

Werk

Label: Article

Jahr: 1959

PURL: https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X_0084|log130

Kontakt/Contact

Digizeitschriften e.V.
SUB Göttingen
Platz der Göttinger Sieben 1
37073 Göttingen

✉ info@digizeitschriften.de

POZNÁMKA KE GAUSS-OSTROGRADSKÉHO FORMULI

JOSEF KRÁL, Praha

(Došlo dne 7. června 1958)

DT: 517.1

Cílem tohoto článku je podat jednoduchý důkaz formule (22) za předpokladů, uvedených v odst. 11.

1. Úvodní poznámka. Podnětem k tomuto článku byla práce [2], kde je m. j. dokázán vztah obdobný se vzorcem (29); od zobrazení φ (srovnej odst. 11) se však požaduje určitá „hladkost“. Podobnou větu dokázal jinými methodami S. ŁOJASIEWICZ v práci [1]. V této poznámce ukážeme, že metodu, již užil J. MAŘÍK v [2] pro „hladká“ zobrazení, lze po jisté modifikaci aplikovat i v jiných případech, kombinujeme-li ji s obecnější větou o transformaci vícerozměrných integrálů.

2. Označení. V dalším je E_r r-rozměrný euklidovský prostor. Je-li $a \in E_r$, pak a_k je k-tá souřadnice bodu a . Pro $a, b \in E_r$ položíme $a \cdot b = \sum_{k=1}^r a_k b_k$, $|a| = \sqrt{a \cdot a}$. Sčítání v E_r a násobení bodů z E_r reálnými čísly definujeme obvyklým způsobem. Pro $\varepsilon > 0$, $a \in E_r$ položíme ještě

$$\Omega(a, \varepsilon) = E[z; z \in E_r, |z - a| < \varepsilon].$$

Bud' nyní G otevřená množina v E_r , a bud' φ zobrazení množiny G do E_m . Pak φ_k je funkce na množině G , jež je definována vztahem $\varphi_k(t) = (\varphi(t))_k$ ($t \in G$); píšeme také $\varphi = [\varphi_1, \dots, \varphi_m]$. Existují-li (vlastní) derivace $\frac{\partial \varphi_k(t)}{\partial t_j}$ ($k = 1, \dots, r$), definujeme $\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j} = \left[\frac{\partial \varphi_1(t)}{\partial t_j}, \dots, \frac{\partial \varphi_m(t)}{\partial t_j} \right]$. Je-li $m = r$ a mají-li smysl symboly $\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j}$ ($j = 1, \dots, r$), pak označíme symbolem $J(t, \varphi)$ determinant matice, jejíž j -tý sloupec tvoří právě vektor $\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j}$.

Pro ten případ, že je $m = r + 1$, položíme $\tilde{\varphi}^k = [\varphi_1, \dots, \varphi_{k-1}, \varphi_{k+1}, \dots, \varphi_m]$ a definujeme $w_k(t, \varphi) = (-1)^{k-1} J(t, \tilde{\varphi}^k)$, pokud má smysl symbol vpravo. Mají-li smysl symboly $w_1(t, \varphi), \dots, w_m(t, \varphi)$, položíme $w(t, \varphi) = [w_1(t, \varphi), \dots, w_m(t, \varphi)]$. (Vektor $w(t, \varphi)$ je t. zv. vnějším součinem vektorů $\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_1}, \dots,$

$\dots, \frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_r}$; srovnej [2], odst. 1, 2.) Pro $A \subset E_m$ značí symboly \bar{A} , A^0 , H_A , $\mathbf{L}A$ po řadě uzávěr, vnitřek, hranici a vnější Lebesgueovu míru množiny A . Je-li $x \in E_r$ ($r = m - 1$), položíme ještě

$$A_x^k = E[y; y \in E_1, [x_1, \dots, x_{k-1}, y, x_k, \dots, x_r] \in A].$$

Konečně buď $\pi_k A = E[x; x \in E_r, A_x^k \neq 0]$.

3. Definice. Buď ψ zobrazení množiny $G \subset E_r$ do E_r . Řekneme, že zobrazení ψ má vlastnost (N) na G , jestliže platí implikace

$$(M \subset G, \mathbf{L}M = 0) \Rightarrow \mathbf{L}\psi(M) = 0.$$

4. Označení. Nechť ψ je zobrazení množiny $G \subset E_r$ do E_r . Je-li $S \subset G$ a $x \in E_r$, označíme symbolem $N(x, \psi, S)$ počet bodů množiny $\psi^{-1}(x) \cap S$ (je-li tato množina nekonečná, klademe $N(x, \psi, S) = +\infty$). Buď dále F konečná funkce na podmnožině G_1 množiny G . Pak pro ta $x \in E_r$, pro něž je $N(x, \psi, G) < +\infty$ a současně $\psi^{-1}(x) \subset G_1$, definujeme

$$W(x, \psi, F) = \sum_t F(t), \quad t \in \psi^{-1}(x).$$

Pro jiná x není symbol $W(x, \psi, F)$ definován.

5. Pomocná věta. Buď ψ spojité zobrazení oblasti $G \subset E_r$ do E_r . Předpokládejme, že zobrazení ψ má vlastnost (N) na G a že funkce ψ_k ($k = 1, \dots, r$) mají skoro všude v G totální diferenciál. (Funkce $J(t, \psi) = J(t)$ je tedy definována skoro všude v G .) Dále buď

$$\int_G |J(t)| dt < +\infty. \quad (1)$$

Potom platí následující tvrzení:

a) Je-li R měřitelná podmnožina oblasti G , pak

$$\int_R |J(t)| dt = \int_{\psi(R)} N(x, \psi, R) dx. \quad (2)$$

b) Jestliže $Q \subset G$ a $J(t) = 0$ pro skoro všechna $t \in Q$, pak množina $\psi(Q)$ je nulová.

c) Je-li F omezená měřitelná funkce na G , pak funkce $W(x, \psi, F \cdot \operatorname{sgn} J)$ je definována pro skoro všechna $x \in E_r$, je integrovatelná a platí

$$\int_G F(t) J(t) dt = \int_{E_r} W(x, \psi, F \cdot \operatorname{sgn} J) dx. \quad (3)$$

Důkaz. Tuto větu odvodíme snadno z věty 3 z [3], str. 364.

Ad a) Sestrojme omezené oblasti D_n ($n = 1, 2, \dots$) tak, aby platilo

$$\bar{D}_n \subset G \quad (n = 1, 2, \dots), \quad D_n \nearrow G \quad (n \rightarrow \infty).^1)$$

¹⁾ Jsou-li M_n ($n = 0, 1, \dots$) množiny, pak $M_n \nearrow M_0$ ($n \rightarrow \infty$) značí, že $M_1 \subset M_2 \subset \dots$ a $\bigcup_{n=1}^{\infty} M_n = M_0$. Jsou-li c_n ($n = 0, 1, \dots$) reálná čísla (nebo symboly $\pm \infty$), píšeme $c_n \nearrow c_0$ ($n \rightarrow \infty$), jestliže c_n ($n = 1, 2, \dots$) je neklesající posloupnost s limitou c_0 .

Potom jsou množiny $\psi(D_n)$ ($n = 1, 2, \dots$) omezené a platí

$$R \cap D_n \not\propto R, \quad N(x, \psi, R \cap D_n) \not\propto N(x, \psi, R) \quad (n \rightarrow \infty).^1)$$

Ze vztahu

$$\int_{R \cap D_n} |J(t)| dt = \int_{E_r} N(x, \psi, R \cap D_n) dx$$

(viz citovanou větu, kde položíme $D = D_n$, $T(t) = \psi(t)$ pro $t \in D_n$, $S = R \cap D_n$) dostaneme ihned limitním přechodem rovnost (2).

Ad b) Položme $Q_0 = E[t; t \in G, J(t) = 0]$, $R = Q \cup Q_0$. Protože množina Q_0 je měřitelná a množina $R - Q_0$ má míru 0, je také množina R měřitelná. Vzhledem k tomu, že $J(t) = 0$ pro skoro všechna $t \in R$, dostáváme podle a)

$$0 = \int_R |J(t)| dt = \int_{E_r} N(x, \psi, R) dx.$$

Odtud a z inkusí $\psi(Q) \subset \psi(R) \subset E[x; x \in E_r, N(x, \psi, R) \geq 1]$ je patrno, že $\psi(Q)$ má míru 0.

Ad c) Z (1) a z a) (kam dosadíme G místo R) snadno nahlédneme, že množina $P = E[x; x \in E_r, N(x, \psi, G) < +\infty]$ má nulový komplement.

Buď nyní F^* charakteristická funkce měřitelné množiny $R \subset G$ (oborem funkce F^* je množina G). Potom pro $x \in P$ platí $N(x, \psi, R) = W(x, \psi, F^*)$, takže ze (2) dostáváme

$$\int_G F^*(t)|J(t)| dt = \int_{E_r} W(x, \psi, F^*) dx. \quad (4)$$

Snadno se zjistí, že rovnost (4) platí také v tom případě, že F^* je konečná jednoduchá měřitelná funkce na G . Je-li F^* měřitelná funkce na G , jež je v absolutní hodnotě omezena konstantou $C > 0$, pak existuje posloupnost jednoduchých měřitelných funkcí F^n ($n = 1, 2, \dots$) taková, že pro $t \in G$ platí

$$|F^n(t)| \leq C \quad (n = 1, 2, \dots), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} F^n(t) = F^*(t). \quad (5)$$

Potom je též pro $x \in P$

$$|W(x, \psi, F^n)| \leq CN(x, \psi, G) \quad (n = 1, 2, \dots), \quad \lim_{n \rightarrow \infty} W(x, \psi, F^n) = W(x, \psi, F^*) \quad (6)$$

a ze vztahu

$$\int_G F^n(t)|J(t)| dt = \int_{E_r} W(x, \psi, F^n) dx \quad (7)$$

dostaneme limitním přechodem pro $n \rightarrow \infty$ vztah (4). (Poznamenejme, že podle (1) je funkce $J(t)$ integrovatelná na G a podle a) je funkce $N(x, \psi, G)$ integrovatelná na E_r , takže vzhledem k (5), (6) je možno v (7) provést limitní přechod za integračním znamením.)

Označme symbolem Q množinu všech $t \in G$, v nichž není definována funkce $J(t)$. Vzhledem k našim předpokladům má množina Q míru 0, takže také $\psi(Q)$ je nulová množina.

Nechť F je omezená měřitelná funkce na G ; položme $F^*(t) = 0$ pro $t \in Q$, $F^*(t) = F(t) \cdot \operatorname{sgn} J(t)$ pro ostatní $t \in G$. Potom je pro $x \in P - \psi(Q)$ (tj. pro skoro všechna $x \in E_r$)

$$W(x, \psi, F^*) = W(x, \psi, F \cdot \operatorname{sgn} J)$$

a ze (4) plyne (3).

Důkazy následujících dvou lemmat přenecháváme čtenáři.

6. Lemma. Nechť s^1, \dots, s^r jsou lineárně nezávislé vektory v E_{r+1} . Utvoríme zobrazení χ prostoru E_r do E_{r+1} předpisem

$$\chi(t^*) = \sum_{k=1}^r t_k^* s^k \quad (t^* \in E_r).$$

Potom existuje kladná konstanta c tak, že $|\chi(t^*)| \geq c|t^*|$ pro všechna $t^* \in E_r$.

7. Lemma. Nechť n, w jsou jednotkové vektory v E_{r+1} a nechť γ, δ jsou nezáporná reálná čísla. Potom platí

$$(\gamma w + \delta n) \cdot w \geq |\gamma w + \delta n| n \cdot w.$$

8. Definice. Buděj φ spojité zobrazení otevřené množiny $G \subset E_r$ do E_{r+1} a buděj $A \subset E_{r+1}$. Pak $\Gamma(\varphi, A)$ je množina všech $t \in G$, pro něž jsou splněny následující podmínky:

1. Funkce φ_k ($k = 1, \dots, r+1$) mají totální diferenciál v bodě t .

2. K libovolnému okolí U bodu t ($t \in U \subset G$) existuje číslo $\varepsilon > 0$ tak, že platí implikace

$$(z \in H_A \cap \Omega(\varphi(t), \varepsilon)) \Rightarrow z \in \varphi(U). \quad (8)$$

3. K libovolnému $\varepsilon > 0$ existují čísla α_1, α_2 tak, že platí

$$0 < \alpha_1, \alpha_2 < \varepsilon, \quad \varphi(t) - \alpha_1 w(t, \varphi) \in A, \quad \varphi(t) + \alpha_2 w(t, \varphi) \in E_{r+1} - A.$$

9. Lemma. Nechť φ je spojité zobrazení otevřené množiny $G \subset E_r$ do E_{r+1} . Buděj $A \subset E_{r+1}$, $t \in \Gamma(\varphi, A)^2$ a nechť $w_k(t, \varphi) \neq 0$ pro jisté k . Položime-li $x = \varphi^k(t)$ (viz odst. 2), $y = \varphi_k(t)$, pak pro vhodné $\varepsilon > 0$ platí buděj

$$(y - \varepsilon, y) \subset A_x^k \text{ a současně } (y, y + \varepsilon) \subset (E_{r+1} - A)_x^k \quad (9)$$

nebo

$$(y - \varepsilon, y) \subset (E_{r+1} - A)_x^k \text{ a současně } (y, y + \varepsilon) \subset A_x^k \quad (10)$$

podle toho, zda $w_k(t, \varphi) > 0$ nebo $w_k(t, \varphi) < 0$.

Mimo to je správná implikace

$$(\tau \in G, \varphi(\tau) = \varphi(t)) \Rightarrow \tau = t. \quad (11)$$

²) Vzhledem k podmínce 1 z definice 8 má tedy smysl symbol $w(t, \varphi)$ (viz odst. 2).

Důkaz. Budě např. $w_k(t, \varphi) > 0$. Položme $w = -\frac{w(t, \varphi)}{|w(t, \varphi)|}$ a $n = [n_1, \dots, n_{r+1}]$, kde $n_k = -1$ a $n_j = 0$ pro $j \neq k$, $1 \leq j \leq r+1$. Potom je

$$n \cdot w = \frac{w_k(t, \varphi)}{|w(t, \varphi)|} > 0.$$

Protože funkce φ_i ($i = 1, \dots, r+1$) mají v bodě t totální diferenciál, platí

$$\varphi(\tau) - \varphi(t) = \sum_{j=1}^r (\tau_j - t_j) \frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j} + |\tau - t| v(\tau), \quad (12)$$

přičemž

$$v(\tau) \in E_{r+1}, \quad |v(\tau)| \rightarrow 0 \quad \text{pro } \tau \rightarrow t. \quad (13)$$

Z (12) a z lemmatu 6 (kde položíme $s^j = \frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j}$, $t^* = \tau - t$) snadno odvodíme, že pro vhodné $c > 0$ platí

$$|\varphi(\tau) - \varphi(t)| \geq \left| \sum_{j=1}^r (\tau_j - t_j) \frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j} \right| - |\tau - t| |v(\tau)| \geq (c - |v(\tau)|) |\tau - t|.$$

Odtud a z (13) je patrné, že existuje okolí U bodu t ($U \subset G$) tak, že

$$\tau \in U \Rightarrow |\varphi(\tau) - \varphi(t)| \geq \frac{c}{2} |\tau - t|. \quad (14)$$

Vzhledem k relacím $\frac{\partial \varphi(t)}{\partial t_j} \cdot w = 0$ ($j = 1, \dots, r$) máme

$$(\varphi(\tau) - \varphi(t)) \cdot w = |\tau - t| v(\tau) \cdot w. \quad (15)$$

Zvolíme-li tedy okolí U dostatečně malé, můžeme ještě předpokládat, že (viz (13))

$$\tau \in U \Rightarrow (\varphi(\tau) - \varphi(t)) \cdot w \leq \frac{c}{4} |\tau - t| n \cdot w. \quad (16)$$

Určeme číslo $\varepsilon > 0$ tak, aby byla splněna implikace (8). Ukážeme, že pak jsou správné inklyse (9). Kdyby totiž neplatila např. první z těchto inklysek, mohli bychom najít číslo β tak, že $0 < \beta < \varepsilon$, $\varphi(t) + \beta n \in E_{r+1} - A$. Podle podmínky 3 z definice 8 existuje dále číslo $\alpha = \alpha_1$ tak, že $0 < \alpha < \varepsilon$, $\varphi(t) + \alpha w \in A$. Pro vhodné $\xi \in (0, 1)$ je tedy nutně $(1 - \xi)(\varphi(t) + \alpha w) + \xi(\varphi(t) + \beta n) = z \in H_A$. Protože zřejmě $z \in \Omega(\varphi(t), \varepsilon)$, je podle (8) $z = \varphi(\tau)$ pro vhodné $\tau \in U$. Podle lemmatu 7 (kde položíme $\gamma = (1 - \xi)\alpha$, $\delta = \xi\beta$) jest $(\varphi(\tau) - \varphi(t)) \cdot w = (\gamma w + \delta n) \cdot w \geq |\gamma w + \delta n| n \cdot w = |\varphi(\tau) - \varphi(t)| n \cdot w \geq$ (viz (14)) $\geq \frac{c}{2} |\tau - t| n \cdot w \geq$ (viz (16)) $\geq 2(\varphi(\tau) - \varphi(t)) \cdot w$, což je spor, neboť $(\varphi(\tau) - \varphi(t)) \cdot w = (\gamma w + \delta n) \cdot w = \gamma + \delta n \cdot w > 0$.

Podobným způsobem se ověří druhá inklysa (9). Stejně lze vyšetřit případ $w_k(t, \varphi) < 0$. Konečně z (8), (14) je patrné, že platí implikace (11).

10. Úmluva. V odst. 11 bude k pevné přirozené číslo, $1 \leq k \leq r+1$. Pro $x \in E_r$ a $y \in E_1$ položíme $[x, y] = [x_1, \dots, x_{k-1}, y, x_{k+1}, \dots, x_{r+1}]$; místo $A_x^k, \tilde{\varphi}^k$ píšeme prostě $A_x, \tilde{\varphi}$ a pod. Je-li f funkce na nějaké podmnožině prostoru E_{r+1} , pak $f(x, y)$ je ovšem hodnota funkce f v bodě $[x, y]$. Derivaci funkce f podle k -té proměnné značíme $D_k f$.

11. Věta. Nechť A je omezená množina v E_{r+1} a budě $\mathfrak{S} = \{\varphi\}$ spočetný systém zobrazení z E_r do \bar{A} . Oborem každého zobrazení φ nechť je oblast $G_\varphi = G$ a nechť φ je spojité na G . Předpokládejme, že funkce φ_j ($j \neq k$, $1 \leq j \leq r+1$) mají skoro všude v G totální diferenciál a že zobrazení $\tilde{\varphi} = [\varphi_1, \dots, \varphi_{k-1}, \varphi_{k+1}, \dots, \varphi_{r+1}]$ má vlastnost (N) na G . Nechť funkce $w_k(t, \varphi)$ je rovna nule pro skoro všechna $t \in G - \Gamma(\varphi, A)$ a budě

$$\sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |w_k(t, \varphi)| dt < +\infty .^3)$$
 (17)

Pro

$$Z = H_A - \bigcup_{\varphi} \varphi(G_\varphi) .^3)$$
 (18)

budiž

$$\mathbb{L}_{\pi_k} Z = 0$$
 (19)

a nechť je správná implikace

$$(\varphi, \chi \in \mathfrak{S}, \varphi \neq \chi) \Rightarrow \varphi(G_\varphi) \cap \chi(G_\chi) = 0 .$$
 (20)

Pak

$$\mathbb{L} H_A = 0$$
 (21)

a pro skoro všechna $x \in E_r$ je množina $(\bar{A})_x$ sjednocením konečně mnoha kompaktních intervalů.

Budě dálé f spojitá funkce na \bar{A} a nechť pro skoro všechna $x \in E_r$ je $f(x, y)$ absolutně spojitou funkcií proměnné y na množině $(\bar{A})_x$.⁵⁾ Potom platí

$$\int_{E_r} \left(\int_{A_x} D_k f(x, y) dy \right) dx = \sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} f(\varphi(t)) w_k(t, \varphi) dt$$
 (22)

s absolutně konvergentní řadou vpravo.

Důkaz. Položme $X = E[x; x \in E_r, \sum_{\varphi} N(x, \tilde{\varphi}, G_\varphi) = +\infty]$. Ze vztahu

$$\begin{aligned} +\infty > \sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |w_k(t, \varphi)| dt &= \sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |J(t, \tilde{\varphi})| dt = \sum_{\varphi} \int_{E_r} N(x, \tilde{\varphi}, G_\varphi) dx = \\ &= \int_{E_r} \left(\sum_{\varphi} N(x, \tilde{\varphi}, G_\varphi) \right) dx \end{aligned}$$

³⁾ Píšeme prostě Σ místo \sum_{φ} , $\varphi \in \mathfrak{S}$; podobně pro \mathbf{U} .

⁴⁾ Zobrazení φ, χ pokládáme za různá, je-li bud $G_\varphi \neq G_\chi$ nebo $G_\varphi = G_\chi$ a $\varphi(t) \neq \chi(t)$ aspoň pro jedno $t \in G_\varphi$.

⁵⁾ Podotkněme, že pro skoro všechna $x \in E_r$ je $(\bar{A})_x$ sjednocením konečně mnoha kompaktních intervalů; je-li x tak zvoleno, je jistě zřejmé, jak rozumět výroku „ $f(x, y)$ je absolutně spojitou funkcií proměnné y na $(\bar{A})_x$ “.

je patrno, že $\mathbb{L}X = 0$. Dále buď V_φ množina všech $t \in G_\varphi$, v nichž některá z funkcí φ_j ($j \neq k$, $1 \leq j \leq r+1$) nemá totální diferenciál. Vzhledem k našim předpokladům je $|w_k(t, \varphi)| = |J(t, \tilde{\varphi})| = 0$ pro skoro všechna t z množiny

$$U(\varphi) = V_\varphi \cup (G_\varphi - \Gamma(\varphi, A)) \cup E[t; t \in G_\varphi, w_k(t, \varphi) = 0], \quad (23)$$

takže podle tvrzení b) z odst. 5 (kam dosadíme $\tilde{\varphi}$ místo ψ) je množina $Y = \bigcup_{\varphi} \tilde{\varphi}(U(\varphi))$ nulová. Tedy také množina $A = X \cup Y \cup \pi_k Z$ má míru 0.

Pro $x \in E_r - A$ je

$$(H_A)_x = (\bigcup_{\varphi} \varphi(G_\varphi))_x \quad (24)$$

a počet prvků množiny $(\bigcup_{\varphi} \varphi(G_\varphi))_x$ nepřevyšší $\sum_{\varphi} N(x, \tilde{\varphi}, G_\varphi) < +\infty$; tím spíše je množina $(H_A)_x$ konečná. Protože A je nulová množina a množina H_A je uzavřená, platí (21).

Zvolme nyní pevně $x \in E_r - A$ a budě

$$(H_A)_x = \{y^1 < \dots < y^s\} (0 \leq s < +\infty);$$

položme ještě $y^0 = -\infty$, $y^{s+1} = +\infty$. Protože intervaly (y^{j-1}, y^j) ($j = 1, \dots, s+1$) jsou disjunktní s $(H_A)_x$, je každý z nich obsažen celý v některé z množin $(A^0)_x$, $(E_{r+1} - \bar{A})_x$; ježto množina A je omezená, je ovšem

$$(y^0, y^1) \subset (E_{r+1} - \bar{A})_x, \quad (y^s, y^{s+1}) \subset (E_{r+1} - \bar{A})_x. \quad (25)$$

Pišme $z^j = [x, y^j]$ ($j = 1, \dots, s$). Podle (24), (20) existuje ke každému j právě jedno zobrazení $\varphi = \varphi^j \in \mathfrak{S}$ (s oborem $G_{\varphi^j} = G^j$) tak, že $z^j \in \varphi^j(G^j)$ ($j = 1, \dots, s$).

Vzhledem k implikacím $(\varphi \in \mathfrak{S}, t \in G_\varphi, \varphi(t) = z^j) \Rightarrow \tilde{\varphi}(t) \text{ non } \in A \Rightarrow t \text{ non } \in U(\varphi) \Rightarrow (t \in \Gamma(\varphi, A), w_k(t, \varphi) \neq 0)$ a k lemmatu 9 existuje v G^j právě jeden bod t^j takový, že $\varphi^j(t^j) = z^j$; je ovšem t^j non $\in U(\varphi)$. Z lemmatu 9 a z inkusí (25) plyne především $\operatorname{sgn} w_k(t^1, \varphi^1) = -1$, $\operatorname{sgn} w_k(t^s, \varphi^s) = 1$ a dále $(y^1, y^2) \subset (A^0)_x$, $(y^{s-1}, y^s) \subset (A^0)_x$ (tyto inkuse odpadají v případě $s = 0$). Pokračující stejným způsobem zjistíme, že $\operatorname{sgn} w_k(t^j, \varphi^j) = 1$ a $(y^{j-1}, y^j) \subset (A^0)_x$ (resp. $\operatorname{sgn} w_k(t^j, \varphi^j) = -1$ a $(y^{j-1}, y^j) \subset (E_{r+1} - \bar{A})_x$), je-li j sudé (resp. liché), $j = 1, \dots, s$. Speciálně tedy s je sudé; nechť $s = 2q$ (q celé nezáporné).

Potom je

$$\bigcup_{p=1}^q (y^{2p-1}, y^{2p}) \subset A_x \subset \bigcup_{p=1}^q \langle y^{2p-1}, y^{2p} \rangle = (\bar{A})_x.$$

Píšeme-li

$$J^\varphi(t) = J(t, \tilde{\varphi}) = (-1)^{k-1} w_k(t, \varphi), F^\varphi(t) = f(\varphi(t)),$$

máme

$$\begin{aligned} \sum_{\varphi} (-1)^{k-1} W(x, \tilde{\varphi}, F^\varphi \cdot \operatorname{sgn} J^\varphi) &= \sum_{j=1}^s f(\varphi^j(t^j)) \operatorname{sgn} w_k(t^j, \varphi^j) = \\ &= \sum_{p=1}^q [f(x, y^{2p}) - f(x, y^{2p-1})]; \end{aligned}$$

je-li mimo to bod $x \in E_r - A$ tak volen, že $f(x, y)$ je absolutně spojitou funkcí proměnné y na množině $(\bar{A})_x$, pak

$$\sum_{p=1}^q [f(x, y^{2p}) - f(x, y^{2p-1})] = \int_{A_x} D_k f(x, y) dy .$$

Celkem

$$(-1)^{k-1} \sum_{\varphi} W(x, \tilde{\varphi}, F^\varphi \cdot \operatorname{sgn} J^\varphi) = \int_{A_x} D_k f(x, y) dy \quad (26)$$

pro skoro všechna $x \in E_r$. Podle (3) (kde položíme $G = G_\varphi$, $\psi = \tilde{\varphi}$, $F = F^\varphi$, $J = J^\varphi$) je

$$\begin{aligned} \int_{E_r} W(x, \tilde{\varphi}, F^\varphi \cdot \operatorname{sgn} J^\varphi) dx &= \int_{G_\varphi} F^\varphi(t) J^\varphi(t) dt = (-1)^{k-1} \cdot \\ &\quad \cdot \int_{G_\varphi} f(\varphi(t)) w_k(t, \varphi) dt . \end{aligned} \quad (27)$$

Označíme-li symbolem c maximum funkce f na množině \bar{A} , dostáváme

$$\begin{aligned} \sum_{\varphi} \int_{E_r} |W(x, \tilde{\varphi}, F^\varphi \cdot \operatorname{sgn} J^\varphi)| dx &\leqq c \sum_{\varphi} \int_{E_r} N(x, \tilde{\varphi}, G_\varphi) dx = \\ &= c \sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |J(t, \tilde{\varphi})| dt = c \sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |w_k(t, \varphi)| dt < +\infty . \end{aligned} \quad (28)$$

Integrujme rovnost (26) přes celý prostor E_r . Z (28) je patrno, že vlevo můžeme integrovat za znamením součtu. Užijeme-li ještě vztahu (27), dostaneme (22). Z odhadu $|\int_{G_\varphi} f(\varphi(t)) w_k(t, \varphi) dt| \leqq c \int_{G_\varphi} |w_k(t, \varphi)| dt$ a z (17) je vidět, že zobecněná řada na pravé straně rovnosti (22) je absolutně konvergentní.

Z předchozí věty plyne ještě tento důsledek:

12. Věta. Nechť symboly A , \mathfrak{S} mají stejný význam jako v předchozím odstavci a nechť platí (20). Pro množinu (18) buděž splněny vztahy (19) pro $k = 1, \dots, r+1$. Je-li $\varphi \in \mathfrak{S}$, pak nechť funkce φ_k mají skoro všude v G_φ totální diferenciál a zobrazení $\tilde{\varphi}^k$ nechť mají vlastnost (N) na G_φ ($k = 1, \dots, r+1$). Konečně buď $|w(t, \varphi)| = 0$ pro skoro všechna $t \in G_\varphi - \Gamma(\varphi, A)$ a nechť $\sum_{\varphi} \int_{G_\varphi} |w(t, \varphi)| dt < +\infty$.

Potom platí (21) (takže množina A je měřitelná) a pro skoro všechna $x \in E_r$ jsou množiny $(\bar{A})_x^k$ ($k = 1, \dots, r+1$) sjednocením konečně mnoha kompaktních intervalů.

Je-li dále $v = [v_1, \dots, v_{r+1}]$ spojité zobrazení množiny \bar{A} do E_{r+1} takové, že pro skoro všechna $x \in E_r$ jsou funkce $v_k(x_1, \dots, x_{k-1}, y, x_k, \dots, x_r)$ absolutně spojitými funkcemi proměnné y na množině $(\bar{A})_x^k$ ($k = 1, \dots, r+1$), pak funkce $\operatorname{div} v(z) = \sum_{k=1}^{r+1} D_k v_k(z)$ je definována pro skoro všechna $z \in A$ a platí