die in $o' \in B'$ versell ist, und $M'_0 \xrightarrow{\nu} M \xrightarrow{\iota} M_0$, so gibt es Morphismen von Raumkeimen

$$(B', o) \xrightarrow{\pi} (B, o) \xrightarrow{\alpha} (B', o')$$

und mit i und i' verträgliche Isomorphismen $\pi^*M = M \times_B B' \simeq M'$ (über einer Umgebung von o'), $\sigma^*M' = M' \times_{B'} B \simeq M$ (über einer Umgebung von o), so daß $\pi \circ \sigma = \text{id}$ ist, und wenn $M \rightarrow B$ universell ist, ist $(B', o') \simeq (B, o) \times (C^r, o)$ über (B, o) ((C^r, o) bezeichnet den Raumkeim von C^r im Nullpunkt).

Insbesondere ist also die Kuranishi-Familie $M \rightarrow B$ einer kompakten komplexen Mannigfaltigkeit universell, falls es überhaupt eine universelle Deformation von M gibt.

Beweis. Wegen der Semiuniversalität bzw. Versalität gibt es Abbildungen $(B', o) \xrightarrow{\alpha} (B, o) \xrightarrow{\beta} (B', o')$, so daß $\alpha^*M \simeq M'$, $\beta^*M' \simeq M$ (verträglich mit i und i') ist, also ist $\gamma = \alpha \circ \beta: (B, o) \rightarrow (B, o)$ eine Abbildung mit $\gamma^*M \simeq M$ (verträglich mit i) und daher die Tangentialabbildung $T_0(\gamma): T(B)_0 \rightarrow T(B)_0$ gleich der identischen Abbildung.

Also ist $\mathcal{O}_{B,o}/\mathfrak{m}^2 \xrightarrow{\gamma^*} \mathcal{O}_{B,o}/\mathfrak{m}^2$ die identische Abbildung, $\gamma^*(\mathfrak{m})\mathcal{O}_{B,o} + \mathfrak{m}^2 = \mathfrak{m}$, also $\gamma^*(\mathfrak{m})\mathcal{O}_{B,o} = \mathfrak{m}$. Daher ist γ^* ein quasiendlicher und damit endlicher Morphismus analytischer Algebren (vgl. z. B. KURKE, PFISTER und ROCZEN [20]), also γ^* surjektiv (nach dem Lemma von NAKAYAMA). Ein surjektiver Ringendomorphismus Noetherscher Ringe ist aber stets bijektiv. Somit ist γ ein Automorphismus, und wir wählen $\pi = \alpha$, $\sigma = \beta \circ \gamma^{-1}$, so daß also σ und π die geforderten Eigenschaften haben.

Um die letzte Behauptung zu beweisen, genügt es zu zeigen, daß $(B', o') \rightarrow (B, o)$ glatt ist, d. h., ist (I, o'') ein infinitesimaler Raumkeim, $(I_0, o'') \subset (I, o'')$ abgeschlossener Unterraum, so läßt sich jeder Morphismus ϱ in dem kommutativen Diagramm

$$\begin{array}{ccc} (I_0, o'') & \xrightarrow{\varrho'_0} & (B', o') \\ \downarrow \eta & \nearrow \varrho' & \downarrow \pi \\ (I, o'') & \xrightarrow{\varrho} & (B, o) \end{array}$$

so liften, daß $\varrho' | I_0 = \varrho'_0$ ist. Das folgt aus der Definition der Versalität (die Deformation ϱ^*M wird auf I_0 durch ϱ'_0 induziert).

Es gibt kompakte, komplexe Mannigfaltigkeiten M , die keinen Modulraum besitzen (z. B. Regelflächen; vgl. Teil I, 4.2.6.).

Das zweite Problem wurde von M. SCHLESSINGER und J. WAVRIK behandelt. Es zeigt, daß die Existenz eines Modulraumes zur Lösbarkeit eines gewissen Erweite-

rungsproblems für vertikale Vektorfelder auf der Kuranishi-Familie äquivalent ist. Seine Darstellung soll hier etwas näher erläutert werden.

Es sei (S, o) ein analytischer Raum, \mathfrak{M}_S die Garbe der holomorphen Funktionen auf S , die in o verschwinden, und $S^{(n)}$ die n -te infinitesimale Umgebung von o in S (d. h. der durch die Idealgarbe $\mathfrak{M}_S^{(n+1)}$ definierte Unterraum $S^{(n)} \subset S$). Ist $M \xrightarrow{\pi} S$ eine Familie von Deformationen von M (d. h. $M_0 = M$), so bezeichne $M^{(n)}$ die Einschränkung von $M \rightarrow S$ auf $S^{(n)}$. Der Zusammenhang mit dem Problem der Existenz eines lokalen Modulraumes wird durch folgendes Theorem gegeben:

1.5.2. Theorem. *Es sei M ein kompakter komplexer Raum und $(\mathcal{M} \rightarrow B, i: M \rightarrow \mathcal{M})$ eine semiuniverselle Deformation von M . Dann ist diese Deformation dann und nur dann universell, wenn für $n = 1, 2, \dots$ folgendes gilt:
Jeder Automorphismus von $(\mathcal{M}^{(n)}, i)$ wird durch einen Automorphismus von $(\mathcal{M}^{(n+1)}, i)$ induziert.*

Bemerkung. Wenn der Kofunktor auf der Kategorie der komplexen Raumkeime über (B, o)

$$S \mapsto \text{Aut}_S(\mathcal{M} \times_B S, i_S) = \{f: \mathcal{M} \times_B S \xrightarrow{\sim} \mathcal{M} \times_B S; f \circ i_S = i_S\}$$

(wobei i_S die durch i induzierte Abbildung $M \rightarrow \mathcal{M} \times_B S$ über dem Basispunkt von S ist) darstellbar ist durch einen komplexen Raumkeim $(A, e) \rightarrow (B, o)$, so bedeutet das Kriterium, daß (A, e) glatt über (B, o) ist.

Auf alle Fälle ist der obige Kofunktor F_A prodarstellbar durch eine formale Gruppe über $\hat{\mathcal{O}}_{B,o}$ mit einer zugrunde liegenden Algebra der Form

$$P = \hat{\mathcal{O}}_{B,o}[[t_1, \dots, t_a]]/(f_1, \dots, f_b)$$

mit $a = \dim H^0(M, \mathcal{O}_M)$, f_i Potenzreihen der Ordnung $g \geq 2$, und das Kriterium von 1.5.2. ist äquivalent zu $f_1 = \dots = f_b = 0$.

Beweis von 1.5.2.

Schritt 1 (Prodarstellbarkeit von F): Wir betrachten also die Kategorie der lokalen $\mathcal{O}_{B,o}$ -Algebren, endlich über C , und schreiben $F(R)$ anstelle von $F(\text{Spec}(R))$ (mit $\text{Spec}(R)$ wird der entsprechende nulldimensionale Raumkeim bezeichnet). Wir schreiben \mathcal{M}_R anstelle von $\mathcal{M} \times_B \text{Spec}(R)$; sind $\mathcal{O}_{B,o}$ -Morphismen $R' \xrightarrow{\alpha} R \xleftarrow{\beta} R''$ gegeben, $R^* = R' \times_R R''$, und Automorphismen $\mathcal{M}_{R'} \xrightarrow{\varphi'} \mathcal{M}_{R'}$, $\mathcal{M}_{R''} \xrightarrow{\varphi''} \mathcal{M}_{R''}$, die auf \mathcal{M}_R denselben Automorphismus induzieren, so induzieren φ', φ'' einen Automorphismus $(\varphi', \varphi''): \mathcal{M}_{R^*} \xrightarrow{\sim} \mathcal{M}_{R^*}$ (die zugrunde liegenden Räume sind alle gleich, die zugrunde liegenden Abbildungen sind die identischen Abbildungen, ferner ist

$$\mathcal{O}_{\mathcal{M}_{R^*}} \simeq (\mathcal{O}_{\mathcal{M}}/\mathcal{M}_0) \otimes_{\mathcal{O}_{B,o}} R^*$$

und das Tensorprodukt auf Grund der Flachheit mit dem Faserprodukt vertauschbar). Offensichtlich gilt

$$\begin{aligned} F(C[T]/(t^2)) &\simeq \text{Kern}(\text{Aut}(M \times \text{Spec}(C[t]/(t^2))) \rightarrow \text{Aut}(M)) \\ &\simeq \text{Der}_C(\mathcal{O}_M, \mathcal{O}_M) = H^0(M, \mathcal{O}_M). \end{aligned}$$

Deshalb ist F prodarstellbar über einem geeigneten Quotienten P von $\hat{\mathcal{O}}_{B,o}[[t_1, \dots, t_a]]$ mit $a = \dim H^0(M, \mathcal{O}_M)$ und

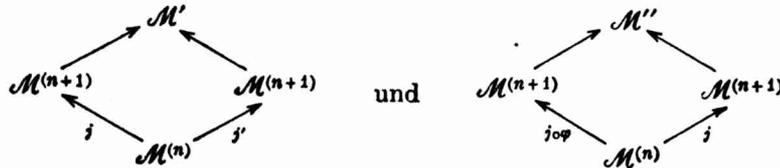
$$P/\mathfrak{m}_{B,o}P + (t_1, \dots, t_a)^2 P \simeq C[[t_1, \dots, t_a]]/(t_1, \dots, t_a)^2$$

(vgl. [17]). Das Kriterium von Theorem 1.5.2. besagt nun: Jeder $\mathcal{O}_{B,o}$ -Homomorphismus $P \xrightarrow{\varphi_n} \mathcal{O}_{B,o}/\mathfrak{m}^{n+1} = \mathcal{O}_{B^{(n)},o}$ läßt sich zu einem Homomorphismus $P \xrightarrow{\varphi_{n+1}} \mathcal{O}_{B^{(n+1)},o}$ liften, was offensichtlich nur möglich ist, wenn $P = \widehat{\mathcal{O}}_{B,o}[[t_1, \dots, t_a]]$ ist.

Schritt 2 ((\mathcal{M}, i) universell \Rightarrow jeder Automorphismus läßt sich liften): Es sei $\varphi: (\mathcal{M}^{(n)}, i) \simeq (\mathcal{M}^{(n)}, i)$ ein Automorphismus und $j: \mathcal{M}^{(n)} \rightarrow \mathcal{M}^{(n+1)}$ die kanonische Einbettung. Ferner sei

$$S = B^{(n+1)} \amalg_{B^{(n)}} B^{(n+1)} (= \text{Spec}(\mathcal{O}_{B^{(n+1)},o} \times_{\mathcal{O}_{B^{(n)},o}} \mathcal{O}_{B^{(n+1)},o})),$$

und die Diagramme



seien kommutativ. Dann definieren $\mathcal{M}', \mathcal{M}''$ Deformationen von \mathcal{M} über S , die auf jedem der beiden Summanden von S die Deformationen $(\mathcal{M}^{(n+1)}, i)$ induzieren, so daß also die beiden zugehörigen Abbildungen $f': S \rightarrow B, f'': S \rightarrow B$, durch die \mathcal{M}' bzw. \mathcal{M}'' induziert werden, auf beiden Summanden die kanonische Einbettung $B^{(n+1)} \rightarrow B$ induzieren. Also ist $f' = f''$, und somit gibt es einen Automorphismus von Deformationen $\psi: \mathcal{M}' \xrightarrow{\sim} \mathcal{M}''$. Über jedem der beiden Summanden von S induziert ψ ebenfalls Automorphismen von Deformationen

$$\begin{aligned} \psi_1: \mathcal{M}^{(n+1)} &\rightarrow \mathcal{M}^{(n+1)}, \\ \psi_2: \mathcal{M}^{(n+1)} &\rightarrow \mathcal{M}^{(n+1)} \end{aligned}$$

mit $\psi_1 \circ j \circ \varphi = j \circ \varphi, \psi_2 \circ j = j \circ \varphi$, also wird φ durch den Automorphismus $\psi_1^{-1} \circ \psi_2$ von $\mathcal{M}^{(n+1)}$ induziert.

Schritt 3 (Jeder Automorphismus läßt sich liften $\Rightarrow (\mathcal{M}, i)$ ist universell): Wenn eine Deformation von \mathcal{M} durch zwei verschiedene Morphismen induziert wird, sind diese Morphismen schon auf einer infinitesimalen Umgebung des Basispunktes verschieden voneinander. Es genügt daher zu zeigen: Ist $(Y, \eta: M \rightarrow Y)$ eine Deformation von \mathcal{M} über dem nulldimensionalen Raumkeim $S = \text{Spec}(R/I)$ (mit $\mathfrak{m}_R I = 0$), induziert durch $f: S \rightarrow B$, so wird jede Deformation von \mathcal{M} über $T = \text{Spec}(R)$, die auf $S \subset T$ zu (Y, η) isomorph ist, durch genau eine Fortsetzung $T \rightarrow B$ von f induziert. Die Menge aller Fortsetzungen $g: T \rightarrow B$ von f entspricht umkehrbar eindeutig der Menge aller Isomorphieklassen von Paaren (X, u) , X ein komplexer Raum über T und u eine abgeschlossene Einbettung $Y \rightarrow X$ über T , so daß $(X, u \circ \eta)$ eine Deformation von \mathcal{M} über T ist. (Man ordnet jeder Fortsetzung g die induzierte Deformation $X = \mathcal{M} \times_B T$ und die durch $S \hookrightarrow T$ induzierte Einbettung $Y \simeq \mathcal{M} \times_B S \subset \mathcal{M} \times_B T$ zu.) Sind g, g' Fortsetzungen, so daß es einen Isomorphismus der entsprechenden Deformationen $(X, u \circ \eta) \xrightarrow{\sigma} (X', u' \circ \eta)$ gibt, so induziert σ einen Automorphismus $\bar{\tau}: (Y, \eta) \simeq (Y, \eta)$, der sich, da $\text{Aut}_B(\mathcal{M})$ durch eine formale Potenzreihenalgebra über $\mathcal{O}_{B,o}$ prodarstellbar ist und S, T nulldimensional sind, zu einem Automorphismus $\tau: (X, u \circ \eta) \simeq (X, u \circ \eta)$ liften läßt. Daher induziert

$\sigma \circ \tau^{-1}$ auf Y die identische Abbildung

$$\begin{array}{ccccc} X & \xrightarrow[\tau^{-1}]{\sim} & X & \xrightarrow[\sigma]{\sim} & X' \\ \uparrow u & & \uparrow u & & \uparrow u' \\ Y & \xrightarrow[\tau^{-1}]{\sim} & Y & \xrightarrow[\tau]{\sim} & Y \end{array}$$

und $(X, u) \simeq (X', u')$, also ist $g' = g$, q. e. d.

1.5.3. Interpretation mittels Vektorfeldern. Es sei $X \xrightarrow{\pi} (S, o)$ eine Deformation von M , $\Theta^{(n)}$ die Garbe der Vektorfelder längs der Fasern von $X^{(n)} \rightarrow S^{(n)}$,

$$\Theta^{(n)} = \Theta_{X^{(n)}/S^{(n)}} \simeq \Theta_{X/S} \otimes_{\mathcal{O}_S} \mathcal{O}_{S^{(n)}}$$

und $\mathcal{V}^{(n)} \subset \Theta^{(n)}$ die Untergarbe der auf $X^{(0)} \times M$ verschwindenden Vektorfelder:

$$\mathcal{V}^{(n)} = \mathfrak{m}/\mathfrak{m}^{n+1} \otimes \Theta^{(n)}$$

(\mathfrak{m} Ideal in \mathcal{O}_S , das zum Basispunkt o gehört). Bezeichnen wir mit $\mathcal{F}^{(n)}$ die Garbe der Keime von Automorphismen (von Deformationen) von $X^{(n)}$ über $S^{(n)}$, so gibt es einen kanonischen Garbenmorphismus

$$\alpha_n: \mathcal{V}^{(n)} \rightarrow \mathcal{F}^{(n)},$$

der Automorphismus $\alpha_n(\vartheta)$ ist wie folgt definiert: Auf dem zugrunde liegenden Raum ist $\alpha_n(\vartheta)$ die Identität, und für Funktionen f auf $X^{(n)}$ ist

$$\alpha_n(\vartheta)^*(f) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{1}{k!} \vartheta^k(f)$$

($\vartheta \in \mathcal{V}_x^{(n)} = \text{Der}_{\mathcal{O}_{S^{(n)},o}}(\mathcal{O}_{X^{(n)},x}, \mathfrak{m}\mathcal{O}_{X^{(n)},x})$, daher ist $\vartheta^k(f) = 0$ für $k > n$).

(Bemerkung. Ist u eine komplexe Variable, so ist $u \mapsto \alpha(u\vartheta)(x)$ die zu dem Vektorfeld ϑ gehörige Integralkurve durch x .)

Nach J. WAWRIK [23]) ist α_n ein Isomorphismus von Garben. Nach 1.5.2. besitzt M genau dann eine universelle Deformation, wenn für jede Deformation von M (bzw. für eine semiuniverselle Deformation von M) der kanonische Morphismus $H^0(M_0, \mathcal{F}^{(n)}) \rightarrow H^0(M_0, \mathcal{F}^{(n-1)})$ surjektiv ist; da die α_n Isomorphismen sind, ist die Surjektivität der Einschränkungsmorphismen

$$H^0(M, \mathcal{V}^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \mathcal{V}^{(n-1)}), \quad n \geq 1,$$

dazu äquivalent. Ein weiteres Kriterium für die Existenz eines Modulraumes ist die Lösbarkeit eines anderen Erweiterungsproblems.

1.5.4. Theorem (J. WAWRIK, [23]). M besitzt genau dann einen lokalen Modulraum, wenn für eine semiuniverselle Familie $\mathcal{M} \xrightarrow{\pi} B$ der kanonische Homomorphismus

$$H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \Theta)$$

surjektiv ist für alle n .

Beweisidee. Durch vollständige Induktion nach n zeigt man, daß für eine Deformation von M , für die die kanonischen Homomorphismen $H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \Theta)$ surjektiv sind, die Einschränkungen $H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \Theta^{(n-1)})$ surjektiv sind. Damit sind auch die kanonischen Morphismen $H^0(M, \mathcal{V}^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \mathcal{V}^{(n-1)})$ für eine solche Familie surjektiv, d. h., M besitzt einen Modulraum. Ist andererseits

$H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \Theta)$ surjektiv für alle n im Fall $\mathcal{M} \rightarrow T$ und $f: (S, o) \rightarrow (T, o)$ gegeben, so ist dies auch richtig im Fall $\mathcal{M} \times_f S \rightarrow S$.

Insbesondere folgt daraus: $H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H_a(M, \Theta)$ ist surjektiv für alle n und für jede Familie $M \rightarrow S$, wenn dies insbesondere für eine semiuniverselle Familie gilt.

Ist weiterhin $H^0(M, \mathcal{V}^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \mathcal{V}^{(n-1)})$ surjektiv für jede Familie, so ist auch $H^0(M, \Theta^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \Theta)$ surjektiv für jede Familie; denn wäre letzteres für eine Familie $M \rightarrow S$ nicht richtig und φ ein nicht liftbares Vektorfeld, so wäre für $T = S \times C$ das Vektorfeld $p_2 p_1^*(\varphi)$ nicht liftbar bezüglich der Familie $M \times T \rightarrow T$ und $p_2 p_1^*(\varphi)|_M = 0$, d. h., $H^0(M, \underline{\mathcal{V}}^{(n)}) \rightarrow H^0(M, \mathcal{V}^{(n-1)})$, wäre nicht überall surjektiv für $M \times_{p_1} T \rightarrow T$.

1.5.5. Korollar (DOUADY): Ist $H^0(M, \Theta) = 0$, so ist der Parameterraum jeder semiuniversellen Deformation ein lokaler Modulraum für M .

Bemerkung. Unter Benutzung des Grauert'schen Satzes ([4], S. 63) kann man leicht folgendes Theorem beweisen:

1.5.6. Theorem. Ist der Kuranishi-Raum reduziert, so ist die Bedingung

(1) $\dim_{\mathbb{C}} H^0(M_t, \Theta_t)$ ist unabhängig von t in einer Umgebung von o hinreichend für die Existenz eines lokalen Modulraumes von M .

Von DOUADY stammt eine Verallgemeinerung des Grauert'schen Theorems (nicht publiziert):

1.5.7. Theorem. Ist der Kuranishi-Raum (B, o) reduziert, so ist $\bigcup_t H^0(M_t, \Theta_t)$, für t in einer gewissen Umgebung von $o \in B$, der Kern eines Vektorbündel-Homomorphismus $\alpha: E_1 \rightarrow E_2$ mit $\text{rg } E_1 = \dim H^0(M, \Theta)$.

Damit kann gezeigt werden, daß die Bedingung (1) im Theorem 3 auch notwendig für die Existenz eines Modulraumes ist; denn wäre $\dim H^0(M_t, \Theta_t)$ abhängig von t nahe o , so gäbe es ein Vektorfeld auf M , das für keine Umgebung von $o \in B$ liftbar wäre. Jedoch hat GRIFFITHS gezeigt, daß eine formale Erweiterung stets eine wirkliche Erweiterung impliziert.

2. Existenz semiuniverseller Deformationen lokaler Henselscher Algebren

Wir behandeln jetzt die Frage nach der Existenz semiuniverseller Deformationen für Keime von Singularitäten. Man kann dieses Problem in verschiedenen Kategorien betrachten: in der Kategorie der formalen Raumkeime, in der Kategorie der analytischen Raumkeime oder in der Kategorie der algebraischen (= Henselschen) Raumkeime.

Henselsche Raumkeime über einem lokalen Henselschen Ring \mathcal{A} sind durch eine Restklassenalgebra einer \mathcal{A} -Algebra $\mathcal{A}(\langle z_1, \dots, z_n \rangle)$ gegeben, wobei $\mathcal{A}(\langle z_1, \dots, z_n \rangle)$ die Henselsche Abschließung des Ringes $\mathcal{A}[z_1, \dots, z_n]$ in $(\mathfrak{m}_{\mathcal{A}}, z_1, \dots, z_n) \mathcal{A}[z_1, \dots, z_n]$ ist, was in den meisten Fällen (d. h., wenn der Ring \mathcal{A} nicht gerade sehr pathologisch ist) gleich der algebraischen Abschließung von $\mathcal{A}[z_1, \dots, z_n]$ in $\mathcal{A}[[z_1, \dots, z_n]]$ ist. Für die Theorie der Henselschen Ringe verweisen wir auf KURKE, PRISTER und ROCZEN [20]. Im folgenden sei C eine der drei oben genannten Kategorien: formale Raumkeime (über einem festen kompletten lokalen Ring \mathcal{A}), analytische Raumkeime (über \mathbb{C}), oder Henselsche Raumkeime (über einem lokalen Henselschen Noetherschen Ring).

Dieses Kapitel gibt einen Überblick über die Fälle, für die das genannte Existenzproblem bereits gelöst werden konnte. Es zeigt sich, daß die Aufgabenstellung nur dann sinnvoll ist, wenn X_0 im ausgezeichneten Punkt eine isolierte Singularität besitzt.

Am einfachsten ist die Lösung für die Kategorie \mathcal{E} der kompletten lokalen k -Algebren. Für sie wurde die Existenz einer semiuniversellen Deformation bereits 1968 durch SCHLESSINGER bewiesen. Als schwieriger erwies sich die Behandlung der anderen Fälle. Für den analytischen gab 1969 Tjurina eine Teillösung, und erst 1972 gab Grauert den allgemeinen Beweis. Im Henselschen Fall gibt es schließlich eine Teillösung von Kurke (1972) und einen allgemeinen Beweis von Elkik (1973), der hier nicht mehr berücksichtigt wurde.

2.1. Formale Existenzfragen

Wir fixieren einen lokalen Noetherschen Ring A mit dem Maximalideal \mathfrak{e} und dem Restklassenkörper k . Über A betrachten wir die Kategorie \mathcal{E} der lokalen artinschen A -Algebren mit vorgegebenem Restklassenkörper k . Weiter sei ein Funktor

$$D: \mathcal{E} \rightarrow \text{Ens}$$

gegeben, für den $D(k) = \{\zeta_0\}$ einelementig ist. Für $A \in \mathcal{E}$ nennen wir $D(A)$ die Menge der Deformationen von A . Ist $(\varphi: A \rightarrow A') \in \text{Fl}(\mathcal{E})$, $\zeta \in D(A)$, $\zeta' \in D(A')$ und $D(\varphi)\zeta = \zeta'$, so charakterisieren wir diesen Sachverhalt durch die Schreibweise

$$(A, \zeta) \rightarrow (A', \zeta').$$

Ist nun B eine beliebige komplette Noethersche lokale A -Algebra, so ist $B/\mathfrak{m}^n \in \mathcal{E}$ für $n \in \mathbb{N}$, und man kann für (η_n) und $\lim\text{-proj}_n (B/\mathfrak{m}^{n+1})$ auf natürliche Weise Morphismen

$$(B, (\eta_n)) \rightarrow (A, \zeta)$$

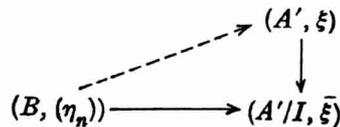
durch die A -Homomorphismen $B \rightarrow A$ erklären.

2.1.1. Definition. $(B, (\eta_n))$ heißt formale semiuniverselle Deformation (für D), falls folgende Eigenschaften erfüllt sind:

(UD 1) Jede Deformation (A, ζ) wird durch ein

$$(B, (\eta_n)) \rightarrow (A, \zeta)$$

induziert, und jedes Diagramm



läßt sich zu einem kommutativen Diagramm ergänzen ($A' \rightarrow A'/I$ der kanonische Homomorphismus).

(UD 2) Es sei $k[t] = k[T]/(T^2)$. Der kanonische Homomorphismus $\text{Hom}_A(B, k[t]) \rightarrow D(k[t])$,

$$\varphi \rightarrow D(\varphi)(\eta_n),$$

ist bijektiv.

2.1.2. Bemerkung. Für ein Paar $(B, (\eta_n))$ ist (UD 1) äquivalent mit folgender Eigenschaft („Glattheit“): Es sei $H = \text{Hom}_A(B, \square)$, $H \rightarrow D$ die durch (η_n) vermittelte natürliche Transformation von Funktoren. Dann ist für surjektive Homomorphismen $(A' \twoheadrightarrow A) \in \text{Fl}(\mathcal{E})$ die kanonische Abbildung

$$H(A') \rightarrow H(A) \times_{D(A)} D(A')$$

stets surjektiv.

Der folgende Satz liefert uns ein handliches Kriterium dafür, wann der Funktor D eine formale semiuniverselle Deformation besitzt. Zum Beweis verweisen wir auf die Literatur ([22]).

2.1.3. Satz (M. SCHLESSINGER). *D besitzt genau dann eine formale semiuniverselle Deformation, wenn für jedes Diagramm*

$$A' \rightarrow A \leftarrow A''$$

in \mathcal{E} die kanonische Abbildung

$$(*) \quad D(A' \times_A A'') \rightarrow D(A') \times_{D(A)} D(A'')$$

- (i) *surjektiv ist für Surjektionen $A'' \twoheadrightarrow A$ in \mathcal{E} ,*
- (ii) *bijektiv ist für $A'' = k[t]$ und $A = k$,*
- (iii) $\dim_k(D(k[t])) < \infty$.

D ist genau dann prodarstellbar durch eine komplette lokale Noethersche A-Algebra, wenn in (i) die kanonische Abbildung () stets bijektiv ist.*

Wir bemerken, daß nach Eigenschaft (ii) eine k -Vektorraumstruktur auf $D(k[t])$ induziert wird. Wir betrachten jetzt den folgenden Fall: Es sei P_0 eine lokale Noethersche k -Algebra, und für $A \in \mathcal{E}$ sei $D(A)$ die Menge der Paare (φ, ψ) , $\varphi: A \rightarrow P$ eine flache A -Algebra, $\psi: P \otimes_A k \xrightarrow{\sim} P_0$ ein Isomorphismus.

Unser Ziel ist es, für D eine formale semiuniverselle Deformation zu konstruieren, dazu haben wir die Eigenschaften (i) bis (iii) des Schlessinger-Kriteriums zu überprüfen. Technisches Hilfsmittel ist eine Kohomologietheorie für Algebren. Wir verzichten auf die (ohnehin nicht schwierigen) Beweise der folgenden Sätze (vgl. [20]).

Wir fixieren einen Ring A und eine A -Algebra C , die im wesentlichen von endlichem Typ über A ist. Für einen C -Modul N (von endlichem Typ) bilden wir nun einen Komplex D^* .

2.1.4. Definition/Satz.

$$D^*(C | A, N) := H^*((\text{Hom}_C(L_i, N))^*)$$

mit $C = F/I$, F glatte A -Algebra,

$$\cdots \rightarrow L_2 \rightarrow L_1 \rightarrow I/I^2 \rightarrow 0$$

eine projektive Auflösung in mod C , $L_0 := \Omega_{F/A} \otimes_A C$ und

$$L_1 \rightarrow L_0 := L_1 \rightarrow I/I^2 \rightarrow \Omega_{F/A} \otimes_A C.$$

Dabei hängt D^* nicht von der Wahl der Auflösung ab sowie von der Wahl von F .

Die konkrete Bedeutung der einzelnen Kohomologiegruppen D^i ergibt sich aus folgendem

2.1.5. Satz.

- (i) $D^0(C | A, N) = \text{Der}_A(C, N)$,
- (ii) $D^1(C | A, N) = \text{Hom}_C(I/I^2, N)/\text{Der}_A(F, N)$,
- (iii) $D^{i+1}(C | A, N) = \text{Ext}_C^i(I/I^2, N)$ für $i = 1$,
- (iv) Ist $A = k$ und $C | k$ glatt, so ist
 $D^i(C | A, N) = 0$ für $i > 0$.

2.1.6. Satz.

- (i) $D^1(C | A, N)$ klassifiziert die Erweiterungen $0 \rightarrow N \rightarrow E \rightarrow C \rightarrow 0$ der A -Algebra C mit dem C -Modul N .
- (ii) $D^0(C | A, N)$ ist die Automorphismengruppe der Erweiterungen von C durch N .

Zum Beweis bemerken wir, daß für jede Erweiterung von C mit N stets $N^2 = 0$ ist ($N = C \cdot N = N/N^2$).

Ist nun, wie in 1.4., $C = F/I$, so gibt es einen A -Algebrahomomorphismus φ mit kommutativem Diagramm

$$\begin{array}{ccc}
 F/I^2 & \xrightarrow{\varphi} & E \\
 \downarrow & & \downarrow \\
 F/I = C & \xrightarrow{\text{id}} & C = E/N
 \end{array}$$

der durch eine gegebene Erweiterung bis auf eine Derivation $F/I^2 \rightarrow N$ eindeutig bestimmt ist. Wir ordnen dann dieser Erweiterung die Klasse von φ in $\text{Hom}_C(I/I^2, N)/\text{Der}_A(F, N)$ zu und erhalten leicht (i).

2.1.7. Satz. Es sei $A = B/J$, $J^2 = 0$, und wir fixieren eine flache A -Algebra P . Ist weiter

$$D_p(B) = \{(B \rightarrow Q, Q \otimes_B A \simeq P) \text{ mit } B \rightarrow Q \text{ flach}\}$$

und $N =: J \otimes_B P$, so gilt:

$$D_p(B) = \begin{cases} \Phi \\ \text{oder} \\ \text{Nebenklasse der Untergruppe } D^1(P | A, N) \text{ in } D^1(P | B, N). \end{cases}$$

Dabei gilt noch:

$$\begin{aligned}
 &\psi \in \text{Hom}_p(I/I^2, N) \text{ definiert ein Element von } D_p \text{ genau dann, wenn} & (*) \\
 &\psi(af) = (a \otimes 1) f \text{ für } a \in J \text{ und } f \in F/I^2 \\
 &\text{gilt.}
 \end{aligned}$$

Dabei sei $F | B$ glatt, $F/I = P$, und damit sofort $J \cdot F \subseteq I$ (P ist A -Algebra).

Beweis. Aus (*) folgt sofort: $D_p(B) = \Phi$ oder Nebenklasse mod $D^1(P | A, N)$. Sind dann $\psi_1, \psi_2: I/I^2 \rightarrow N$ zwei P -Modulhomomorphismen, die Erweiterungen von P mit N über B definieren, so ist die Differenz $\psi_1 - \psi_2$ ein A -Modulhomomorphismus, d. h., diese Erweiterung ist über A definiert.

Wir zeigen also (*): Wegen $P \simeq Q \otimes_B A \simeq Q/JQ$ definiert ein Element aus $D_p(B)$ eine Erweiterung

$$0 \rightarrow JQ \rightarrow Q \rightarrow P \rightarrow 0$$

mit $JQ = N$ (da $N = J \otimes_B P = J \otimes_B Q/JQ = J \otimes_B Q$ ist); es sei $\psi \in \text{Hom}_p(I/I^2, N)$ ein Repräsentant in $D^1(P/B, N)$. Die Eigenschaft $\psi(af) = (a \otimes 1)f$ für $a \in J$ folgt nun aus

$$\begin{array}{ccccccc} 0 & \longrightarrow & N = JQ & \longrightarrow & Q & \longrightarrow & P = F/I \longrightarrow 0 \\ & & \uparrow \psi & & \uparrow & & \\ & & I/I^2 & \hookrightarrow & F/I^2 & & \end{array}$$

Ist umgekehrt ψ gegeben, so definiert es eine Erweiterung und damit eine B -Algebra Q . Zu zeigen ist, daß Q flach ist. (Denn wegen $N = J \cdot Q$ ist $Q \otimes_B A \simeq P$ trivial.) Nun gilt:

(i) $\text{Tor}_B^1(Q, A) = 0,$

da $J \cdot Q = N = J \otimes_B P = J \otimes_B Q/JQ = J \otimes_B Q$ ist,

(ii) $\text{Tor}_B^1(Q, M) = 0$ für $M \in \text{mod } A,$

da P flach über A ist.

Ist M ein beliebiger B -Modul, so ist

$$0 \rightarrow JM \rightarrow M \rightarrow M/JM \rightarrow 0$$

exakt, und die äußeren Moduln sind A -Moduln, also nach (ii)

$$\text{Tor}_B^1(R, M) = 0,$$

q. e. d.

2.1.8. Korollar. *Es gibt eine kanonische Bijektion*

$$D^1(P | A, J \otimes_A P) \simeq D_P(A \oplus J).$$

Für $A = k$ liefert dies

$$D^1(P_0 | k, P_0) \simeq D_{P_0}(k[t]).$$

2.1.9. Korollar. *Ist $P_0 | k$ glatt, so gibt es genau eine Deformation von P_0 über B .*

Die wichtigste Anwendung ist das folgende

2.1.10. Korollar. *Es sei $P_0 | k$ gegeben, und P_0 besitze nur isolierte Singularitäten. Dann hat $D = D_{P_0}$ eine formale semiuniverselle Deformation.*

Vorbemerkung zum Beweis. Die Eigenschaft, daß P_0 nur isolierte Singularitäten besitzt, ist lediglich zum Beweis der Eigenschaft (iii) des Schlessinger-Kriteriums erforderlich. Nach Korollar 2.1.8. ist

$$D(k[t]) \simeq D^1(P_0 | k, P_0),$$

D^1 ist aber funktoriell in P_0 und definiert eine quasikohärente Garbe über P_0 (im Fall, daß P_0 eine lokale analytische Algebra ist, definiert man D^1 nicht durch glatte P_0 -Algebren, sondern durch freie analytische Algebren). Nach 2.1.5. (iv) ist diese Garbe auf den singulären Ort konzentriert, ihre Schnitte über P_0 bilden daher einen endlichdimensionalen Vektorraum über k .

Beweis von 2.1.10.

(i) Ist $A' \rightarrow A \leftarrow A''$ ein Diagramm von Artinalgebren, wobei o. B. d. A. $A = A''/J$ mit $J^2 = 0$ ist, $B = A' \times_A A''$, so ist $B/J = A'$ ($x \in J \Leftrightarrow (0, x) \in B$). Wir fixieren

zwei Deformationen $A' \rightarrow P', A \rightarrow P$ und erhalten eine Abbildung

$$\left. \begin{array}{l} D_{\mathcal{P}}(A'') \xrightarrow{\Phi} D_{\mathcal{P}'}(B), \\ P'' \mapsto Q \end{array} \right\} \text{ (falls } P' \otimes_{A'} A \simeq P \text{ ist),}$$

bei der $\Phi(P'')$ im Urbild von $(P', P'') \in D_{\mathcal{P}_0}(A') \times_{D_{\mathcal{P}_0}(A)} D_{\mathcal{P}_0}(A'')$ liegt. Φ konstruieren wir wie folgt: Ist $P'' \in D^1(P | A'', J \otimes_{A'} P)$, so ist $0 \rightarrow JP'' \rightarrow P'' \rightarrow P \rightarrow 0$ exakt, daher

$$0 \rightarrow JP'' \rightarrow P' \times_{\mathcal{P}} P'' \rightarrow P' \rightarrow 0,$$

und aus

$$JP'' \simeq J \otimes_{A'} P \simeq J \otimes_{A'} (P' \otimes_{A'} A) \simeq J \otimes_{A'} P' \simeq J \otimes_B P'$$

folgt, daß $Q := P' \otimes_{\mathcal{P}} P'' \in D^1(P' | B, J \otimes_B P')$ ist. Da bei

$$D^1(P | A'', J \otimes_{A'} P) \rightarrow D^1(P' | B, J \otimes_B P')$$

Nebenklassen mod $D^1(P | A, J \otimes_{A'} P)$ in Nebenklassen mod $D^1(P' | A', J \otimes_B P')$ übergehen, folgt mit 2.1.7. leicht die Existenz von Φ .

Ebenso beweist man Eigenschaft (ii) des Kriteriums 2.1.3. und erhält so die Behauptung.

2.2. Charakterisierung von Deformationen durch Gleichungen

Für unsere Untersuchungen brauchen wir zunächst ein Flachheitskriterium, dessen Beweis bei BOURBAKI, Algèbre commutative, zu finden ist.

2.2.1. Definition. Es sei A ein Ring, \mathfrak{m} ein Ideal von A . Dann heißt M mod A *idealsepariert* bezüglich \mathfrak{m} , falls für alle Ideale \mathfrak{a} von A gilt: $\mathfrak{a} \otimes_A M$ ist separiert in der \mathfrak{m} -adischen Topologie.

2.2.2. Satz. Es sei (A, \mathfrak{m}) ein Noetherscher lokaler Ring, $A/\mathfrak{m} = k$, und der A -Modul M sei idealsepariert bezüglich \mathfrak{m} . Dann sind folgende Eigenschaften äquivalent:

- (i) M ist A -flach.
- (ii) $\text{Tor}_1^A(N, M) = 0$ für alle $N \in \text{mod } A$ mit $\mathfrak{m}N = 0$.
- (ii') $\text{Tor}_1^A(N, M) = 0$ für alle $N \in \text{mod } A$, die durch eine Potenz von \mathfrak{m} annulliert werden.
- (iii) $\mathfrak{m} \otimes_A M \rightarrow \mathfrak{m}M$ ist bijektiv.
- (iv) Wenn wir

$$\text{gr}(A) = \bigoplus_{r=0}^{\infty} \mathfrak{m}^r / \mathfrak{m}^{r+1}, \quad \text{gr}(M) = \bigoplus_{r=0}^{\infty} \mathfrak{m}^r M / \mathfrak{m}^{r+1} M$$

setzen, so ist die Eigenschaft

(GR) Der kanonische Morphismus $\text{gr}(A) \otimes_{\text{gr}(A)} \text{gr}_0(M) \rightarrow \text{gr}(M)$ ist bijektiv erfüllt.

- (v) Für alle $n \geq 1$ ist $M/\mathfrak{m}^n M$ flacher A/\mathfrak{m}^n -Modul.

Aus dem Satz erhalten wir leicht:

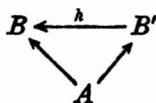
2.2.3. Korollar: Ist $f: A \rightarrow B$ ein lokaler Homomorphismus lokaler Noetherscher Ringe, so ist f flach genau dann, wenn $\mathfrak{m}_A \otimes_A B \rightarrow B$ injektiv ist.

Beweis. Zu zeigen ist (\Leftarrow) , wofür nach dem Satz $((i) \Leftrightarrow (iii))$ hinreichend ist, daß B idealsepariert bezüglich \mathfrak{m}_A ist. $\mathfrak{a} \subseteq A$ sei ein Ideal; zu zeigen ist, daß $N = \mathfrak{a} \otimes_A B$ separiert in der \mathfrak{m}_A -adischen Topologie ist.

Nun ist N von endlichem Typ über B , daher in der \mathfrak{m}_B -adischen Topologie separiert (Krullscher Durchschnittssatz), also erst recht in der \mathfrak{m}_A -adischen ($\mathfrak{m}_A B \subseteq \mathfrak{m}_B$, q. e. d.

Wir betrachten von nun an wieder eine beliebige der drei in der Einleitung genannten Kategorien \mathcal{E} über k und bezeichnen mit $k\langle X_1, \dots, X_n \rangle$ die von den n Unbestimmten X_i erzeugte freie Algebra dieser Kategorie.

2.2.4. Satz. Es sei



ein kommutatives Diagramm in \mathcal{E} . Dann gilt:

- (i) Ist $h \otimes_A k$ surjektiv, so ist h surjektiv.
- (ii) Ist $h \otimes_A k$ injektiv und B über A flach, so ist h injektiv.

Beweis. (i) Die Surjektion $B'/\mathfrak{m}_A B' \rightarrow B/\mathfrak{m}_A B$ liefert bei Faktorisierung nach \mathfrak{m}_B

$$k = B'/\mathfrak{m}_B \twoheadrightarrow B/\mathfrak{m}_B,$$

daher $B/\mathfrak{m}_B B = k$, d. h. $\mathfrak{m}_B B = \mathfrak{m}_B$, also

$$h(\mathfrak{m}_{B'}) \equiv \mathfrak{m}_B \pmod{\mathfrak{m}_B^2},$$

d. h. h surjektiv, also auch k .

(ii) Ist B flach über A , so ist nach dem vorigen Satz (wobei jede der Graduierungen die \mathfrak{m}_A -adische sei)

$$\gamma_B: \text{gr}(A) \otimes_k B/\mathfrak{m}_A B \xrightarrow{\sim} \text{gr}(B).$$

Behauptung a): $\text{gr}(h)$ ist injektiv.

Behauptung b): $\text{gr}(h)$ injektiv $\Rightarrow h$ injektiv.

Zu a). Wir haben

$$\begin{array}{ccc} \text{gr}(A) \otimes_k B'/\mathfrak{m}_A B' & \xrightarrow{1 \otimes \text{gr}_0(h)} & \text{gr}(A) \otimes_k B/\mathfrak{m}_A B \\ \downarrow \gamma_{B'} & & \downarrow \gamma_B \\ \text{gr}(B') & \xrightarrow{\text{gr}(h)} & \text{gr}(B) \end{array}$$

und da γ_B bijektiv, $1 \otimes \text{gr}_0(h)$ injektiv ist, folgt $\text{gr}(h)$ injektiv, q. e. d.

Zu b). Vorbemerkung. $h^{-1}(\mathfrak{m}_A^v B) = \mathfrak{m}_A^v B'$

Beweis. Zu zeigen ist die Inklusion \subseteq . Da $\text{gr}(h)$ injektiv ist, folgt

$$\mathfrak{m}_A^v B' \cap h^{-1}(\mathfrak{m}_A^{v+1} B) \subseteq \mathfrak{m}_A^{v+1} B'$$

und induktiv nach $k \geq 0$

$$\mathfrak{m}_A^{v-k} B' \cap h^{-1}(\mathfrak{m}_A^{v+1} B) \subseteq \mathfrak{m}_A^{v+1} B'. \tag{*}$$

So ergibt (*) für $k = v$

$$h^{-1}(\mathfrak{m}_A^{v+1} B) \subseteq \mathfrak{m}_A^{v+1} B',$$

q. e. d. Nun gilt nach der Vorbemerkung

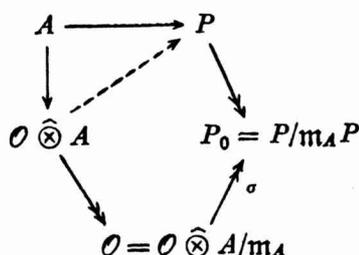
$$h^{-1}(0) \subseteq \bigcap h^{-1}(\mathfrak{m}_A^r B) = \bigcap \mathfrak{m}_A^r B' = 0,$$

daher ist h injektiv, q. e. d.

2.2.5. Korollar. In der Kategorie \mathcal{E} ist ein Morphismus $h: B' \rightarrow B$ von A -Algebren in eine flache A -Algebra B genau dann ein Isomorphismus, wenn der induzierte Morphismus der speziellen Fasern über A ein Isomorphismus ist.

2.2.6. Satz. Es sei $(\varphi: A \rightarrow P, P/\mathfrak{m}_A P \simeq P_0)$ eine Deformation von A , und es sei eine Einbettung von P_0 durch $P_0 = k(X_1, \dots, X_n)/I_0$ gegeben; $k(X_1, \dots, X_n) =: \mathcal{O}$. Dann gilt:

(i) Es existiert eine Fortsetzung der Einbettung von P_0 zu einer Einbettung von $\mathcal{O} \hat{\otimes} A$, d. h.



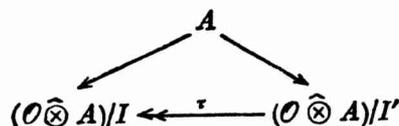
(ii) Es sei $I = \ker \psi$ und $I_0 = (f_1, \dots, f_d)$. Sind dann $F_1, \dots, F_d \in I$ und $F_i \equiv f_i \pmod{\mathfrak{m}_A(\mathcal{O} \hat{\otimes} A)}$, so ist $I = (F_1, \dots, F_d)$.

(iii) Es sei φ ein beliebiger Morphismus, der obigem Diagramm genügt und für den $I = \ker \psi$, $I_0 = \ker \sigma$ durch jeweils ein bestimmtes Erzeugendensystem mit (ii) gegeben sind. Dann ist φ Deformation von P_0 (d. h. flach) genau dann, wenn folgende Bedingung erfüllt ist:

Sind $p_i \in \mathcal{O}$ mit $\sum_{i=1}^d p_i f_i = 0$ auf P_0 , so existieren $P_i \in \mathcal{O} \hat{\otimes} A$ mit $P_i \equiv p_i \pmod{\mathfrak{m}_A(\mathcal{O} \hat{\otimes} A)}$ und $\sum_{i=1}^d P_i F_i = 0$ auf P .

Beweis. (i) Die Existenz von ψ ist klar, die Surjektivität folgt dann aus dem letzten Satz (i).

(ii) Ist $I' = (F_1, \dots, F_d) \subseteq I$, so haben wir



und nach dem letzten Korollar ist τ Isomorphismus, d. h. $I' = I$.

(iii) Vorbemerkung $E' \subseteq E \pmod{A}$ sei ein Untermodul, E/E' flach über A , $\mathfrak{a} \subseteq A$ ein Ideal; dann gilt

$$\mathfrak{a}E' = E' \cap \mathfrak{a}E \text{ (Beweis trivial).}$$

Daraus folgt leicht:

$$\varphi: P \leftarrow A \text{ ist flach} \Leftrightarrow I \cap (\mathfrak{m}_A \cdot \mathcal{O} \hat{\otimes} A) = \mathfrak{m}_A \cdot I. \quad (*)$$

Beweis. (\Rightarrow) ist klar nach der Vorbemerkung (für $E = \mathcal{O} \widehat{\otimes} A$, $E' = I$, $\mathfrak{a} = \mathfrak{m}_A$).
 (\Leftarrow) Zu zeigen ist, daß

$$\alpha_A \otimes_A (\mathcal{O} \widehat{\otimes} A/I) \xrightarrow{\alpha} \mathcal{O} \widehat{\otimes} A/I$$

injektiv ist. Nun steht aber links nichts weiter als

$$\begin{aligned} & \mathfrak{m}_A \cdot (\mathcal{O} \widehat{\otimes} A) / \mathfrak{m}_A \cdot I \quad (\text{Rechtsexaktheit von } \otimes_A) \\ & = \mathfrak{m}_A \cdot (\mathcal{O} \widehat{\otimes} A) / I \cap \mathfrak{m}_A \cdot \mathcal{O} \widehat{\otimes} A \quad (\text{Voraussetzung}) \\ & \cong I + \mathfrak{m}_A \cdot \mathcal{O} \widehat{\otimes} A / I = \text{im } \alpha, \end{aligned}$$

q. e. d.

Mit (*) beweisen wir nun die gewünschte Aussage. Es sei $m = \text{emdim } A$;
 $A = k\langle t_1, \dots, t_m \rangle$.

φ ist flach \Leftrightarrow Jede Relation $\sum p_i f_i = 0$ läßt sich zu $\sum P_i F_i = 0$ liften.

(\Rightarrow) Ist $\sum p_i f_i = 0$, $F_i = f_i + \sum_j t_j G_{ij}$, so ist

$$\sum p_i F_i = \sum_{i,j} p_i \cdot t_j G_{ij} \in \mathfrak{m}_A \cdot \mathcal{O} \widehat{\otimes} A$$

Element von J , also (*),

$$\sum p_i F_i \in \mathfrak{m}_A J, \quad \text{d. h.} \quad \sum p_i F_i = \sum_{i,j} Q_{ij} t_j F_i,$$

daher

$$\sum_i \underbrace{(p_i - \sum_j Q_{ij} t_j)}_{P_i} F_i = \sum p_i F_i - \sum_j Q_{ij} t_j F_i = 0,$$

q. e. d.

(\Leftarrow) Nach (*) genügt es zu zeigen, daß aus $H \in \mathfrak{m}_A \cdot \mathcal{O} \widehat{\otimes} A$, $H \in J$, folgt $H \in \mathfrak{m}_A J$.
 Es sei

$$H = \sum_i (p_i - \sum_j t_j R_{ij}) F_i \quad \text{mit} \quad p_i \in \mathcal{O} \widehat{\otimes} 1 \quad (H \in J);$$

dann gilt aber $\sum_i p_i f_i = 0$, und so gibt es eine Fortsetzung dieser Relation zu

$$\sum_i \underbrace{(p_i - \sum_j t_j Q_{ij})}_{P_i} F_i = 0.$$

Folglich ist $\sum_i p_i F_i = \sum_{i,j} t_j Q_{ij} F_i$, daher

$$H = \sum_{i,j} t_j (Q_{ij} - R_{ij}) F_i \in \mathfrak{m}_A J,$$

q. e. d.

2.3. Deformationen lokaler analytischer Algebren

Wir betrachten hier nur die Kategorie der konvergenten Potenzreihenalgebren über dem Grundkörper \mathbb{C} der komplexen Zahlen. Die Darstellung folgt GRAUBERTS Arbeit [8].

2.3.1. Erweiterungsketten von Untermoduln von $p \cdot H_e$

Es sei $H = \mathbb{C}\langle t_1, \dots, t_m \rangle$ eine freie Algebra konvergenter Potenzreihen, $H_e = H/m^e$,
 $p \cdot ()$ bezeichne stets die p -fache direkte Summe.

Es seien $J_e \subseteq p \cdot H_e$ und $J_{e+t} \subseteq p \cdot H_{e+t}$ zwei Untermoduln.

Definition. (i) J_{e+t} , $t \geq 1$, heißt *Erweiterung* von J_e , wenn $J_{e+t}/p \cdot H_e = J_e$ ist.
 (ii) J_{e+t} heißt *minimale Erweiterung* von J_e , wenn überdies folgendes gilt: Ist $\tilde{J}_{e+t} \subseteq J_{e+t}$ Erweiterung von J_e , so ist $\tilde{J}_{e+t} = J_{e+t}$.

2.3.1.1. Satz. Es sei $h_1, \dots, h_k \in J_e$ ein minimales (d. h. unverkürzbares) Erzeugendensystem. Dann gilt:

- (i) J_{e+1} ist Erweiterung von $J_e \Leftrightarrow$ Es gibt Erzeugende $\hat{h}_1, \dots, \hat{h}_l \in J_{e+1}$ mit $\hat{h}_i | p \cdot H_e = h_i$ für $i = 1, \dots, k$ und $\hat{h}_i | p \cdot H_e = \mathcal{O}$ für $i > k$.
- (ii) Ist J_{e+1} minimale Erweiterung von J_e , so läßt sich $l = k$ wählen. Jede Fortsetzung $\hat{h}_1, \dots, \hat{h}_k$ von h_1, \dots, h_k ist dann Erzeugendensystem von J_{e+1} .
- (iii) Ist $\hat{h}_1, \dots, \hat{h}_k$ Erzeugendensystem von J_{e+1} mit $\hat{h}_i | p \cdot H_e = h_i$, so ist J_{e+1} minimale Erweiterung von J_e .

Beweis. (i) (\Rightarrow) Ist $\varphi: J_{e+1} \rightarrow J_e$ die kanonische Abbildung, $\hat{h}_1, \dots, \hat{h}_l \in J_{e+1}$ beliebig mit $\hat{h}_i | p \cdot H_e = h_i$, so ergänzen wir diese durch ein Erzeugendensystem von $\ker \varphi$ zu $\hat{h}_1, \dots, \hat{h}_l$.

(ii) ist trivial.

(iii) Ist $g \in H_e$, so sei $g(0)$ das Bild von g bei $H_e \rightarrow H_e/m_e = \mathbb{C}$ ($m_e = m \cdot H_e$). Nach dem Lemma von NAKAYAMA gilt

$$\sum_{i=1}^k a_i h_i = 0 \quad (a_i \in H_e) \Rightarrow a_i(0) = 0, \quad i = 1, \dots, k.$$

Es ist zu zeigen, daß J_{e+1} minimal ist. Ist dies nicht so, dann existieren $\tilde{h}_1, \dots, \tilde{h}_k \in J_{e+1}$, die Fortsetzungen der h_i sind und nicht ganz J_{e+1} erzeugen (nach (i)). Dann gilt

$$\tilde{h}_i = \sum_j a_{ij} \hat{h}_j, \quad a_{ij} \in H, \tag{*}$$

und \hat{h}_j gemäß (iii). Ist $\underline{a}_{ij} := a_{ij}/H_e$, so ist dann $\sum_j (\underline{a}_{ij} - \delta_{ij}) h_j = 0$ in $p \cdot H_e$, deshalb $a_{ij}(0) = \delta_{ij}$, und daher ist das lineare Gleichungssystem (*) nach den \hat{h}_j auflösbar, d. h., $\tilde{h}_1, \dots, \tilde{h}_k$ erzeugen J_{e+1} , Widerspruch.

2.3.1.2. Korollar. Sind J_{e+1}, \tilde{J}_{e+1} minimale Erweiterungen von J_e , so ist

$$J_{e+1} \cap p \cdot m^e = \tilde{J}_{e+1} \cap p \cdot m^e.$$

Beweis. Sind $\{\hat{h}_i\} \subseteq J_{e+1}$, $\{\tilde{h}_i\} \subseteq \tilde{J}_{e+1}$ Fortsetzungen der h_i , so sind dies nach 2.1. (ii) Erzeugendensysteme. Ist $g \in J_{e+1} \cap p \cdot m^e$, so ist $g = \sum a_i \hat{h}_i$ mit $a_i(0) = 0$ (da $g | H_e = 0$ ist). Daher ist $\sum a_i (\hat{h}_i - \tilde{h}_i) = 0$ in H_{e+1} , d. h.

$$g = \sum a_i \hat{h}_i = \sum a_i \tilde{h}_i \in \tilde{J}_{e+1} \cap p \cdot m^e,$$

q. e. d.

2.3.1.3. Folgerung. $\dim_{\mathbb{C}} p \cdot H_{e+1}/J_{e+1} = \dim_{\mathbb{C}} p \cdot H_{e+1}/\tilde{J}_{e+1}$.

Beweis. Es genügt zu zeigen: Die endlichdimensionalen Vektorräume J_{e+1} und \tilde{J}_{e+1} haben dieselbe Dimension. Das ist aber trivial.

2.3.1.4. Satz. Es sei $(J_e)_{e \geq e_0}$ sei eine Kette von Erweiterungen in $\{p \cdot H_e\}_e$, d. h., es sei stets $J_{e+1} | p \cdot H_e = J_e$. Dann gibt es ein $e_1 \geq e_0$, so daß $\{J_e\}_{e \geq e_1}$ eine Kette minimaler Erweiterungen ist (d. h., J_{e+1} ist minimale Erweiterung von J_e).

Beweis. Gilt dies nicht, so existieren beliebig große e , daß J_{e+1} nicht minimal über J_e ist; e_i sei die entsprechende Teilfolge der Indizes. Wir wählen Erweiterungen $J'_{e_i+1} \supseteq J_{e_i+1}$ von J_{e_i} ; ist

$$J_i^{(0)} = \{h \in J_e, h \mid p \cdot H_{e_j+1} \in J'_{e_j+1} \text{ für } j \geq i, e_j + 1 \leq e\},$$

so ist $\{J_i^{(0)}\}_e$ eine Kette von Erweiterungen und $\hat{J}^{(0)} = \varprojlim J_i^{(0)} \subseteq (p \cdot H)^\wedge$, wobei $\hat{J}^{(0)} \supseteq J^{(i+1)}$ ist, denn wir können $h_e \in J_i^{(i+1)}$ wählen mit $h_e \notin J_e^{(i)}$, falls e groß ist. Daher ist

$$\hat{J}^{(i)} \supseteq \hat{J}^{(i+1)} \supseteq \hat{J}^{(i+2)} \supseteq \dots,$$

was unmöglich ist, denn $p\hat{H}$ ist Noethersch.

2.3.2. Der Weierstraßsche Vorbereitungssatz für ein Ideal

Es sei wieder $H_e = H/m^e, H_\infty := H, e = 1, 2, \dots, \infty$. Ist $\varrho \in R_+^m$ fest vorgegeben,

$f \in H_e, f = \sum_{|\nu|=0}^{e-1} a_\nu t^\nu$, so setzen wir

$$\|f\| = \sup_{\nu} 2\delta(|\nu| + 1)^{m+2} |a_\nu| \varrho^\nu$$

$$\text{mit } \delta = 2^{m+2} \sum_{r=0}^{\infty} (r+1)^{-2}.$$

Motiv. Für die induktive Konstruktion konvergenter Potenzreihen f möchte man ein handliches Kriterium haben, wie man aus den ersten Koeffizienten a die folgenden wählen muß, um Konvergenz zu erreichen. Es gilt nämlich

2.3.2.1. Bemerkung. Ist $f \in \hat{H}$, so werde $\|f\|$ wie oben definiert. Dann ist $f \in H \Leftrightarrow \|f\|_\varrho < \infty$ für ein ϱ .

2.3.2.2. Definition. $\mathcal{B} = \mathcal{B}^\varrho(\varrho) = \{f \in H_e, \|f\|_\varrho < \infty\}$.

Nun folgt leicht

2.3.2.3. Satz. $\mathcal{B}^\varrho(\varrho)$ ist eine Banachalgebra.

Beweis. Man sieht leicht, daß $\|\cdot\|_\varrho$ eine vollständige Norm auf \mathcal{B}^ϱ ist. Zu überprüfen ist also nur die Cauchy-Schwarzsche Ungleichung. Sind

$$f = \sum_{|\nu|=0}^{e-1} a_\nu t^\nu, \quad g = \sum_{|\mu|=0}^{e-1} b_\mu t^\mu \in H_e,$$

so ist zu zeigen:

$$\|f \cdot g\| = \|f\| \cdot \|g\|.$$

Es gilt nun

$$f \cdot g = \sum_{|\lambda|=0}^{e-1} t^\lambda \left(\sum_{\nu+\mu=\lambda} a_\nu b_\mu \right) =: \sum \alpha_\lambda t^\lambda$$

und

$$|\alpha_\lambda| = \left| \sum_{\nu+\mu=\lambda} a_\nu b_\mu \right| \leq \sum |a_\nu| |b_\mu| = \sum_{r=0}^{|\lambda|} \sum_{\substack{|\nu|=r \\ \nu+\mu=\lambda}} |a_\nu| |b_\mu|,$$

und da die Zahl der m -Tupel ν mit $|\nu| = r$ stets $\leq (r + 1)^m$ ist, folgt für $\|f\| = c_1$, $\|g\| = c_2$

$$\begin{aligned} |\alpha_\lambda| &= \sum_{r=0}^{\frac{1}{2}|\lambda|} \sum_{|\nu|=r} \frac{c_1}{2\delta(|\nu| + 1)^{m+2} \varrho^r} \cdot \frac{c_2}{2\delta(|\lambda| - |\nu|)^{m+2} \varrho^{\lambda-\nu}} \\ &\leq \frac{c_1 c_2}{4\delta^2 \varrho^\lambda} \sum_{r=0}^{\frac{1}{2}|\lambda|} \frac{(r + 1)^m}{(r + 1)^{m+2} (|\lambda| - r + 1)^{m+2}} \leq \frac{c_1 c_2 \cdot 2^{m+1}}{\delta^2 \varrho^\lambda (|\lambda| + 2)^{m+2}} \sum_{r=0}^{\frac{1}{2}|\lambda|} (r + 1) \\ &\leq \frac{c_1 c_2 \cdot 2^{m+1}}{\delta^2 \varrho^\lambda (|\lambda| + 2)^{m+2}} \cdot \delta \cdot 2^{m-2} = \frac{c_1 \cdot c_2}{2\delta \varrho^\lambda (|\lambda| + 1)^{m+2}}, \end{aligned}$$

d. h. $c_1 \cdot c_2 \geq 2\delta \varrho^\lambda (|\lambda| + 1)^{m+2}$ für alle λ , q. e. d.

Wir führen unter den Multiindizes nun eine Ordnungsrelation ein.

2.3.2.4. Definition. Es seien $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_m)$, $\mu = (\mu_1, \dots, \mu_m)$ zwei m -dimensionale Multiindizes. Wir definieren

$$\nu < \mu \Leftrightarrow \begin{cases} |\nu| < |\mu| \\ \text{oder} \\ \exists k \leq m \text{ mit } \nu_k < \mu_k, \nu_{k+1} = \mu_{k+1} \\ \text{für } i = 1, \dots, m - k. \end{cases}$$

Ist $\alpha \in H_e$, $\alpha = \sum_{\mu} a_{\mu} t^{\mu}$, so sei $\hat{O}(\alpha) = \min(\mu, a_{\mu} \neq 0)$. Für $\hat{O}(\alpha) > \nu$ schreiben wir auch $\alpha > \nu$.

Für \hat{O} gilt natürlich

$$\hat{O}(\alpha_1 + \alpha_2) \geq \min(\hat{O}(\alpha_1), \hat{O}(\alpha_2)) \quad \text{und} \quad \hat{O}(\alpha_1 \cdot \alpha_2) = \hat{O}(\alpha_1) + \hat{O}(\alpha_2).$$

2.3.2.5. Satz. Es sei ν ein m -Multiindex, $\alpha = \sum a_{\mu} t^{\mu} \in H_e$, $\alpha > \nu$, $\bar{\delta} > 0$ gegeben. Dann existieren positive Zahlen $\varrho_1, \varrho_2 = \varrho_2(\varrho_1), \dots, \varrho_m = \varrho_m(\varrho_1, \dots, \varrho_{m-1})$, $\gamma = \gamma(\varrho)$ mit

$$\|\alpha\|_{\gamma \varrho} = \bar{\delta}(\gamma \varrho)^r,$$

und diese Ungleichung bleibt erhalten, wenn man die ϱ_i und γ in der Weise $\varrho_i = \varrho_i^*$, $\varrho_2 \leq \varrho_2^*(\varrho_1), \dots, \varrho_m \leq \varrho_m^*(\varrho_1, \dots, \varrho_{m-1})$, $\gamma = \gamma^*(\varrho)$ verkleinert.

Beweis. Es ist

$$\alpha = \sum_{|\mu|=|\nu|}^0 a_{\mu} t^{\mu} + \sum_{|\mu|>|\nu|}^1 a_{\mu} t^{\mu};$$

\sum^0 ist endlich, und $a_{\mu} t^{\mu}$ sei ein Term davon, k so, daß $\mu_k > \nu_k, \nu_{k+1} = \mu_{k+1}, \dots, \nu_m = \mu_m$ ist. Sind nun $\varrho_1, \dots, \varrho_{k-1}$ gegeben, so gibt es ein ϱ_k mit $\|a_{\mu} t^{\mu}\|_{\varrho} \leq \bar{\delta} \varrho^{\mu}$ ($\varrho_{k+1}, \dots, \varrho_m$ beliebig). Wir wählen nun ϱ erst für die Glieder mit $k = 1$, dann für $k = 2$ und lassen ϱ_1 unverändert, usw., so daß

$$\|\sum^0\|_{\varrho} = \bar{\delta} \varrho$$

ist, und o. B. d. A. können wir ϱ durch $\tilde{\gamma} \varrho$ ersetzen. Nach 2.3.2.1. ist für kleine $\tilde{\varrho} = \tilde{\gamma} \varrho$ nun $\|\sum^1\|_{\tilde{\varrho}} < \infty$, und für beliebige $\hat{\gamma} \leq 1$ gilt dann

$$\|\sum^1\|_{\hat{\gamma} \tilde{\varrho}} = \tilde{\gamma}^{|\nu|+1} \|\sum^1\|_{\tilde{\varrho}},$$

daher

$$\|\sum^1\|_{\hat{\gamma} \tilde{\varrho}} \leq \bar{\delta} (\hat{\gamma} \tilde{\gamma} \varrho)^r \quad \text{für kleine } \hat{\gamma}, \text{ d. h.},$$

für $\gamma = \tilde{\gamma} \cdot \hat{\gamma}$ ist auch $\|\sum^1\|_{\gamma \varrho} = \bar{\delta}(\gamma \varrho)^r$, q. e. d.

Nach dieser technischen Vorbemerkung wenden wir uns der Betrachtung gewisser zahlentheoretischer Funktionen zu, die wir später als Weierstraßinvarianten von Idealen in H interpretieren werden.

2.3.2.6. Definition. Es sei $\mathfrak{s} = (s_1, \dots, s_m)$ ein m -Tupel von Abbildungen gewisser Teilmengen von N^0, \dots, N^{m-1} in $N \cup \{\infty\}$ mit

$$\begin{aligned} s_1 &= \text{const}, \\ s_2 &= s_2(v_1) && \text{definiert für } 0 \leq v_1 < s_1 \text{ mit } s_2(v_1) = \infty, \\ & && \text{falls } s_1 = \infty \text{ für alle } v_1 \text{ ist,} \\ & \vdots \\ s_p &= s_p(v_1, \dots, v_{p-1}) && \text{definiert für } 0 \leq v_1 < s_1, \dots, \\ & && 0 \leq v_{p-1} < s_{p-1}(v_1, \dots, v_{p-2}) \text{ mit} \\ & && s_{p-1}(v_1, \dots, v_{p-2}) = \infty \Rightarrow \\ & && s_p(v_1, \dots, v_{p-1}) = \infty \text{ für alle } v_{p-1}. \end{aligned}$$

Weiter sei $e \in N \cup \{\infty\}$ gegeben, und es gelte stets

$$s_p(v_1, \dots, v_{p-1}) = \begin{cases} e - v_1 - \dots - v_{p-1} \\ \text{oder } \infty. \end{cases}$$

(i) \mathfrak{s} heißt dann *reduzierendes System* zu e (bzw. einfach *reduzierendes System*, falls $e = \infty$ ist).

(ii) $h \in H_e$ heißt *reduziert* bezüglich \mathfrak{s} , falls

$$h = \sum_{\substack{0 \leq v_1 < s_1 \\ 0 \leq v_2 < s_2(v_1) \\ \vdots \\ 0 \leq v_m < s_m(v_1, \dots, v_{m-1}) \\ |v| < e}} a, l^v$$

ist.

(iii) $v = \emptyset$ sei zugelassen. Der Multiindex $v = (v_1, \dots, v_i)$ mit $0 \leq i \leq m$ heißt *maximal* bezüglich des reduzierenden Systems \mathfrak{s} , falls $0 \leq v_j < s_j(v_1, \dots, v_{j-1})$ ist für $j = 1, \dots, i$ sowie $s_i(v_1, \dots, v_{i-1}) < \infty$ und $s_{i+1}(v_1, \dots, v_i) = \infty$ (falls $i < m$) ist.

2.3.2.7. Bemerkung. Zum reduzierenden System \mathfrak{s} gibt es nur endlich viele maximale Multiindizes. (Denn mit $s_i < \infty$ sind auch $s_1, \dots, s_{i-1} < \infty$ an der Stelle v .)

2.3.2.8. Bemerkung. Es sei $h \in H_e$ reduziert bezüglich \mathfrak{s} und $(v_1, \dots, v_i) = v'$ maximaler Multiindex. Setzen wir

$$h(v') := \sum_{\substack{v_{i+1}, \dots, v_m \in N \\ v_{i+1} + \dots + v_m < e - |v'|}} a_{v, v_{i+1}, \dots, v_m} t_{i+1}^{v_{i+1}} \dots t_m^{v_m},$$

so gilt

$$h = \sum_{v' \text{ maximal}} t_1^{v'_1} \dots t_i^{v'_i} h(v').$$

Beweis. Einfaches Durchnummerieren der Indizes; wir wählen v_1 fest, dann $v_2 \in \{0, \dots, s_2(v_1) - 1\}$, darauf $v_3 \in \{0, \dots, s_3(v_1, v_2) - 1\}$ usw., bis zum ersten Mal $s_{i+1}(v_1, \dots, v_i) = \infty$ wird (oder $i = m$). So werden alle Terme von 2.3.6. (ii) genau einmal durchlaufen.

2.3.2.9. Definition. Es sei \mathfrak{s} ein reduzierendes System.

(i) $(\nu_1, \dots, \nu_i) = \nu$ sei Multiindex mit $1 \leq i < m$. ν heißt endlich bezüglich \mathfrak{s} , falls $0 \leq \nu_j < s_j(\nu_1, \dots, \nu_{j-1})$ ist für $j = 1, \dots, i$ und $s_{i+2}(\nu_1, \dots, \nu_i)$.

(ii) Sind $\mathfrak{s}, \tilde{\mathfrak{s}}$ reduzierende Systeme, so heißt $\mathfrak{s} \leq \tilde{\mathfrak{s}}$ („ $\tilde{\mathfrak{s}}$ höchstens stärker reduzierend als \mathfrak{s} “), falls

$$s_{i+1}(\nu_1, \dots, \nu_i) = \tilde{s}_{i+1}(\nu_1, \dots, \nu_i)$$

ist für alle bezüglich \mathfrak{s} endlichen $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_i)$.

Man sieht sogar: Man muß nicht fordern, daß s_{i+1} für bezüglich \mathfrak{s} endliche ν definiert ist, das gilt automatisch (Induktion über i). $\mathfrak{s} \leq \tilde{\mathfrak{s}}$ heißt: Zu $\tilde{\mathfrak{s}}$ gibt es höchstens mehr endliche Multiindizes als zu \mathfrak{s} . Offensichtlich ist „ \leq “ eine Halbordnung der reduzierenden Systeme.

2.3.2.10. Satz. Es sei $\mathfrak{s}_1 \leq \mathfrak{s}_2 = \dots$ eine unendliche Folge reduzierender Systeme. Dann existiert ein $p_0 \in \mathbb{N}$ mit $\mathfrak{s}_p = \mathfrak{s}_{p_0}$ für alle $p \geq p_0$

Beweis. Es gilt:

$$\mathfrak{s} \not\leq \tilde{\mathfrak{s}} \Rightarrow \text{Es gibt ein } \nu \text{ endlich } \tilde{\mathfrak{s}} \text{ mit } \nu \text{ nicht endlich } \mathfrak{s}.$$

Ohne Beschränkung der Allgemeinheit ist $\mathfrak{s}_1 \not\leq \mathfrak{s}_2 \not\leq \dots$ und überdies $\mathfrak{s}_{j+1} > \mathfrak{s}_j$ so groß, daß gilt:

Jeder bezüglich \mathfrak{s}_j maximale Multiindex, der bezüglich \mathfrak{s}_k mit $k > j$ endlich ist, ist schon bezüglich \mathfrak{s}_{j+1} endlich.

(Das ist möglich, da zu \mathfrak{s}_j nur endlich viele maximale Multiindizes existieren.)

Es gilt

$$\nu \text{ maximal } \mathfrak{s}_j, \text{ endlich } \mathfrak{s}_{j+1} \Rightarrow \dim \nu \geq j - 1. \tag{*}$$

Daher wird die Folge für $j = m + 1$ stationär.

Hierbei ergibt sich (*) durch Induktion über j :

$j = 1$ ist trivial; es sei

$j > 1$, und für alle ν maximal \mathfrak{s}_{j-1} mit ν endlich \mathfrak{s}_j sei $\dim \nu \geq j - 2$.

Weiter sei $\bar{\nu} = (\nu_1, \dots, \nu_r)$ maximal \mathfrak{s}_j und endlich \mathfrak{s}_{j+1} . Dann ist $r > 0$ und $(\nu_1, \dots, \nu_{r-1})$ endlich \mathfrak{s}_j , daher enthält $(\nu_1, \dots, \nu_{r-1})$ einen bezüglich \mathfrak{s}_{j-1} maximalen Multiindex (ν_1, \dots) , d. h., es ist $r - 1 \geq j - 2$ und daher $r = j - 1$, q. e. d.

2.3.2.11. Definition. Ist \mathfrak{s} ein reduzierendes System zu e , $\nu' = (\nu_1, \dots, \nu_i)$ endlich \mathfrak{s} , so schreiben wir stets

$$\nu^* := (\nu_1, \dots, \nu_i, s_{i+1}(\nu_1, \dots, \nu_i)).$$

Weiter sei $\Lambda \subseteq H_e$. Dann heißt Λ ein System von Weierstraßpolynomen zu \mathfrak{s} , falls

$$\Lambda = \{\omega_{\nu'} = t^{\nu^*} + \text{red}_{\nu'} \nu' \text{ endlich}\}$$

ist mit $\text{red}_{\nu'} > \nu^*$ reduziert (ν^* identifiziert mit dem m -dimensionalen Multiindex $(\nu^*, 0, \dots, 0)$).

2.3.2.12. Satz. Es sei $\Lambda = \{\omega_{\nu'} = t^{\nu^*}, \nu' \text{ endlich } \mathfrak{s}\}$ das triviale System von Weierstraßpolynomen, $\rho \in R_+^m$ vorgegeben. Dann gibt es für jedes $h \in H_e$ mit $\|h\| < \infty$ eine eindeutig bestimmte Darstellung

$$h = \sum_{\nu' \text{ endlich}} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R,$$

R reduziert bezüglich \mathfrak{s} und $Q_{\nu'} \in H_{e-|\nu'|}$ Potenzreihen in t_{i+1}, \dots, t_m (für $\nu' = (\nu_1, \dots, \nu_i)$).
Weiter gilt

$$\hat{O}(R) \geq \hat{O}(h), \quad \hat{O}(Q_{\nu'}) + \nu^* \geq \hat{O}(h),$$

$$\|Q_{\nu'}\| \leq \|h\| \rho^{-\nu^*}, \quad \|R\| \leq \|h\|.$$

Beweis. Induktion nach $\tau = \tau(\mathfrak{s}) = \max \{i, \exists (\nu_1, \dots, \nu_i) \text{ endlich } \mathfrak{s}\}$.

$\tau = 0$: Nur $s_1 < \infty$, daher $A = \{t_1^{s_1}\}$; somit ist $h = Q t_1^{s_1} + R$ mit $\deg_{t_1} R < s_1$ (eindeutig). Die Abschätzungen folgen, da die Zerlegung in „disjunkte“ Unterreihen vorgenommen wurde.

$\tau > 0$: Wir betrachten ein neues reduzierendes System \mathfrak{s}^* zu e :

$$s_i(\nu_1, \dots, \nu_{i-1}) = \begin{cases} s_i(\nu_1, \dots, \nu_{i-1}) & \text{für } i \leq \tau, \\ 0 & \text{für } i > \tau. \end{cases}$$

Dann ist $\tau(\mathfrak{s}^*) = \tau - 1$, daher

$$h = \sum_{\nu' \text{ endlich } \mathfrak{s}^*} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R^*$$

und R^* reduziert bezüglich \mathfrak{s}^* . Nun ist $A = A^* \amalg A$ mit

$$A^* = \{\omega_{\nu'}, \nu' \text{ endlich } \mathfrak{s}^*\}, \quad A = \{\omega_{\nu'}, \nu' \text{ maximal } \mathfrak{s}^*, \text{ endlich } \mathfrak{s}\},$$

wobei stets $\nu' = (\nu_1, \dots, \nu_\tau)$ ist. Es sei nun

$$R^* = \sum_{\substack{\nu' = (\nu_1, \dots, \nu_i) \\ \nu' \text{ maximal } \mathfrak{s}^*}} a_{\nu'}(t_{i+1}, \dots, t_m) t^{\nu'}.$$

Wir müssen zeigen: Für $\omega_{\nu'} \in A$ läßt sich $t_{\tau+1}^{s_\tau(\nu_1, \dots, \nu_\tau)}$ abspalten von $a_{\nu'} t^{\nu'}$. Nun ist

$$a_{\nu'} = Q_{\nu'}(t_{\tau+1}, \dots, t_m) \cdot \frac{\omega_{\nu'}}{t^{\nu'}} + b_{\nu'}(t_{\tau+1}, \dots, t_m)$$

eindeutig bestimmt mit dem Polynom $b_{\nu'}$ in $t_{\tau+1}$, $\deg_{t_{\tau+1}}(b_{\nu'}) < s_\tau(\nu')$. Also ist

$$R^* = \sum_{\omega_{\nu'} \in A} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R, \quad R \text{ reduziert (bezüglich } \mathfrak{s}\text{)}.$$

Nach Induktionsvoraussetzung ist R eindeutig bestimmt, daher auch R und die $Q_{\nu'}$, q. e. d.

Wir betrachten nun ein beliebiges System von Weierstraßpolynomen. Dieses erfüllt nach 3.2.5. stets die Voraussetzungen der folgenden Verallgemeinerung der Weierstraßschen Formel (für geeignetes ρ). Wir verwenden im folgenden Satz jedoch nicht, daß die $\alpha_{\nu'}$ reduziert sind!

2.3.2.13. Satz. *Es sei \mathfrak{s} reduzierendes System zu e ,*

$$A = \{\omega_{\nu'} = t^{\nu^*} + \alpha_{\nu'}, \nu' \text{ endlich } \mathfrak{s}\}$$

gegeben mit $\alpha_{\nu'} > \nu^$ und $\|\alpha_{\nu'}\| \leq \varepsilon \sigma^{-1} \rho^{\nu^*}$ für ein $0 < \varepsilon < 1$ und $\sigma = |\mathfrak{s}| = \text{Anzahl der endlichen } \nu' \text{ zu } \mathfrak{s}$. Dann gibt es für alle $h \in H_e$ mit $\|h\| < \infty$ eine eindeutige Darstellung*

$$h = \sum_{\nu' \text{ endlich}} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R$$

mit R reduziert, $Q_\nu H_{e^{-|\nu^*|}}$ Potenzreihe in t_{i+1}, \dots, t_m (für $\nu' = (\nu_1, \dots, \nu_i)$). Dabei gilt weiter

$$\hat{O}(R) \geq \hat{O}(h), \quad \hat{O}(Q_{\nu'}) + \nu^* \geq \hat{O}(h),$$

$$\|R\| \leq \|h\| \cdot \frac{1}{1-\varepsilon}, \quad \|Q_{\nu'}\| \leq \|h\| \cdot \frac{e^{-\nu^*}}{1-\varepsilon}.$$

Wir konstruieren Folgen $h_i, R_i, H_\varepsilon, Q_{\nu'}^{(i)}, H_{e^{-|\nu^*|}}$, deren Grenzfunktionen die gewünschte Zerlegung liefern.

Zunächst setzen wir $\tilde{\omega} = \nu^*$.

$i = 0$: $h_0 =: h$.

$i > 0$: h_i sei schon konstruiert. Nach dem vorigen Satz ist

$$h_i = \sum_{\nu' \text{ endlich}} Q_{\nu'}^{(i+1)} \tilde{\omega}_{\nu'} + R_{i+1}$$

mit

$$\|Q_{\nu'}^{(i+1)}\| = \|h_i\| e^{-\nu^*}, \quad \|R_{i+1}\| = \|h_i\|. \quad (*)$$

Wir setzen

$$h_{i+1} := h_i - \sum_{\nu'} Q_{\nu'}^{(i+1)} \omega_{\nu'} - R_{i+1} = - \sum_{\nu'} \alpha_{\nu'} Q_{\nu'}^{(i+1)}.$$

Nach (*) folgt

$$\|h_{i+1}\| = |\beta| (\varepsilon \sigma^{-1} e^{\nu^*}) \|h_i\| e^{-\nu^*} = \varepsilon \|h_i\| \leq \varepsilon^{i+1} \|h\|;$$

daher konvergiert $\sum_i h_i$ und nach (*) auch $\sum_i R_i, \sum_i Q_{\nu'}^{(i)}$.

Bezeichnen wir die Summen mit h bzw. R bzw. $Q_{\nu'}$, so ist

$$h = \sum_{i=0}^{\infty} (h_i - h_{i+1}) = \sum_{\nu'} \left(\sum_{i=0}^{\infty} Q_{\nu'}^{(i+1)} \omega_{\nu'} \right) + \sum_{i=0}^{\infty} R_{i+1} = \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R.$$

Die Aussagen über \hat{O} sind klar. Weiter ist

$$\|R\| \leq \left\| \sum_i h_i \right\| \leq \sum_i \varepsilon^{i+1} \|h\| = \frac{1}{1-\varepsilon} \|h\|$$

und

$$\|Q_{\nu'}\| = e^{-\nu^*} \frac{1}{1-\varepsilon} \|h\|.$$

Wir zeigen die Eindeutigkeit der gefundenen Zerlegung. Es genügt zu zeigen, daß folgendes gilt: Ist $\sum_{\nu'} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R = 0, \|Q_{\nu'}\|, \|R\|$ und R reduziert, so ist $R = 0, Q_{\nu'} = 0$.

Ist $K = \left\| \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \omega_{\nu'} + R \right\|$, so ist nach (3.2.12.)

$$\|Q_{\nu'}\| \leq K \cdot e^{-\nu^*};$$

weiter gilt

$$R + \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \tilde{\omega}_{\nu'} = - \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \alpha_{\nu'},$$

und daher ist

$$K = \|R + \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \omega_{\nu'}\| = |\beta| \cdot (K e^{-\nu^*}) \cdot \varepsilon \sigma^{-1} e^{\nu^*} = \varepsilon \cdot K.$$

Aus $K \leq \varepsilon K$ folgt aber $K = 0$; daher ist $R + \sum_{\nu'} Q_{\nu'} \tilde{\omega}_{\nu'} = 0$, und die Eindeutigkeitsaussage von 3.2.12. liefert $R = 0, Q_{\nu'} = 0$, q. e. d.

Wir nennen R die *Reduktion von h bezüglich \mathfrak{s}* .

Es gilt überdies

2.3.2.14. Bemerkung. Die Koeffizienten von h und den ω_{ν} seien rationale Funktionen in $\mathcal{V} = (v_1, \dots, v_k) \in \mathbb{C}^k$, die für $\mathcal{V} = 0$ definiert sind. Dann sind dies Koeffizienten von Q_{ν} und R rational in \mathcal{V} .

Beweis. In einer Umgebung $V = V(0) \subseteq \mathbb{C}^k$ sind die Voraussetzungen von 2.3.2.13. immer noch erfüllt (für geeignetes ϱ). Dann sind dort die Koeffizienten von R , Q_{ν} Funktionen von \mathcal{V} über V .

$e < \infty$: Q_{ν} , R genügen linearen Gleichungen mit den Koeffizienten von ω_{ν} und h . Nach 2.3.2.13. hat das System eine eindeutige Lösung, die dann nach der Determinantentheorie rational in den Koeffizienten ω_{ν} , h ist, q. e. d.

$e = \infty$: Wir entwickeln schrittweise für wachsendes $e < \infty$.

Der folgende Satz ist das Hauptresultat dieses Abschnitts und liefert uns eine „Division mit Rest durch ein Ideal“.

2.3.2.15. Satz. Ist $J \subseteq H_e$ ein Ideal, so existiert ein reduzierendes System \mathfrak{s} zu e und eine Zariski-offene Teilmenge $Z \subseteq \text{GL}(m, \mathbb{C})$, so daß nach einer beliebigen Transformation mit einem $g \in Z$ gilt: J besitzt ein eindeutig bestimmtes Erzeugendensystem aus Weierstraßpolynomen zu \mathfrak{s} .

Beweis. Wir zeigen induktiv die folgende Aussage:

(A_r): Es gibt ein reduzierendes System $\mathfrak{s}_r = (s_1^{(r)}, \dots, s_m^{(r)})$ zu e und $\Phi \neq Z_r \subseteq \text{GL}(Z_r$ Zariski-offen) und nach einer beliebigen Koordinatentransformation mit $g \in Z_r$ ein System

$$A_r = \{\omega_j^r = \omega_{\nu_j} = t^{v_j} + \alpha_j^r, \quad j = 1, \dots, r\}$$

von Weierstraßpolynomen zu \mathfrak{s}_r mit

- (i) $v_{j+1}^* > v_j^*$.
- (ii) $h \in J$ reduziert zu $\mathfrak{s}_r \Rightarrow h > v_r^*$.
- (iii) Die Koeffizienten von ω_j^r sind reguläre rationale Funktionen von $g \in Z_r$.
- (iv) $A_r \subseteq J$.
- (v) $Z_{r-1} \supseteq Z_r$, $\mathfrak{s}_{r-1} \leq \mathfrak{s}_r$ für $r > 0$.

red_r bezeichnet die Reduktion bezüglich A_r .

Nach 3.2.10. und (v) folgt dann die Existenzaussage des Satzes, falls wir zeigen können:

- a) (A₀),
- b) (A_r) und $\text{red}_r J \neq 0 \Rightarrow (A_{r+1})$.

Nun ist (A₀) trivial, wenn wir $\mathfrak{s}_0 = (\infty, \dots, \infty)$, $Z_0 = \text{GL}(m, \mathbb{C})$, $A_0 = \Phi$ setzen. Es sei (A_r) bewiesen, $\text{red}_r J \neq 0$. Es sei μ minimal mit der Eigenschaft: Es gibt eine Transformation aus Z_r und ein $h \in \text{red}_r J$, so daß $a_{\mu} t^{\mu} \neq 0$ ein Term von h ist. Ohne Beschränkung der Allgemeinheit ist $a_{\mu} = 1$ und $h = t^{\mu} + \alpha$, $v_r^* < \mu < \alpha$ (wegen (ii)). Ist $j \in J$ fixiert mit $\text{red}_r j = h$, so sind die Koeffizienten von α rationale Funktionen von $g \in Z_r$ (3.2.14.); es sei Z_{r+1} deren Definitionsbereich in Z_r . Weiter sei

$$\mu = (\mu_1, \dots, \mu_t, 0, \dots, 0) \quad \text{mit} \quad \mu_t > 0.$$

Wir definieren \mathfrak{B}_{r+1} durch

$$\begin{aligned} s_i^{(r+1)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-1}) &= \mu_i, \\ s_j^{(r+1)}(\nu_1, \dots, \nu_{j-1}) &= s_j^{(r)}(\nu_1, \dots, \nu_{j-1}) \quad \text{für } \nu = (\nu_1, \dots, \nu_{j-1}) \text{ endlich } \mathfrak{B}_r, \\ s_j^{(r+1)}(\nu_1, \dots, \nu_{j-1}) &= \infty \text{ sonst.} \end{aligned}$$

Wir zeigen:

$$\begin{aligned} (\alpha) \quad s_i^{(r)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-1}) &= \infty, \\ (\beta) \quad s_{i-1}^{(r)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-2}) &< \infty. \end{aligned}$$

Damit ist dann \mathfrak{B}_{r+1} wohldefiniert, und $(\mu_1, \dots, \mu_{i-1}) =: \nu_{r+1}$ ist maximal zu \mathfrak{B}_r , endlich zu \mathfrak{B}_{r+1} .

(α) h reduziert $\Rightarrow \mu_i < s_i^{(r)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-1})$,
und falls $(\mu_1, \dots, \mu_{i-1})$ endlich \mathfrak{B}_r ist, ergibt (ii)

$$h > (\mu_1, \dots, \mu_{i-1}, s_i^{(r)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-1})), \text{ Widerspruch!}$$

(β) Annahme: $s_{i-1}^{(r)}(\mu_1, \dots, \mu_{i-2}) = \infty$. Wir wählen δ, ρ so, daß

$$\|\alpha_{r'}\|_{\rho} \leq \delta \rho^{r'}, \quad \|\alpha\|_{\rho} \leq \delta \rho^{\mu}$$

ist (Satz 3.5. anwendbar wegen $\alpha > \mu > r'$).

Da Z_{r+1} offen ist, können wir auf die Koordinaten hinreichend kleine Drehungen und Streckungen anwenden, ohne die Situation zu verändern. Es sei

$$t_i = \rho \tilde{t}_i \quad (i = 1, \dots, m).$$

Wir haben $\tilde{\omega}_{r'} = \tilde{t}^{r'} + \tilde{\alpha}_{r'}$ mit $\tilde{\alpha}_{r'} = \rho^{-r'} \cdot \alpha_{r'}(\rho \tilde{t}_i)$ (Diese Eigenschaft kann man induktiv zu (iii) hinzunehmen) und setzen $\tilde{h} = \tilde{t}^{\mu} + \tilde{\alpha}$ mit $\tilde{\alpha} = \rho^{-\mu} \alpha$. Es folgt für $\tilde{\rho} = (1, \dots, 1)$

$$\|\tilde{\alpha}_{r'}\|_{\tilde{\rho}} \leq \delta, \quad \|\tilde{\alpha}\|_{\tilde{\rho}} \leq \delta.$$

Eine Drehung um einen kleinen Winkel φ in der (t_{i-1}, t_i) -Ebene liefert

$$\begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} t_{i-1} \\ t_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{t}_{i-1} \cos \varphi & -\tilde{t}_i \sin \varphi \\ \tilde{t}_{i-1} \sin \varphi & \tilde{t}_i \cos \varphi \end{pmatrix},$$

d. h.

$$\tilde{t}^{\mu} \xrightarrow{\varphi} \tilde{t}^{(\mu_1, \dots, \mu_{i-2})} (a \tilde{t}_{i-1}^{\mu_{i-1} + \mu_i} + \beta) =: \gamma$$

mit $a = \sin^{\mu_i} \varphi \cos^{\mu_{i-1}} \varphi$, $\beta = \beta(\tilde{t}_{i-1}, \tilde{t}_i)$ homogen vom Grad $\mu_{i-1} + \mu_i$, und t_i tritt in allen Gliedern auf.

Behauptung: red, $\tilde{\alpha} =: \hat{\alpha}$ enthält den Term $a \tilde{t}^{(\mu_1, \dots, \mu_{i-2})} \tilde{t}_{i-1}^{\mu_{i-1} + \mu_i}$ (damit folgt (β)), denn offenbar ist $(\mu_1, \dots, \mu_{i-2}, \mu_{i-1} + \mu_i) < \mu$ im Widerspruch zur Minimalität von μ .

Mit $\tilde{t}^{\mu} + \tilde{\alpha} \in J$ haben wir $\gamma + \varphi \tilde{\alpha} \in J$, $\gamma + \hat{\alpha} \in \varphi J$, und dies ist reduziert (reduziert wegen $s_{i-1}^{(r)}(\mu) = \infty$). Für kleines δ wird $\hat{\alpha}$ klein, und bei Verkleinerung von ρ bleibt der Term

$$a \tilde{t}_{i-1}^{\mu_{i-1} + \mu_i} \tilde{t}^{(\mu_1, \dots, \mu_{i-2})}$$

unberührt, tritt also nicht in $\hat{\alpha}$ auf, q. e. d.

Wir wenden Satz 3.2.12. auf $\Lambda = \Lambda_r \cup \{t^\mu + \alpha\}$ an und erhalten ein neues System von Weierstraßpolynomen

$$\begin{aligned} \omega_j^{(r+1)} &= t^{r_j} + \text{red } \alpha_j^r, & i = 1, \dots, r, \\ \omega_{r+1}^{(r+1)} &= t^\mu + \text{red } \alpha, \end{aligned}$$

und nach diesem Satz ist auch

$$\alpha_j^{(r+1)} = \text{red } \alpha_j^{(r)} > \nu_j^*, \quad \alpha_{r+1}^{(r+1)} + \text{red } \alpha > \mu =: \nu_{r+1}^*;$$

damit ist (i) klar, (iii) bis (v) waren schon erledigt, und es bleibt (ii) zu zeigen: Es sei $g \in J$ reduziert bezüglich \mathfrak{s}_{r+1} . Dann tritt kein Term $b_\mu t^\mu$ in g auf. Für die übrigen Multiindizes stimmen \mathfrak{s}_{r+1} , \mathfrak{s}_r überein, d. h., es ist g auch reduziert bezüglich \mathfrak{s}_r d. h. $g \succ_{\mathfrak{s}} \mu$ (μ war minimal!).

Damit ist die Existenzaussage 2.3.2.15. bewiesen.

Die Eindeutigkeit von Λ ist klar, denn durch \mathfrak{s} sind die endlichen ν' eindeutig bestimmt, ebenso die reduzierten nach Satz 2.3.2.12.

Man erhält sofort

2.3.2.16. Folgerung. Wir haben eine kanonische bijektive Abbildung von H_e/J auf die Menge der bezüglich \mathfrak{s} reduzierten Potenzreihen.

2.3.2.17. Bemerkung. Die Konstruktion aus 2.3.2.15. liefert eine eindeutige Abbildung der Ideale J in die reduzierenden Systeme \mathfrak{s} . Offenbar ist \mathfrak{s} eine biholomorphe Invariante von J .

2.3.3. Anwendung des Vorbereitungssatzes auf Erweiterungsketten

2.3.3.1. Satz. Es sei J_{e+1} Erweiterung von J_e , $J_e \subseteq H_e$, $J_{e+1} \subseteq H_{e+1}$ und $\mathfrak{s}_e, \mathfrak{s}_{e+1}$ die (nach Konstruktion aus Satz 3.2.15.) zugehörigen reduzierenden Systeme. Es seien $Z_e, Z_{e+1} \subseteq \text{GL}(m, \mathbb{C})$ die entsprechenden offenen Teilmengen, für die nach einer Transformation aus $Z_e \cap Z_{e+1} \neq \emptyset$ eindeutig bestimmte Systeme

$$\Lambda_e = \{\omega_1^e, \dots, \omega_k^e\}, \quad \Lambda_{e+1} = \{\omega_1^{e+1}, \dots, \omega_l^{e+1}\}$$

gegeben sind. Dann gilt:

$$\mathfrak{s}_e \leq \mathfrak{s}_{e+1}, \quad k \leq l, \quad \omega_i^{e+1} | H_e = \omega_i^e \quad \text{für } i = 1, \dots, k$$

und

$$\omega_i^{e+1} | H_e = 0 \quad \text{für } i = k+1, \dots, l.$$

Beweis. Aus Konstruktion 3.2.15. folgt $\mathfrak{s}_e \leq \mathfrak{s}_{e+1}$ (das Verfahren könnte evtl. später abbrechen), der Rest ist klar nach der Eindeutigkeitsaussage des Satzes.

2.3.3.2. Satz. Es sei $J_e \subseteq H_e$ ein Ideal, \mathfrak{s} das entsprechende reduzierende System, und es gebe eine Erweiterung J_{e+1} von J_e , der dasselbe \mathfrak{s} entspricht. Zu J_e gehöre $\Lambda = \{\omega_1^e, \dots, \omega_k^e\}$, und es sei $\tilde{\omega}_1^{e+1}, \dots, \tilde{\omega}_k^{e+1} \in H_e$ irgendeine Erweiterung zu einem System von Weierstraßpolynomen von \mathfrak{s} in H_{e+1} , so daß

$$\tilde{J}_{e+1} := (\tilde{\omega}_1^{e+1}, \dots, \tilde{\omega}_k^{e+1}) H_e$$

minimale Erweiterung von J_e ist. Dann ist $\tilde{\omega}_1^{e+1}, \dots, \tilde{\omega}_k^{e+1}$ ein System von Weierstraßpolynomen zu \tilde{J}_{e+1} .

Beweis. Es genügt zu zeigen, daß \mathfrak{s} zu \tilde{J}_{e+1} gehört. Wir wissen (2.3.3.1.), daß $\mathfrak{s}' \geq \mathfrak{s}$ ist, wenn \mathfrak{s}' zu \tilde{J}_{e+1} gehört. Ist $\mathfrak{s}' \succ_{\mathfrak{s}} \mathfrak{s}$, so ist

$$\dim_{\mathbb{C}} H_{e+1}/J_{e+1} > \dim_{\mathbb{C}} H_{e+1}/\tilde{J}_{e+1}.$$

Dies führen wir zum Widerspruch.

Ist $\hat{J}_{e+1} \subseteq J_{e+1}$ (J_{e+1} zu \mathfrak{B} gehörig nach Voraussetzung) minimale Erweiterung von J_e , so ist

$$\dim_{\mathbb{C}} H_{e+1}/J_{e+1} \leq \dim_{\mathbb{C}} H_{e+1}/\hat{J}_{e+1} = \dim_{\mathbb{C}} H_{e+1}/J_{e+1},$$

Widerspruch!

2.3.3.3. Satz. Es sei $e_0 < e$, $J_{e_0} \subseteq H_{e_0}$, $J_e \subseteq H_e$ und J_e minimale Erweiterung von J_{e_0} . Zu J_{e_0} , J_e gehöre dasselbe \mathfrak{B} , und es seien $\Lambda_{e_0} = \omega_i^{e_0}$, $i = 1, \dots, k$, $\Lambda_e = \{\omega_i^e\}$ die zugehörigen Systeme von Weierstraßpolynomen. Wir wählen $1 \leq p_1 < \dots < p_r \leq k$, so daß

$$\omega_{p_1}^{e_0}, \dots, \omega_{p_r}^{e_0} \in J_{e_0}$$

ein minimales Erzeugendensystem bilden, und setzen

$$\omega_i^e = t^{r_i} + \sum_{\mu} a_{i\mu} t^{\mu}, \quad \sum \text{reduziert.}$$

Dann existieren $\gamma_i^j, a_{i\mu}^0 \in \mathbb{C}$, so daß für $|\mu| = e - 1$

$$a_{i\mu} = \sum_{j=1}^r \gamma_i^j a_{p_j\mu} + a_{i\mu}^0$$

gilt mit

$$\gamma_i^j \text{ unabhängig von } \mu, e, a_{p_j\mu}, J_e$$

und

$$a_{i\mu}^0 \text{ unabhängig von } a_{p_j\mu}.$$

Beweis. Es ist

$$\omega_i^{e_0} = \sum_{j=1}^r c_{ij} \omega_{p_j}^{e_0}, \quad c_{ij} \in H_{e_0 - O_j}, \quad O_j = |\hat{O}(\omega_{p_j}^{e_0})|,$$

$c_{p_j i} = \delta_{ij}$; wir setzen (c_{ij} betrachtet als $\in H$)

$$h_i := \sum_{j=1}^r c_{ij} \omega_{p_j}^e = t^{r_i} + \beta_i$$

mit $\omega_i^{e_0} = t^{r_i} + \alpha_i^{e_0}$; wegen der Eindeutigkeit folgt

$$\text{red } \beta_i = \sum a_{i\mu} t^{\mu} =: \alpha_i$$

($\omega_i^{e_0}$ ist Einschränkung von ω_i^e ; ν entspricht ν_i); zur Untersuchung der Unabhängigkeit betrachten wir eine zweite minimale Erweiterung \tilde{J}_e von J_{e_0} und o. B. d. A. $\tilde{J}_e/H_{e-1} = J_e/H_{e-1}$

$$\tilde{h}_i = \sum_{j=1}^r c_{ij} \omega_{p_j}^e,$$

$$\tilde{h}_i - h_i = \sum_{j=1}^r c_{ij} (\tilde{\omega}_{p_j}^e - \omega_{p_j}^e) = \tilde{\beta}_i - \beta_i = \sum_{j=1}^r c_{ij}(0) \sum_{|\mu|=e-1} (\tilde{a}_{p_j\mu} - a_{p_j\mu}) t^{\mu}$$

(da $\alpha_i = \tilde{\alpha}_i$ auf H_{e-1} ist), folglich ist $\tilde{h}_i - h_i$ reduziert, $\tilde{h}_i - h_i = \text{red } \tilde{\beta}_i - \text{red } \beta_i$. Wir setzen

$$\gamma_i^j = c_{ij}(0), \quad a_{i\mu}^0 = a_{i\mu} - \sum_{j=1}^r \gamma_i^j a_{p_j\mu};$$

dann ist

$$\sum_{\mu} (a_{i\mu} - \tilde{a}_{i\mu}) t^{\mu} = \sum_j c_{ij}(0) \sum_{|\mu|=e-1} (\tilde{a}_{pj\mu} - a_{pj\mu}) t^{\mu},$$

q. e. d.

2.3.3.3.1. **Zusatz:** Abschätzungen für $\alpha_i = \sum a_{i\mu} t^{\mu}$. Es sei

$$\sum_{j=1}^r c_{ij} \omega_{pj}^e = t^{v^*} + \alpha_i^0 \in H; \quad \beta_i = \sum_j c_{ij} \omega_{pj}^e - t^{v^*};$$

es gilt

$$\beta_i = \alpha_i^0 - \sum_{j=1}^r c_{ij} (\omega_{pj}^e - \omega_{pj}^0);$$

daher existiert $K_* \geq 1$ mit

$$\|\beta_i\| \leq \|\alpha_i^0\| + K_* \max \|\omega_{pj}^e - \omega_{pj}^0\|$$

(K_* unabhängig von e und $\varrho \leq \varrho_0$).

Gegeben sei $\varepsilon, 0 < \varepsilon < 1$, mit

$$\|\alpha_i^0\| \leq \frac{\varepsilon}{4} \sigma^{-1} \varrho^{v^*} \quad (v^* = v_i)$$

und

$$\|\omega_{pj}^e - \omega_{pj}^0\| \leq \frac{\varepsilon}{4K_*} \sigma^{-1} \gamma^{e_0-1}, \quad \gamma = \min(1, \varrho_1, \dots, \varrho_m).$$

Dann ist

$$\varrho^{v^*} \geq \gamma^{e_0-1} \quad (\text{wegen } |v^*| < e_0),$$

$$\|\beta\| = \frac{\varepsilon}{4} \sigma^{-1} \varrho^{v^*} + \frac{\varepsilon}{4} \sigma^{-1} \varrho^{v^*} = \frac{\varepsilon}{2} \sigma^{-1} \varrho^{v^*},$$

$$\|\alpha_i\| = \frac{\|\beta_i\|}{1 - \frac{\varepsilon}{4}} = \frac{1}{2} \frac{\varepsilon}{1 - \frac{\varepsilon}{4}} \sigma^{-1} \varrho^{v^*} = \frac{1}{2} \frac{\varepsilon}{1 - \frac{\varepsilon}{2}} \sigma^{-1} \varrho^{v^*} = \varepsilon \sigma^{-1} \varrho^{v^*}$$

also

$$\|\alpha_i\| \leq \varepsilon \sigma^{-1} \varrho^{v^*}.$$

2.3.3.3.2. **Bemerkung.** Existiert eine Erweiterung mit den Eigenschaften aus diesem Satz, so existiert auch eine mit $a_{p,j\mu} = 0$ für $|\mu| = e - 1$. Dann ist insbesondere

$$\|\alpha_{i\mu}^0\| \leq \varepsilon \sigma^{-1} \varrho^{v^*}.$$

2.3.4. **Eine weitere Verallgemeinerung des Vorbereitungssatzes und ein Satz über die Lösungen analytischer Gleichungssysteme**

Es sei $P \subseteq \mathbb{C}^n$ der offene Einheitspolyzylinder, $I = O(P)$ der Ring der auf P konvergenten Potenzreihen.

$f \in q(I \hat{\otimes} H_e)$ schreibt sich eindeutig als

$$f = \sum_{|\nu|=0}^{e-1} a_{\nu} t^{\nu}, \quad a_{\nu} \in qI;$$

es sei $\|a_{\nu}\| = \max_{Z \in P} \sup |a_{\nu}^i(Z)|$, $a_{\nu}(Z) = (a_{\nu}^1(Z), \dots, a_{\nu}^q(Z))$,

$$\|f\| = \|f\|_e := \sup 2^{\delta} (|\nu| + 1)^{m+2} \|a_{\nu}\| \varrho^{\nu}.$$

2.3.4.1. Bemerkung. Satz 2.3.2.13. läßt sich auf diesen Fall wörtlich übertragen. Wir haben also auch hier eine „Division mit Rest“.

Der folgende Satz ist die Grundlage für den Konvergenzbeweis einer noch zu konstruierenden formalen semiuniversellen Deformation.

2.3.4.2. Satz. *Es sei $\alpha : \mathbf{C}^s \oplus p\mathcal{O} \rightarrow q\mathcal{O}$ ein Homomorphismus (d. h. α \mathbf{C} -linear und $\alpha|_{\mathcal{O} \oplus p\mathcal{O}}$ ist \mathcal{O} -Modulhomomorphismus). Dann gilt nach einer geeigneten linearen Koordinatentransformation in \mathcal{O} :*

- (i) α läßt sich zu einem $\hat{\alpha} : \mathbf{C}^s \oplus pI \rightarrow qI$ erweitern.
- (ii) $f \in \text{im } \alpha$ sei aus qI . Dann existiert ein $g \in \alpha^{-1}(f)$ mit $\|g\| = K \cdot \|f\|$, $K \geq 1$ eine Konstante, die unabhängig von f ist,
 $\|g\| := \max(|c_1|, \dots, |c_s|, \|g_1\|, \dots, \|g_p\|)$
für $g = (c_1, \dots, c_s, g_1, \dots, g_p)$.

Beweis. Es ist

$$\begin{aligned} \alpha : \mathbf{C}^s \oplus p\mathcal{O} &\rightarrow q\mathcal{O}, \\ (c, w) &\mapsto g \cdot c + r \cdot w, \\ c &= (c_1, \dots, c_s), \quad w = (w_1, \dots, w_p), \end{aligned}$$

dabei

$$g = (g_1, \dots, g_s) \quad \text{und} \quad r = (r_1, \dots, r_p) \quad \text{fest mit} \quad g_i, r_j \in q\mathcal{O}.$$

Es sei M der durch (r_1, \dots, r_p) erzeugte Untermodul von $q\mathcal{O}$. $O(\mathcal{P})$ bestehe aus allen Elementen von \mathcal{O} , die in einer Umgebung von \mathcal{P} konvergieren.

Ohne Beschränkung der Allgemeinheit gilt $g_i, r_j \in O(\mathcal{P})$ (d. h., α läßt sich zu $\hat{\alpha}$ erweitern), und g_1, \dots, g_s sind linear unabhängig in $q\mathcal{O}/M$.

Auf $\mathbf{C}^s \times M$ definieren wir

$$(c, m) := \max(|c_i|, i = 1, \dots, s, \|m\|_{\mathcal{P}}).$$

Es sei $[\mathbf{C}^s \times M]_1$ die Teilmenge der $(c, m) \in \mathbf{C}^s \times M$ mit $(c, m) = 1$.

Behauptung. $[\mathbf{C}^s \times M]_1$ ist kompakt.

Beweis. Es genügt offenbar zu zeigen, daß jede Folge von Elementen aus M , deren Norm ≤ 1 ist, ein Grenzelement in M besitzt. Dieses existiert stets in $q\mathcal{O}$, und nach dem Cartanschen Abgeschlossenheitssatz für Untermoduln M von $q\mathcal{O}$ liegt es dann in M .

Nun ist

$$\begin{aligned} \Phi : [\mathbf{C}^s \times M]_1 &\rightarrow \mathbf{R} \\ (c, m) &\mapsto \|cg + m\|_{\mathcal{P}} \end{aligned}$$

stetig, daher besitzt Φ ein Minimum auf $[\mathbf{C}^s \times M]_1$, dieses sei $m^* \in \mathbf{R}$, $m^* \neq 0$, da die g_i linear unabhängig über M sind. Folglich ist stets

$$\|cg + m\| \geq m^* \|c, m\| \quad \text{für } (c, m) \in \mathbf{C}^s \times M.$$

Für $f \in \text{im } \alpha$ gilt nun $f = cg + m$, $m \in M$, für ein $c \in \mathbf{C}^s$ mit

$$\|c\| = \|c, m\| \leq \frac{1}{m^*} \|f\|.$$

Wir sind fertig, falls wir zeigen können, daß jedes Element $m \in M$ sich in der Form $r \cdot w$ darstellen läßt mit

$$\|w\| = Q \|m\| \quad \left(= Q \|c, m\| \leq \frac{Q}{m^*} \|f\| \right).$$

Dies folgt aber aus

2.3.4.3. Satz (Verallgemeinerter Idealbasissatz von HILBERT-RÜCKERT). *Es sei $M = (G_1, \dots, G_p) \subseteq \mathcal{O}$. Dann existiert (nach einer geeigneten linearen Koordinatentransformation) ein abgeschlossener Polyzylinder P um $O \in \mathbb{C}^n$ sowie eine Konstante $Q > 0$, so daß $F \in M(P)$ sich stets in der Form*

$$F = \sum_{j=1}^p h_j G_j$$

mit $h_j \in \mathcal{O}(P)$ schreiben läßt und

$$\|h_j\|_P = Q \|F\|_P, \quad j = 1, \dots, p,$$

gilt.

Ist überdies eine endliche Zahl solcher Untermoduln zusammen mit entsprechenden Erzeugendensystemen gegeben, so lassen sich in einem geeigneten Polyzylinder entsprechende Gleichungen und Abschätzungen für alle diese Untermoduln gleichzeitig erfüllen.

2.3.5. Konstruktion einer formal semiuniversellen analytischen Deformation

Es sei wieder

$$\mathcal{O} = K_n, \quad H = K_m,$$

und wir verwenden die Sprache der Mengenkeime analytischer Funktionen im jeweiligen Koordinatenursprung; $V(J_0) = X_0 \subseteq \mathbb{C}^n, \mathcal{O}/J_0$ reduziert sowie $J \subseteq \mathcal{O} \hat{\otimes} H, J \subseteq H$ Ideale, die zwei Einbettungen

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^m & \longrightarrow & \mathbb{C}^m \\ \uparrow I & & \uparrow J \\ X & \xrightarrow{\pi} & Y \end{array}$$

definieren.

2.3.5.1. Bemerkung. Die Deformationen von \mathcal{O}/J_0 entsprechen genau den so gebildeten Abbildungen π mit

- (i) $\pi^{-1}(0) = X_0,$
- (ii) π flach.

Deformationen sind also Paare (I, J) von Idealen.

2.3.5.2. Definition.

(i) Es seien durch Ideale $J_1, J_2 \subseteq H, I_1, I_2 \subseteq \mathcal{O} \hat{\otimes} H$ zwei Deformationen (I_1, J_1) und (I_2, J_2) von X_0 gegeben. Diese heißen *äquivalent*, falls Isomorphismen φ, ψ mit

$$\begin{array}{ccc} H & \xrightarrow{\varphi} & H \\ \downarrow & \circlearrowleft & \downarrow \\ \mathcal{O} \hat{\otimes} H & \xrightarrow{\psi} & \mathcal{O} \hat{\otimes} H \end{array}$$

und $\varphi(J_1) = J_2, \psi(I_1) = I_2$ existieren.

(ii) (I_1, J_1) und (I_2, J_2) heißen *isomorph*, falls sie äquivalent sind mit $\varphi = \text{id}$.

2.3.5.3. Definition. Es sei (I, J) Deformation von X_0 . Dann heißt diese *semi-universell*, falls

- (i) $J \subseteq \mathfrak{m}(H)^2$;
- (ii) jede holomorphe Deformation (I_1, J_1) von X_0 läßt sich durch Liftung längs eines Homomorphismus $\varphi: H \rightarrow H_1$ mit $\varphi(J) \subseteq J_1$ erhalten, wobei $\varphi': H/\mathfrak{m}^2 + J \rightarrow H_1/\mathfrak{m}_1^2 + J_1$ eindeutig bestimmt ist.

2.3.5.4. Bemerkung. Ein semiuniverselles Paar (I, J) ist bis auf Äquivalenz eindeutig bestimmt.

Wir setzen von nun an voraus, X_0 habe in $O \in \mathbb{C}^n$ eine isolierte Singularität. Nach dem Existenzsatz von SCHLESSINGER existiert dann eine formale semiuniverselle Deformation, und dies können wir nach 2.2.6. so formulieren:

2.3.5.5. Satz. J_0 habe ein fest gewähltes Erzeugendensystem $f = (f_1, \dots, f_d) \in d\mathcal{O}$. Dann gilt:

Für alle $e \geq 1$ existiert ein $J_e \subseteq H_e$ und

$$F^{(e)}(z, t) = \sum_{|v|=0}^{e-1} F_v(z) t^v, \quad F_v \in d\mathcal{O},$$

mit

- (i) $F_0(z) = f(z), \quad \pi^*(J_e) \subseteq I_e := \mathcal{O} \hat{\otimes} H_e \cdot (F^{(e)}),$
- (ii) $g \in d\mathcal{O}$ mit $gf = 0$ in \mathcal{O} , so existiert eine Familie

$$G = \sum_{|v|=1}^{e-1} G_v(z) t^v \quad \text{mit } G_0(z) = g$$

und

$$GF \equiv 0 \pmod{I_e} \text{ in } \mathcal{O} \hat{\otimes} H_e,$$

- (iii) $(F^{(e)}, J_e)$ ist semiuniversell in \mathcal{C}/H_e ,
- (iv) $F^{(e+1)}/H_e = F^{(e)}, \quad J_{e+1}/H_e = J_e.$

Jede Fortsetzung einer Familie bis zur Ordnung e_0 , die die Eigenschaften (i) bis (iv) beibehält, ist dann formal semiuniversell.

Wir behalten nun die Bezeichnungen aus 2.3.5.5. für die gegebene formal semiuniverselle Deformation bei.

2.3.5.6. Bemerkung. Für $e \geq e_0 \geq 2$ sind die Erweiterungen J_e minimal über J_{e-1} .

2.3.5.7. Satz. Es sei $e \geq e_0, \tilde{J}_{e+1}$ minimale Erweiterung von J_e , und es seien $(\tilde{F}^{(e+1)}, \tilde{J}_{e+1})$ mit (i), (ii) aus 2.3.5.5. gegeben sowie $\tilde{F}^{(e+1)}/H_2 = F^{(2)}$. Dann sind $(\tilde{F}^{e+1}, \tilde{J}_{e+1})$ und (F^{e+1}, J_{e+1}) äquivalent.

Beweis. (F^{e+1}, J_{e+1}) ist semiuniversell, d. h., es gibt ein

$$\varphi: H_{e+1} \rightarrow H_{e+1}$$

mit

$$\varphi(F^{e+1}, J_{e+1}) = (\tilde{F}^{e+1}, \tilde{J}_{e+1})$$

mit eindeutig bestimmter Ableitung φ' , daher ist $\varphi' = \text{id}$. Folglich ist φ Isomorphismus (Jacobischer Umkehrsatz); es ist $\varphi(J_{e+1}) = \tilde{J}_{e+1}$ und $\tilde{J}_{e+1}/H_e = J_e$, daher

$$\dim_{\mathbb{C}} (\varphi(J_{e+1}) | H_e) = \dim_{\mathbb{C}} J_e,$$

d. h. $\varphi(J_{e+1}) | H_e = J_e$, und da $\varphi(J_{e+1}) \subseteq \tilde{J}_{e+1}$ (minimal) ist, folgt $\varphi(J_{e+1}) = \tilde{J}_{e+1}$, d. h., die Deformationen sind äquivalent.

Wir beginnen nun mit der Konstruktion einer konvergenten Folge $(J_e, F^{(e)})$.

I. Wir fixieren eine formal semiuniverselle Folge $(F^e, J_e)_{e \in \mathbb{N}}$ mit folgenden Eigenschaften:

Ist $e \geq 0$, so ist $\mathfrak{s} = \mathfrak{s}(J_e) = \mathfrak{s}(J_{e+1})$ fest, J_{e+1} über J_e minimal, und zu jeder minimalen Erweiterung \tilde{J}_{e+1} von J_e mit (i), (ii) gehört dasselbe \mathfrak{s} .

(Dann gilt (i) bis (iv) für (F^{e+1}, J_{e+1}) , und man kann J_{e+1} zu einer formal semiuniversellen Deformation fortsetzen nach 2.3.5.7.)

Beweis für I. Induktive Konstruktion; es sei $e \geq e_0$,

$$M_e = \{(\tilde{F}^{e+1}, \tilde{J}_{e+1}) \text{ mit (i), (ii) minimale Erweiterung}\} \neq \emptyset.$$

Falls in M ein Element mit $\mathfrak{s}(J_{e+1}) > \mathfrak{s}(J_e)$ existiert, wählen wir $J_{e+1} = \tilde{J}_{e+1}$, und falls alle derartigen \mathfrak{s} gleich sind ($=: \mathfrak{s}_e$), ein beliebiges Element. Die entstehende Folge hat die geforderte Eigenschaft, da $\mathfrak{s}_e \leq \mathfrak{s}_{e+1} \leq \dots$ abbricht.

II. Es sei e hinreichend groß (wie in I); $e \geq e_0$,

$$\left. \begin{array}{l} (F^e, J_e) \text{ mit } \Lambda_e = \{\omega_i^e, i = 1, \dots, l\} \\ (F^{e+1}, J_{e+1}) \text{ mit } \Lambda_{e+1} = \{\omega_i^{e+1}, i = 1, \dots, l\} \end{array} \right\} \omega_i^{e+1}/H_e = \omega_i^e$$

gegeben und $1 \leq p_1 < \dots < p_r \leq l$ fest gewählt, so daß $\{\omega_{p_i}^e, i = 1, \dots, r\}$ minimales Erzeugendensystem von J_e ist für alle $e \geq e_0$;

die reduzierten Glieder von ω_i^{e+1} mit $|\nu| = e$ seien $a_{i\nu}^{e+1}$;

weiter $a_{p_i\nu} =: b_{i\nu}$, und es sei $H \in d(\mathcal{O} \hat{\otimes} H_{e+1})$;

$\{\omega_i^0\}$ entstehe aus $\{\omega_i^{e+1}\}$ durch Einsetzen von $b_{i\nu} = 0$ für $|\nu| = e$ (vgl. 3.3.3.2.). Dann gilt

$$H = \sum_{i=0}^l Q_i \omega_i^0 + R^0,$$

$$H = \sum_{i=1}^l Q_i \omega_i^{e+1} + \underbrace{\sum_{|\nu|=e} R_{i\nu}}_{\text{reduziert}}$$

mit $R_{i\nu} = R_{i\nu}^0 - \sum_{j=1}^r c_j b_{j\nu}$ und $c_j \in d\mathcal{O}$ unabhängig von e .

Beweis für II. Nach 3.3.3. folgt

$$a_{i\nu} = \sum_{j=1}^r \gamma_{ij}^{\nu} a_{p_j\nu} + a_{i\nu}^0,$$

γ_{ij} unabhängig von $e, \nu, a_{p_j\nu}$ und weiter die $a_{i\nu}^0$ unabhängig von $a_{p_j\nu} = b_{j\nu}$.

$\omega_i^{e+1} \xrightarrow{b_{j\nu}=0} \omega_i^0$ wird nun ein Weierstraßsystem einer minimalen Erweiterung zu \mathfrak{s} .

Weiter ist

$$H = \sum_{i=1}^l Q_i \omega_i^0 + R^0, \quad Q_i \in d(\mathcal{O} \hat{\otimes} H_{e+1}),$$

$$\omega_i^{e+1} - \omega_i^0 = \sum_{|\nu|=e} \sum_{j=1}^r \gamma_{ij}^{\nu} b_{j\nu},$$

daher

$$H = \sum_{i=1}^e Q_i \omega_i^{e+1} + \left(R^0 - \sum_{|\nu|=e} \sum_{i=0}^e Q_i(0) \sum_{j=1}^r \gamma^j b_{j\nu} \ell^\nu \right),$$

$$R_\nu = R_\nu^0 - \sum_{i=1}^e \sum_{j=1}^r Q_i(0) \gamma^j b_{j\nu} \quad \text{für } |\nu| = e, \nu \text{ reduziert.}$$

Wegen der Eindeutigkeit der Reduktion ist Q_i/H_{e_0} eindeutig bestimmt. Daraus folgt, daß $Q_i(0)$ unabhängig von e ist,

$$R_\nu = R_\nu^0 - \sum_{j=1}^r c_j b_{j\nu}$$

mit $c_j = \sum_i Q_i(0) \gamma^j \in d\mathcal{O}$ unabhängig von e , q. e. d.

Bezeichnungsweise: Wir schreiben red^0 für die Reduktion bezüglich $\{\omega_i^0\}$, red^{e+1} für die Reduktion bezüglich $\{\omega_i^{e+1}\}$ und \square_ν für den Koeffizienten \square bei ℓ^ν .

III. Fortsetzung von (F^e, J_e) mit (i) bis (iii) zu (F^{e+1}, J_{e+1}) mit (i) bis (iv). Es sei $e \geq e_0$, $g = (g_1, \dots, g_q) \in d\mathcal{O}$ mit $g \cdot f = 0$.

Wenn (F^{e+1}, J_{e+1}) existiert, existiert $G^{e+1} \in d(\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_{e+1})$ mit $G^{e+1} \cdot F^{e+1} = 0$ in $\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_{e+1}/J_{e+1}$ und o. B. d. A. G^{e+1}, F^{e+1} reduziert.

Sind F^e, G^e die Einschränkungen auf H_e , $G^{e+1} = G^e + \gamma$, $F^{e+1} = F^e + \Phi$, so folgt

$$G^{e+1} \cdot F^{e+1} = G^e \cdot F^e + \gamma \cdot f + g \cdot \Phi,$$

daher ist

$$0 = \text{red}_\nu^{e+1}(G^{e+1} \cdot F^{e+1}) = \text{red}_\nu^{e+1}(G^e \cdot F^e) + \gamma_\nu \cdot f + g \cdot \Phi_\nu,$$

und folglich

$$0 = \text{red}_\nu^0(G^e \cdot F^e) + \gamma_\nu \cdot f + g \cdot \Phi_\nu - \sum_{j=1}^r c_j b_{j\nu}, \quad \left. \vphantom{\sum_{j=1}^r} \right\} |\nu| = e. \quad (*)$$

und c_j nur von $G^e \cdot F^e/H_{e_0}$ abhängig,

In dieser Gleichung kommen $\gamma_\nu, \Phi_\nu, b_{j\nu}$ als Unbestimmte vor, wenn die Konstruktion bis zur Ordnung e bereits durchgeführt ist. Eine Lösung dieser Gleichung existiert für gegebene G^e, F^e stets. Es sei also N der Untermodul

$$N = \{g \in d\mathcal{O}, g \cdot f = 0\} \quad \text{von } d\mathcal{O},$$

$N = (g_1, \dots, g_q)$, zu g_p sei ein G_p^e sowie F^e definiert, dann können wir $G_p^e, p = 1, \dots, q$, und F^e fortsetzen, d. h., das System

$$\text{red}_\nu^0(G_p^e \cdot F^e) = \sum_{j=1}^r c_{pj}(z) b_{j\nu} - g_p \Phi_\nu - \gamma_{p\nu} f \quad (\square)$$

($c_{pj}(z)$ nur von $G_p^e \cdot F^e/H_{e_0}$ abhängig) ist lösbar, und jede Lösung ($e \geq 0$) ist äquivalent zur gegebenen Schlessinger-Deformation in der Ordnung $e + 1$.

Um diese induktive Konstruktion zu rechtfertigen, müssen wir jedoch noch zeigen: Ein beliebiges G^e aus (*) läßt sich zu G^{e+1} fortsetzen, d. h.

Behauptung. $\text{red}_\nu^0(G^e \cdot F^e) - \sum_j c_j b_{j\nu} | X_0$ ist nur von $g | X_0$ abhängig, nicht von G^e (dann kann man Φ_ν, γ_ν nach dem Existenzsatz geeignet wählen).

Beweis. Wegen $G^{e+1} \cdot F^{e+1} \equiv G^e \cdot F^e + \gamma f + g\Phi \pmod{\mathfrak{m}^{e+1}}$ genügt es zu zeigen: Für beliebige Multiindizes l mit $|l| = e$ ist

$$H(G) = \sum_{\substack{\nu+\mu=1 \\ \nu, \mu \geq 0}} G_\nu F_\mu | X_0$$

unabhängig von der Wahl von G ($1 \leq |\nu| \leq e-1$), sofern nur

$$\sum_{\nu+\mu=l'} G_\nu F_\mu = 0 \quad \text{für } 0 \leq |l'| \leq e-1 \tag{S}$$

gilt. Dies zeigen wir durch absteigende Induktion nach $q = |\nu| \leq e-1$, ν der Index von G_ν .

$q = e-1$: Dann ist $(\tilde{G}_\nu - G_\nu) f = 0$ für $|\nu| = e-1$, G mit Eigenschaft (S). Daher folgt aus nachstehendem Zusatz $(\tilde{G}_\nu - G_\nu) F_\mu \in I_0$ für $|\mu| = 1$, q. e. d.

Zusatz. Ist $n \in \mathbb{N}$, so gilt stets $n \cdot F_\mu \in I_0$ für $|\mu| = 1$ (man betrachte $e = 2$).

$q < e-1$: ν' mit $|\nu'| = q$ sei fest gewählt; wir ändern G_ν durch $\tilde{G}_{\nu'}$. Dann muß wegen (S) für ein G , das sich nur für $|\nu| \geq q$ von G unterscheidet, stets $Q = \tilde{G}_{\nu'} - G_\nu \in \mathfrak{N}$ sein.

Wir setzen Q fort zu $\bar{Q} = \sum_c Q_c t^c$, $Q_0 = Q$ mit $\bar{Q}F = 0$, d. h. $\sum_{c+\mu=1} Q_c F_\mu = 0$ für $|l| \leq e-1$.

Wir definieren eine Fortsetzung von $\tilde{G}_{\nu'}$ zu \tilde{G} durch

$$\tilde{G}_{\nu'+e} = G_{\nu'+e} + Q_e, \quad \tilde{G}_\nu = G_\nu \quad \text{für } \nu \not\subseteq \nu'$$

und erhalten (S) für G . Nun gilt für $|l| = e$

$$H(G)_l = H(G)_l + \sum_{\substack{c+\mu=d \\ \mu \geq 0}} Q_c F_\mu \quad \text{mit } d = l - \nu',$$

und wegen $|d| \leq e-1$ folgt

$$\sum_{\substack{c+\mu=d \\ \mu \geq 0}} Q_c F_\mu = -Q_d \cdot f \in I_0,$$

q. e. d.

IV. Konvergenzbeweis. Zu zeigen bleibt: Bei geeigneter Wahl von b_{j_p} , Φ_ν , γ_ν konvergieren die Folgen $\{G_p^e\}_e$, $\{F^e\}_e$, $\{\omega_i^e\}_e$. Wir suchen ein ρ , so daß alle Normen beschränkt bleiben. Es sei die Konstruktion bis zur Potenz e gegeben; zu lösen ist dann

$$\text{red}_\nu^0 (G_p^e \cdot F^e) = \sum_{j=1}^r c_{pj}(z) b_{j_p} - g_p \Phi_\nu - \gamma_{p\nu} \cdot f \tag{\square}$$

$$\text{für } p = 1, \dots, q, \quad |\nu| = e.$$

Die von ν unabhängigen c_{pj} , g_p , f definieren eine Abbildung

$$\mathcal{C}^r \oplus \mathcal{O}^{1+q} \rightarrow \mathcal{O}^d,$$

und nach 2.5.2. gilt: Es gibt eine Lösung von (\square) mit

$$\|b_{j_p}\|, \|\Phi_\nu\|, \|\gamma_{p\nu}\| \leq K \cdot \max_p \|\text{red}_\nu^0 (G_p^e \cdot F^e)\|$$

und K unabhängig von e (nur von c_p , die bereits durch die Einschränkung auf die Ordnung e_0 eindeutig bestimmt sind!). Wir setzen

$$\begin{aligned} F^e &= f + F' + F'' & \text{mit } F' &= F^{e_0} - f, \\ G_p^e &= g_p + G_p' + G_p'' & \text{mit } G_p' &= G_p^{e_0} - g_p, \\ \omega_i^e &= \omega_i' + \omega_i'' & \text{mit } \omega_i' &= \omega_i^{e_0}, \end{aligned}$$

geben $\varepsilon > 0$ beliebig vor, wählen ϱ mit $\|\alpha_i^{e_0}\|_q \leq \varepsilon \sigma^{-1} \varrho^{e_0}$ (vgl. 2.4.3.), $\gamma = \min(1, \varrho_1, \dots, \varrho_m)$. Dann ist für alle ν

$$\varrho^{e_0} \geq \gamma^{e_0-1} \quad (\text{da } |\nu^*| < e_0).$$

Wir wählen $c \geq d(2 + \gamma^{e_0-1}) + r + 1$, K_0 mit $\frac{K_0 K}{1 - \varepsilon} c \leq 1$, $K_0 \leq \frac{\varepsilon}{4K_*} \sigma^{-1} (K_*$ wie in 2.4.3.1.). Weiter ist

$$(g + G_p') (f + F') \equiv 0 \quad \text{mod } (m^{e_0}, J_{e_0}),$$

also

$$(g + G_p') (f + F') = \sum Q_j^{(p)} \omega_{p_j}^{e_0}, \quad Q_j^{(p)} \in \mathcal{O} \widehat{\otimes} \mathcal{H}_{e_0}.$$

Ist

$$Q_j^{(p)'} := Q_j^{(p)}(z, t) - Q_j^{(p)}(z, 0),$$

so können wir durch Multiplikation von ϱ mit einer kleinen positiven Zahl erreichen, daß

$$\begin{aligned} \|F'\| &\leq K_0, & \|G_p'\| &\leq K_0, \\ \|(g_p + G_p') (f + F') - \sum Q_j^{(p)} \omega_{p_j}'\| &\leq K_0^2 \gamma^{e_0-1}, & \|Q_j^{(p)}\| &\leq K_0 \end{aligned}$$

ist (wir betrachten alle Potenzreihen als $\mathcal{O} \widehat{\otimes} H$); nun folgt

$$\begin{aligned} \text{red}_\nu^0 (G_p^e \cdot F^e) &= \text{red}_\nu^0 ((g_p + G_p') (f + F') + G_p'' F + G_p' F'' + G_p'' F'') \quad (\boxtimes) \\ &= \text{red}_\nu^0 ((g_p + G_p') (f + F') - \sum Q_j^{(p)} \omega_{p_j}' - \sum Q_j^{(p)} \omega_{p_j}'' \\ &\quad + G_p'' F + G_p' F'' + G_p'' F''). \end{aligned}$$

Induktive Konstruktion. Wir wählen $\|\alpha_i^0\| = K_0 \varrho^{e_0}$ ($K \leq \varepsilon$) so klein, daß noch 3.3.3.1. erfüllt ist (K_* , $K_0 \leq \varepsilon$ können unverändert bleiben).

Induktionsvoraussetzung: $\|F''\|, \|G_p''\|, \|\omega_{p_j}''\| \leq K_0 \gamma^{e_0-1}$ (Ordnung e).

Nach (\boxtimes) und der Abschätzung für red (vgl. 3.2.13.) folgt

$$\|t^e, \text{red}_\nu^0 (\dots)\| \leq \frac{1}{1 - \varepsilon} \|(\dots)\| \leq \frac{cK_0^2}{1 - \varepsilon} \gamma^{e_0-1},$$

also

$$\|b_{p_j} t^e, \Phi_{p_j} t^e, \gamma_{p_j} t^e\| = \frac{KK_0}{1 - \varepsilon} cK_0 = K_0 \gamma^{e_0-1}$$

(Ordnung $e + 1$), und weiter nach 3.3.3.1.

$$\|\alpha_i^{e+1}\| \leq \varepsilon \sigma^{-1} \varrho^{e_0};$$

daher ist die induktive Voraussetzung für den nächsten Schritt erfüllt, und die Normen der formalen Potenzreihen ω_t, G_p, F (für $e = \infty$) sind endlich, q. e. d.

2.3.6. Nachweis der analytischen Semiuniversalität von (F, J)

Es sei $J \subseteq H_m$ in allgemeiner Lage (d. h. reduzierbar); (G, K) sei Deformation von X_0 , $K \subseteq H_q = \mathbb{C}\{u_1, \dots, u_q\}$ ebenfalls Ideal in allgemeiner Lage, $G \in d \cdot (\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q)$, $G = G(z, u)$ mit $G(z, 0) = f(z)$.

Zu zeigen ist dann: Es gibt ein Paar (φ, ψ) von Morphismen und ein kommutatives Diagramm

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{O} \widehat{\otimes} H_m & \leftarrow & H_m \\ \downarrow & & \downarrow \\ \mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q & \leftarrow & H_q \\ \downarrow & & \parallel \text{id} \\ \mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q & \leftarrow & H_q \end{array}$$

so daß die untere Zeile durch das Ideal K die Deformation (G, K) induziert. Dies ist äquivalent mit der Angabe folgender Bedingungen:

(i) φ durch $\sum_{|\mu|=1} k_\mu t^\mu m \cdot H_q$

mit

$$h(\sum k_\mu t^\mu) \in K \quad \text{für } h(t) \in J,$$

(ii) ψ durch

$$(z, u) \mapsto \left(z - \sum_{|\mu|=1}^\infty c_\mu u^\mu, u \right)$$

mit

$$\sum c_\mu u^\mu \in u \cdot (\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q),$$

denn für $u = 0$ muß ψ die Identität auf X_0 induzieren,

(iii) eine Transformation

$$T = (E_q - A): d(\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q) \rightarrow d(\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q),$$

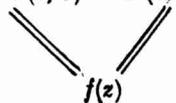
$$A = \sum_{|\mu|=1} A_\mu(z) u^\mu \in d^2(\mathcal{O} \widehat{\otimes} H_q)$$

mit $(E_q - A) \cdot G(\psi(z, u)) \equiv F(z, \varphi(t)) \pmod K$

(T hat o. B. d. A. diese Gestalt, da aus

$$T \cdot G(\psi(z, u)) = F(z, \varphi(t)) \quad \text{für } u = 0$$

$$T(z, 0) \cdot G(z, 0) = F(z, 0)$$



folgt).

Bemerkung. Die Bedingungen (i) bis (iii) sind auch hinreichend dafür, daß (G, K) durch (F, J) induziert wird (Charakterisierung flacher Deformationen durch Gleichungen).

Ohne Beschränkung der Allgemeinheit setzen wir folgendes voraus:

G und die Reihen (i) bis (iii) reduziert bezüglich K , F reduziert bezüglich J .

Nach dem Existenzsatz für den formalen Fall wissen wir nun: Für alle $e \in \mathbb{N}$ gilt:

Es gibt reduzierte Potenzreihen (*)

$$\sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu, \quad \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_\mu u^\mu, \quad \sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu$$

mit

$$\left(E - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu \right) \cdot G \left(z - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_\mu u^\mu, u \right) = F \left(z, \sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right) \pmod{\mathfrak{n}^e + K_e}$$

mit $\mathfrak{n} = \mathfrak{m}(H_q)$, $K_e = K/(H_q/\mathfrak{n}^e)$ und

$$h^e \left(\sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right) \in K_e + \mathfrak{n}^e \quad \text{für } h \in J_0,$$

und diese lassen sich auf die Ordnung $e + 1$ fortsetzen.

Die Bedingung (*) für alle e ist äquivalent mit der formalen Semiuniversalität, (F, J) ist analytisch semiuniversell, falls man für große e diese Reihen konvergent fortsetzen kann.

Induktive Konstruktion. Wir setzen die Bedingung (*) für die Ordnung e als gegeben voraus.

I. Reduktion auf ein Gleichungssystem. Es sei

$$F(z, t) = f + \sum_{|\nu|=1} \varphi_\nu(z) t^\nu, \quad \varphi_i(z) := \varphi(0, \dots, \underset{i}{1}, \dots, 0);$$

red sei die K -Reduktion; es sei

$$\text{red} \left(E - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu \right) G \left(z - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_\mu u^\mu, u \right) = f + \sum_{|\nu|=1} \gamma_\nu^e u^\nu,$$

$$\text{red} F \left(z, \sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right) = f + \sum_{|\nu|=1} \varphi_\nu^e u^\nu,$$

weiter

$$G(z - w, u) = \sum_{|\kappa|=0} G_\kappa(z, u) w^\kappa, \quad G_0(z, u) = G(z, u)$$

(Entwicklung nach w),

$$G_{(0, \dots, \underset{i}{1}, \dots, 0)}(z, u) =: \gamma_i(z, u), \quad \gamma_i(z, 0) = - \frac{\partial f}{\partial z_i}.$$

Durch Hinzufügen der Glieder der Ordnung e ergibt sich

$$\begin{aligned} & \text{red} \left(\left(E - \sum_{|\mu|=1}^e A_\mu u^\mu \right) \cdot G \left(z - \sum_{|\mu|=1}^e c_\mu u^\mu, u \right) \right) \\ &= \text{red} \left(F \left(z, \sum_{|\mu|=1}^e k_\mu u^\mu \right) \right) \pmod{\mathfrak{n}^{e+1}}, \end{aligned}$$

daher ist, wenn $c_\mu = (c_{1\mu}, \dots, c_{m\mu})$, $k_\mu = (k_{1\mu}, \dots, k_{m\mu})$ ist,

$$\begin{aligned} & f + \sum_{|\nu|=1} \gamma_\nu^e u^\nu - \left(\sum_{|\mu|=e} A_\mu u^\mu \right) \cdot f - \sum_{i=1}^m \left(\frac{\partial f}{\partial z_i} \cdot \sum_{|\mu|=e} c_{i\mu} u^\mu \right) \\ &= f + \sum_{|\nu|=1} \varphi_\nu^e u^\nu + \sum_{i=1}^m \varphi_i \sum_{|\mu|=e} k_{i\mu} u^\mu \pmod{\mathfrak{n}^{e+1}}, \end{aligned}$$

folglich

$$\gamma_v^e - \varphi_v^e = A_v \cdot f + \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial z_i} c_{iv} + \sum_{i=1}^m \varphi_i k_{iv} \quad \text{für } |v| = e. \quad (**)$$

Behauptung. Wenn A_v , c_v , k_v die Bedingung (**) erfüllen, genügen sie bereits der Bedingung (*).

Beweis. Es ist nur die letzte Eigenschaft zu überprüfen. Nach Voraussetzung ist für die Ordnung e bereits

$$\sum_{|\nu|=e} h_{j\nu}^e u^\nu = \text{red } h_j \left(\sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right) \equiv 0 \pmod{n^e};$$

daher folgt

$$\text{red } h_j \left(\sum_{|\mu|=1}^e k_\mu u^\mu \right) \equiv \sum_{|\nu|=e} h_{j\nu}^e u^\nu + \sum_{i=1}^m \frac{\partial h_j(0)}{\partial t_i} \sum_{|\mu|=e} k_{i\mu} u^\mu \equiv 0 \pmod{n^{e+1}};$$

wegen $J_2 = 0$ ist $\frac{\partial h_j(0)}{\partial t_i} = 0$, daher

$$\text{red } h_j \left(\sum_{|\mu|=1}^e k_\mu u^\mu \right) \equiv \sum_{|\nu|=e} h_{j\nu}^e u^\nu \equiv 0 \pmod{n^{e+1}},$$

folglich $h_j^e = 0$ für $|v| = e$, q. e. d.

II. Konvergenzbeweis. Um auf (**) wieder 3.4.2. anwenden zu können, müssen wir γ_v^e und φ_v^e abschätzen. Ohne Beschränkung der Allgemeinheit sei $n = \text{emdim } X_0$; dann ist

$$\frac{\partial f(0)}{\partial z_i} = 0, \quad i = 1, \dots, n.$$

Das z -Koordinatensystem wird so geändert, daß

$$\|f\|, \left\| \frac{\partial f}{\partial z_i} \right\|, \|G_n(z, 0)\| \leq 1,$$

und das t -Koordinatensystem so, daß

$$\|\varphi_i(z)\| < 1$$

ist; wir wählen ρ so, daß

$$\|G_n(z, u)\| \leq 1,$$

$$\|\gamma_i'(z, u)\| \leq \delta \quad \text{mit } \gamma_i = \gamma_i(z, 0) + \gamma_i'(z, u),$$

ist, $\delta > 0$ vorgegeben; weiter sei

$$\|G'(z, u)\| \leq \delta, \quad G = G(z, 0) + G'(z, u).$$

Induktive Konstruktion. Induktionsvoraussetzung:

$$\left\| \sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu \right\|, \left\| \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_\mu u^\mu \right\|, \left\| \sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right\| \leq K$$

und $0 < K \leq \frac{1}{2}$ eine Konstante.

(α) Abschätzung für γ_v^e : Es ist

$$\begin{aligned} & \left(E - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu \right) \cdot G \left(z - \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_\mu u^\mu, u \right) \\ &= f(z) + G'(z, u) + \sum_i \gamma_i(z, 0) \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_{i\mu} u^\mu \\ & \quad + \sum_{i=1}^n \gamma'_i \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_{i\mu} u^\mu + \sum_{|\mu|=2} G_\mu(z, u) \left(\sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_{j\mu} u^\mu \right) \\ & \quad - \left(\sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu \right) \cdot (f + G' + \dots), \end{aligned}$$

und

$$f + \sum \gamma_i(z, 0) \sum_{|\mu|=1}^{e-1} c_{i\mu} u^\mu - f \sum_{|\mu|=1}^{e-1} A_\mu u^\mu$$

ist reduziert und enthält keinen Term der Ordnung e , d. h., er kann in der Abschätzung für $\text{red}(\dots)$ weggelassen werden, d. h., nach 2.3.2.13. (Abschätzung) ist

$$\begin{aligned} (1 - \varepsilon) \left\| \sum_{|\nu|=e} \gamma_\nu^e u^\nu \right\| &\leq \delta + n\delta K + K^2 \cdot \frac{1}{1-K} + K \left(\delta + nK + n\delta K + \frac{K^2}{1-K} \right) \\ &\leq \delta + (n+1)K\delta + K^2(2+n+n+1) \leq K\theta(1-\varepsilon) \end{aligned}$$

und $0 < \theta < \frac{1}{2}$ beliebig klein, wenn δ, K klein genug gewählt werden.

Also ist

$$\left\| \sum_{|\nu|=e} \gamma_\nu^e u^\nu \right\| \leq \theta \cdot K.$$

(β) Abschätzung für φ_ν^e : Es ist

$$F \left(z, \sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right) = f + \sum_{|\nu|=1} \varphi_\nu(z) \left(\sum_{|\mu|=1}^{e-1} k_\mu u^\mu \right),$$

wir wählen diesmal ϱ für H_m so klein, daß

$$\sum_{|\nu|=1} \|\varphi_\nu\| \alpha^{|\nu|-1} < S$$

ist für $\alpha \leq \alpha_0 \in R$; ist weiter

$$\varrho_i < \delta = \frac{\theta}{S} K(1-\varepsilon),$$

so ist für $K \leq \alpha_0$

$$\left\| \sum_{|\nu|=1} \varphi_\nu \left(\sum k_\mu u^\mu \right) \right\| \leq \delta S = \theta K(1-\varepsilon),$$

d. h.

$$(1 - \varepsilon) \|\text{red } F(z, \sum k_\mu u^\mu)\| \leq \theta K(1 - \varepsilon)$$

für $|\nu| = e$ (f leistet keinen Beitrag zur Ordnung e), und so folgt auch

$$\left\| \sum_{|\nu|=e} \varphi_\nu^e u^\nu \right\| \leq \theta \cdot K.$$

Anwendung: (α), (β) ergeben

$$u^e(\gamma_v^e - \varphi_v^e) = 2\theta K$$

für $|\nu| = e$, daher gibt es (vgl. 2.3.4.3.) eine Konstante $M = 1$, so daß für alle ν , $|\nu| = e$, eine Lösung $(A_\nu, c_{i\nu}, k_{i\nu})$ von (**) existiert, und

$$\|A_\nu\|, \|c_{i\nu}\|, \|k_{i\nu}\| = M \cdot \|\gamma_\nu^e - \gamma_\nu^e\|,$$

und für geeignetes θ heißt dies

$$\|A_\nu u^\nu\|, \|c_{i\nu} u^\nu\|, \|k_{i\nu} u^\nu\| \leq K,$$

q. e. d.

2.4. Algebraisierung formaler Deformationen

In 2.1. haben wir uns mit dem Problem der Existenz formaler semiuniverseller Deformationen befaßt. Im algebraischen Fall werden wir uns wiederum eine solche Deformation vorgeben, die wir dann auf geeignete Weise approximieren. Mit den Bezeichnungen aus 2.1. sei wieder $(\bar{B}, (\eta_\nu))$ eine formale semiuniverselle Deformation, $\eta_\nu \in D(\bar{B}(m^{\nu+1}))$, wobei nach Konstruktion $\bar{B} = \Lambda[[X_1, \dots, X_n]]/(f_1, \dots, f_m)$ ist.

Problem (A): Existiert ein $B = \Lambda(x_1, \dots, x_n)$ mit $B^\wedge = \bar{B}$ sowie $D(B)$, das alle η_ν induziert?

Problem (B): Ist ein beliebiges Paar (B, η) mit Eigenschaft (A) schon semiuniversell (in der Kategorie der lokalen Henselschen Λ -Algebren)?

Der erste Satz wird nun zeigen, daß sich die Frage (B) positiv beantworten läßt, wenn der Funktor D noch gewisse zusätzliche Eigenschaften hat.

2.4.1. Definition. Es sei $F: (\Lambda\text{-Algebren}) \rightarrow \text{Ens}$ ein Funktor. F heißt *lokal von endlicher Darstellung*, wenn er mit gefilterten induktiven Limites vertauschbar ist. Es gilt der folgende

2.4.2. Satz. *Es sei A eine lokale, als Henselscher Ring endlich erzeugte, Λ -Algebra und Λ ein lokaler Henselscher Ring, der durch eine Algebra von endlichem Typ über einem Körper oder einem exzellenten diskreten Bewertungsring erzeugt wird. Dann gilt: Ist $F: (\Lambda\text{-Algebren}) \rightarrow \text{Ens}$ ein Funktor und $\bar{\eta} \in F(A^\wedge)$, so gibt es ein $\eta \in F(A)$ mit $\bar{\eta} \equiv \eta \pmod{m_A^c}$ zu gegebenem $c \in \mathbb{N}$.*

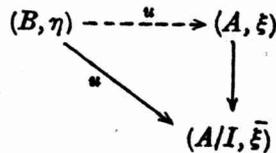
Dieser Approximationssatz liefert nun

2.4.3. Satz. *Es sei Λ wie in Satz 2.4.2. D sei lokal von endlicher Darstellung. Dann gilt: Ist B eine lokale Henselsche Λ -Algebra von endlichem Typ und induziert (B, η) eine formale semiuniverselle Deformation, so ist (B, η) semiuniversell. An D stellen wir jedoch dabei die zusätzliche Forderung, daß*

$$D(A) \rightarrow \lim\text{-proj } D(A/m_A^n)$$

injektiv ist für jede komplette lokale Λ -Algebra A .

Beweis. Es ist (UD 1) nachzuweisen für beliebige lokale Henselsche Λ -Algebren A . Da D und $\text{Hom}_\Lambda(B, \square)$ mit gefilterten induktiven Limites vertauschbar sind, kann man sich auf den Fall beschränken, daß A als Henselsche Λ -Algebra endlich erzeugt ist. Es ist nun zu zeigen: Jedes Diagramm



läßt sich ergänzen. Es sei nun für A -Algebren C stets

$$(A, \zeta) \rightarrow (C, \zeta_C).$$

Dann definiert, falls $\hat{u}: B \rightarrow A^*$ eine formale Ergänzung des obigen Diagramms ist, die Zuordnung

$$F(C) = \{v \in \text{Hom}_A(B, C), D(v) \eta = \zeta_C, v \equiv \hat{u} \text{ mod } IC\}$$

einen Funktor, der lokal von endlicher Darstellung ist, und nach dem vorigen Satz läßt sich nun $\hat{u} \in F(\bar{A})$ durch ein $u \in F(A)$ approximieren, q. e. d.

2.4.4. Satz (M. ARTIN). *Es sei A ein Henselscher Noetherscher lokaler Ring mit Restklassenkörper k und Maximalideal \mathfrak{m} . \bar{B} sei eine komplette Noethersche A -Algebra, $\bar{\eta} \in D(\bar{B})$, so daß $(\bar{B}, (\bar{\eta}_n))$ eine formale semiuniverselle Deformation für D ist ($\bar{\eta}_n = \text{Bild von } \bar{\eta} \text{ in } D(B(\mathfrak{m}_{\bar{B}}^{n+1}))$). D sei lokal von endlicher Darstellung. Dann gibt es eine lokale Henselsche A -Algebra B , einen Isomorphismus $B^* \simeq \bar{B}$ und ein $\eta \in D(B)$, so daß $\bar{\eta}_n$ durch η induziert wird.*

Beweis. Wenn \bar{B} Kompletter einer Henselschen A -Algebra von endlichem Typ ist, kann man nach der Approximationseigenschaft $\bar{\eta}$ durch ein $\eta \in D(B) \text{ mod } \mathfrak{m}_{\bar{B}}^2$ approximieren und ist fertig. Dies ist jedoch allgemein nicht klar. Daher verläuft ARTINS Beweis folgendermaßen:

\bar{B} wird als endliche Algebra über der Kompletter einer Henselschen A -Algebra A (von endlichem Typ) dargestellt, und gleichzeitig wird $(\bar{B}, \bar{\eta})$ durch ein Paar (B, η) in geeigneter Weise approximiert. Man kann sich von vornherein auf den Fall beschränken, daß A ein Körper oder diskreter Bewertungsring ist. Ist dies nämlich noch nicht der Fall, so ist A von endlichem Typ über einem Körper oder diskreten Bewertungsring A_0 (im Henselschen Sinne). Für $\mu \in \text{Hom}_{A_0}(A, A)$ bezeichne μA den Ring A mit der durch μ induzierten A -Algebrastruktur. Ist

$$D_0(A) = \{(\mu, \zeta), \mu \in \text{Hom}_{A_0}(A, A), \zeta \in D(\mu A)\},$$

dann ist D_0 ein Funktor auf der Kategorie der lokalen Henselschen A_0 -Algebren; D_0 ist ebenfalls lokal von endlicher Darstellung, und ist $v: A \rightarrow \bar{B}$ die gegebene A -Algebrastruktur auf \bar{B} , so ist $(v, \bar{\eta}) \in D_0(\bar{B})$ ebenfalls formal semiuniversell. Eine Algebraisierung von $(v, \bar{\eta})$ liefert dann auch eine Algebraisierung vom $\bar{\eta}$.

Im folgenden sei also A ein Körper oder ein Henselscher diskreter Bewertungsring, dann enthält \bar{B} einen Unterring

$$A^* = A^*[[x_1, \dots, x_n]] \simeq A^*[[X_1, \dots, X_n]],$$

so daß \bar{B} endlich über A^* ist. Der Unterring A^* ist natürlich algebraisierbar ($A^* = \text{Kompletter von } A = A(x_1, \dots, x_n)$). Es zeigt sich, daß bei geeigneter Wahl von A dann auch $(\bar{B}, \bar{\eta})$ algebraisiert werden kann.

Wenn man jeder A -Algebra A' die Menge aller Paare (B', η') , B' eine endliche A' -Algebra, $\eta' \in D(B')$, zuordnet, so ist dieser Funktor von endlicher Darstellung, und $(\bar{B}, \bar{\eta})$ läßt sich folglich beliebig genau durch ein (B', η') , B' eine endliche A -Algebra, $\eta' \in D(B')$, approximieren. Die formale Semiuniversalität von $(\bar{B}, \bar{\eta})$ impliziert dann einen A -Homomorphismus $\bar{B} \rightarrow B'^*$; dieser ist natürlich surjektiv, sofern man \bar{B} bis mindestens zur Ordnung 2 approximiert.

Um zu erreichen, daß er auch injektiv ist, benötigt man allerdings noch mehr Information über B' .

Es sei A' eine A -Algebra, M' ein A' -Modul und L_0, \dots, L_n endliche A -Moduln. Dann definieren wir nach M. ARTIN: Eine (x_1, \dots, x_n) -Vorbereitung vom Typ (L_0, \dots, L_n) von M' ist eine Folge von A' -Homomorphismen

$$L_\nu \otimes_A A'_\nu \xrightleftharpoons[V_\nu]{U_\nu} M' \otimes_A A'_\nu =: M'_\nu$$

mit $U_\nu \circ V_\nu = X_{\nu+1} \circ \text{id}_{M'_\nu}$, $V_\nu \circ U_\nu = X_{\nu+1} \circ \text{id}_{L_\nu \otimes_A A'_\nu}$ für $\nu \leq n$ (wobei wir $x_{n+1} = 1$ setzen).

Hierbei bezeichne A'_ν den Restklassenring $A'/(x_1 A' + \dots + x_\nu A')$, ($A'_0 := A'$).

Hilfssatz. Bei geeigneter Wahl von $x_1, \dots, x_n \in \bar{B}$ gibt es A -Moduln L_ν , so daß \bar{B} als A -Modul eine (x_1, \dots, x_n) -Vorbereitung vom Typ (L_0, \dots, L_n) besitzt ($A^\wedge = A^\wedge[[x_1, \dots, x_n]]$).

Beweis. Da $A_n^\wedge = A^\wedge$ ist, ist $\bar{B} \otimes_A A_n^\wedge$ endlicher A^\wedge -Modul, also stets vom Typ $L_n \otimes_A A^\wedge$. (Jeder endliche A -Modul ist direkte Summe von A^\wedge -Moduln vom Typ $A^\wedge/p^s A^\wedge = A/p^s A$ und von freien Bestandteilen, p bezeichnet dabei ein Primelement, falls A diskreter Bewertungsring ist.)

Angenommen, x_1, \dots, x_n sind so, daß für $\nu < s$ bereits A -Moduln L_ν mit Homomorphismen $L_\nu \otimes_A A'_\nu \xrightleftharpoons[V_\nu]{U_\nu} \bar{B}_\nu$ mit den geforderten Eigenschaften existieren.

\bar{B}_ν ist ein endlicher $A'_\nu = A^\wedge[[x_{\nu+1}, \dots, x_n]]$ -Modul; da die Lokalisierung von A'_ν in pA'_ν ein diskreter Bewertungsring mit p als Primelement oder ein Körper ist, ist sofort klar, daß es eine Zariskiumgebung $B(x)$ von pA'_ν gibt ($x \in A'_\nu$), über der \bar{B}_ν vom Typ $L_\nu \otimes_A A'_\nu$ ist mit einem geeigneten A -Modul L_ν . Da $\dim(A'_\nu/xA'_\nu) < \dim(A'_\nu)$ und x zu p prim ist, kann man (x_1, \dots, x_n) durch eine Folge (x'_1, \dots, x'_n) mit $x'_\nu = x_\nu$, $\nu \leq s$, $x'_{s+1} =$ geeignete Potenz von x , $x'_s \in A^\wedge$, ersetzen, so daß A^\wedge endlich über dem Unterring $A^\wedge[[x'_1, \dots, x'_n]]$ ist.

Für Moduln über regulären lokalen Ringen gilt aber stets $\text{cod } h + dh = \dim$, also ist A^\wedge freier $A^\wedge[[x'_1, \dots, x'_n]]$ -Modul. Also erfüllt (x'_1, \dots, x'_n) die geforderten Bedingungen für $\nu \leq s$ (indem man die L_ν , $\nu \leq s$, geeignet abändert). Durch Induktion folgt daraus der Hilfssatz.

Die weitere Beweisidee von Satz 2.4.4. ist nun, x_1, \dots, x_n und (L_0, \dots, L_n) zu fixieren, so daß \bar{B} eine (x_1, \dots, x_n) -Vorbereitung vom Typ (L_0, \dots, L_n) besitzt, und diese mit zu approximieren. Dazu ist zu zeigen:

Hilfssatz. Für A -Algebren A' sei

$$P(A') = \left\{ (B', \eta', [U_\nu, V_\nu]) \begin{array}{l} B' \text{ endliche } A'\text{-Algebra, } \eta' \in D(B'), \\ [U_\nu, V_\nu] (x_1, \dots, x_n)\text{-Vorbereitung} \\ \text{von } B' \text{ über } A' \text{ vom Typ } (L_0, \dots, L_n). \end{array} \right\}$$

Dann ist $A' \rightarrow P(A')$ ein Funktor lokal von endlicher Darstellung (auf der Kategorie der lokalen Henselschen, Noetherschen A -Algebren).

Beweis. Die Vorgabe von (B', η') ist durch endlich viele Daten bestimmt, die der $[U_\nu, V_\nu]$ mit den geforderten Eigenschaften ebenfalls wie folgt:

Ist $B' = B'_0 \otimes_{A'_0} A'$ (A'_0 eine A -Algebra, so daß B' über A'_0 definiert ist), so daß $A' = \varinjlim (A'_\nu)$ ist, A'_ν A'_0 -Algebren, so sind $[U_\nu, V_\nu]$ durch ihre Wirkung auf L_ν bzw. B'_0 bestimmt, q. e. d.

Wir können also $(\bar{B}, \bar{\eta})$ mit der fixierten (x_1, \dots, x_n) -Vorbereitung $[\bar{U}_v, \bar{V}_v]$ modulo \mathfrak{m}_A^c approximieren durch eine endliche A -Algebra B , ein $\eta \in D(B)$ und eine Vorbereitung $[U, V]$. Das heißt, wenn man alles mit A/\mathfrak{m}_A^{c+1} tensoriert, sind $(\bar{B}, \bar{\eta}, [\bar{U}_v, \bar{V}_v])$ und $(B, \eta, [U, V])$ isomorph. Wie bereits bemerkt, induziert die Semiuniversalität von $\bar{\eta}$ sukzessive A -Homomorphismen $\bar{B} \rightarrow B/\mathfrak{m}_A^{m+1}B$, $m = c, c + 1, \dots$, also einen A -Homomorphismus $\varphi: \bar{B} \rightarrow B^*$, der im Fall $c \geq 1$ auf alle Fälle surjektiv ist, und so daß $\bar{\eta}$ bei $\bar{B} \rightarrow B/\mathfrak{m}_A^{m+1}B$ in η_m (= Bild von η) übergeht. Es ist also zu zeigen, daß φ auch injektiv ist, sofern c hinreichend groß ist.

Es ist $\varphi(x_v) = x_v + y_v$, $y_v \in \mathfrak{m}_A^{c+1}B^*$, also wird $\mathfrak{m}_A B^*$ auch durch $p, x_1, \dots, x_s, \varphi(x_{s+1}), \dots, \varphi(x_n)$ erzeugt ($0 \leq s \leq n$), und daher gilt

$$\mathfrak{m}_A^m B_s^* = \left(\sum_{v=s+1}^n \varphi(x_v) B_s^* + pB_s^* \right)^m. \tag{1}$$

Die entscheidende Bemerkung ist nun die, daß die Multiplizität der einzelnen B_s^* bezüglich $\mathfrak{m}_A A_s^*$ durch die Vorbereitung eindeutig bestimmt ist, sie ist nämlich gleich der Anzahl der freien Summanden von L_s (da $L_v \otimes_A A_s^* \rightarrow B_s^*$ injektiv ist und der Kokern durch x_{s+1} annulliert wird, also kleinere Dimension hat).

(Ist $d = \dim A_s$, dann ist die Multiplizität eine additive Funktion auf der Kategorie der A_s -Moduln, die auf der Unterkategorie der Moduln der Dimension $< d$ verschwindet.)

Wegen (1) hat also B_s^* bezüglich des Ideals $\sum_{v=s+1}^n \varphi(x_v) B_s^* + pB_s^*$ dieselbe Multiplizität wie \bar{B}_s bezüglich des Ideals $\sum_{v=s+1}^n x_v B_s + pB_s$; daher haben alle Elemente des Kerns von $\bar{B}_s \rightarrow B_s^*$ eine kleinere Dimension als $\dim \bar{B}_s$.

Wir betrachten zunächst den Fall, daß A ein Körper ist. Wegen $x_{s+1} \bar{B}_s \subseteq L_s \otimes_A A_s^*$, und da $L_s \otimes_A A_s^*$ frei ist, also alle von 0 verschiedenen Elemente dieselbe Dimension haben, gilt dann

$$(2) \quad x_{s+1} \bar{B}_s \cap K_s = 0.$$

Offenbar ist $K_n = 0$, da $\bar{B}_n \rightarrow B_n^*$ surjektiv und beide Seiten Algebren vom gleichen Rang über A sind.

Aus (2) folgt daher durch Induktion nach $n - s$, daß $K_s = 0$ für alle s , also insbesondere $K_0 = \text{Kern } \varphi = 0$ ist.

Im Fall eines diskreten Bewertungsrings A ist der Beweis im Prinzip derselbe, man betrachte hier jedoch auch noch die Multiplizitäten von $\bar{B}_s/p^m \bar{B}_s$ und $B_s^*/p^m B_s^*$, die wieder durch die Vorbereitung eindeutig bestimmt sind und übereinstimmen; bezeichnet man diese Multiplizitäten als Funktion von m mit $e(m)$, so ist $e(m)$ stückweise linear, und der Anstieg an der Stelle m ist gleich der Anzahl der Summanden von L_s , deren Länge $\geq m$ ist.

Da wieder alle von 0 verschiedenen Elemente von $L_s \otimes_A A/p^m A_s^*$ ($m \geq 1$) dieselbe Dimension haben, folgt wie oben $\bar{B}_n/p^m \bar{B}_n \simeq B_n^*/p^m B_n^*$ für alle m , also $K_n = 0$ und ebenso Gleichung (2), also $K_s = 0$ für alle s , q. e. d.

LITERATUR

- [1] ARTIN, M.: Algebraization of formal moduli. *Ann. Math.* 91 (1970), 88—135.
- [2] ARTIN, M.: Approximation of structures over complete local rings. *Publ. Math. IHES* No 36 (1972).
- [3] BOURBAKI, N.: *Algèbre commutative*. Hermann, Paris 1961—1965.
- [4] DOUADY, A.: Le problème des modules pour les variétés analytiques complexes. *Séminaire Bourbaki* No 277 (1964).
- [5] ELKIK, R.: Solutions d'équations à coefficients dans un anneau Hensélien. *Ann. Scient. Ecole Norm. Sup.* 4 (1973), 553—604.
- [6] FRÖLICHER, A., and A. NIJENHUIS: A theorem on stability of complex structures, *Proc. Nat. Acad. Sci. USA* 43 (1957), 239—241.
- [7] GRAUERT, H.: Ein Theorem der analytischen Garbentheorie und die Modulräume komplexer Strukturen. *Publ. Math. IHES* No 5 (1960).
- [8] GRAUERT, H.: Über die Deformationen isolierter Singularitäten analytischer Mengen. *Inv. Math.* 15 (1972), 171—198.
- [9] GRAUERT, H., and H. KERNER: Deformationen von Singularitäten komplexer Räume. *Math. Ann.* 153 (1964), 236—260.
- [10] GRAUERT, H., and R. REMMERT: *Analytische Stellenalgebren*. Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York 1971.
- [11] GROTHENDIECK, A.: Techniques de construction en géométrie analytique. *Séminaire Cartan* 1960/01, Exp. I—X, Paris 1962.
- [12] GUNNING, R., and H. ROSSI: *Analytic functions of several complex variables*. Prentice Hall, Inc., Englewood Cliffs (N. J.) 1965.
- [13] ILLUSIE, L.: *Complexe cotangent relatif et déformations I, II*. *Lecture Notes in Mathematics* 239, 283, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York 1971, 1972.
- [14] KODAIRA, K., and J. MORROW: *Complex Manifolds*, New York 1971.
- [15] KODAIRA, K., and D. C. SPENCER: On deformations of complex analytic structures I—III. *Ann. Math.* 67 (1958), 328—401, 403—466; 71 (1960), 43—76.
- [16] KODAIRA, K., and D. C. SPENCER: A theorem of completeness for complex analytic fibre spaces. *Acta Math.* 100 (1958), 281—294.
- [17] KUBANISHI, M.: On the locally complete families of complex analytic structures. *Ann. Math.* 75 (1962), 536—577.
- [18] KUBANISHI, M.: New proof for the existence of locally complete families of complex structures, *Proc. Conf. Complex Analysis*, Minneapolis 1964, Springer-Verlag, Berlin-Heidelberg-New York 1965, p. 142—154.
- [19] KUBANISHI, M.: On compact complex manifolds. *Montreal Lecture notes*, 1969.
- [20] KURKE, H., G. PFISTER und M. ROCZEN: *Henselsche Ringe und algebraische Geometrie*, VEB Deutscher Verlag der Wissenschaften, Berlin 1975.
- [21] NEULANDER, A., and L. NIRENBERG: Complex analytic coordinates in almost complex manifolds. *Ann. Math.* 65 (1957), 391—404.
- [22] SCHLESSINGER, M.: Functors of Artin rings. *Trans. Amer. Math. Soc.* 130 (1968), 208—222.
- [23] WAVRIK, J.: Abstraction to the existence of a space of moduli. In: *Global Analysis, Papers in honor of K. KODAIRA*, Princeton (N. J.) 1969, p. 403—413.

Manuskripteingang: 7. 4. 1975

VERFASSER:

HEINZ-JÖRG FITZNER, WERNER KLEINERT, HERBERT KURKE, GERHARD PFISTER, MARKO ROCZEN und THOMAS ZINK, Sektion Mathematik der Humboldt-Universität Berlin bzw. Zentralinstitut für Mathematik der Akademie der Wissenschaften der DDR