

Werk

Label: Abstract

Jahr: 1958

PURL: https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X_0083|log165

Kontakt/Contact

Digizeitschriften e.V.
SUB Göttingen
Platz der Göttinger Sieben 1
37073 Göttingen

✉ info@digizeitschriften.de

vzhledem k nezápornosti souřadnic bodu X_7 můžeme položit jen $t = 0,0382925$. Po zaokrouhlení na pět desetinných míst najdeme $X_7 = (0,65533; 0; 0,14674; 1,14845; 0,24570)$, $f(X_7) = 2,30282$. Okolnost, že body X_4 i X_7 leží ve stěně množiny $\mathfrak{M}$, pro jejíž body platí $x_2 = 0$, nás vede k domněnce, že bod $\bar{X}$, pro který je $f(\bar{X}) = \min_{X \in \mathfrak{M}} f(X)$, bude také ležet v této stěně. Zkusíme proto najít minimum formy $f(\bar{X})$ v této stěně způsobem popsáním ve větě 3. Za basi směru této stěny zvolíme např. vektory $\mathbf{v}_1 = (2, 0, 2, -3, 0)$, $\mathbf{v}_2 = (-4, 0, 0, 3, 2)$. Po orthogonalizaci najdeme vektory base $\mathbf{w}_1 = \mathbf{v}_1$, $\mathbf{w}_2 = (-66, 0, 50, 12, 58)$. Položíme-li $Y_i = X_7 + t_i \mathbf{w}_i$, $i = 1, 2$, najdeme $t_1 = -0,0019452$, $t_2 = 0,0018489$. Souřadnice bodu $X_0 = X_7 + t_1 \mathbf{w}_1 + t_2 \mathbf{w}_2$ jsou pak (s přesností na pět desetinných míst) $(0,52941; 0; 0,23529; 1,17647; 0,35294)$; je přitom $f(X_0) = 2,23529$. Ze způsobu konstrukce bodu X_0 je patrné, že X_0 je minimální vůči vektorům $\mathbf{w}_1$ a $\mathbf{w}_2$; snadno zjistíme, že bod X_0 je též minimální vůči vektoru $\mathbf{u}'_1$. Odtud dostáváme podle věty 3, že $f(X_0) = \min_{X \in \mathfrak{M}} f(X)$.

LITERATURA

- [1] *G. B. Dantzig*: Maximization of linear function of variables subject to linear inequalities, Activity analysis of production and allocation, edited by T. C. Koopmans, kap. XXI, New York 1951.
- [2] *W. Prager*: On the role of congestion in transportation problems, Zeitschrift für angewandte Mathematik und Mechanik 35 (1955), 264—268.
- [3] *K. Reidemeister*: Topologie der Polyeder und kombinatorische Topologie der Komplexe, Leipzig 1953.
- [4] *G. H. Hardy, J. E. Littlewood, G. Pólya*: Inequalities, Cambridge 1934.
- [5] *Л. А. Люстерник, В. И. Соболев*: Элементы функционального анализа, Москва 1951.

Резюме

ПРИБЛИЖЕННЫЙ МЕТОД ДЛЯ НЕЛИНЕЙНОГО ПРОГРАММИРОВАНИЯ

ЯРОМИР АБРАГАМ (Jaromír Abrahám), Прага

(Поступило в редакцию 27/VIII 1957 г.)

В работе описан итерационный процесс для определения минимума строго выпуклой вниз функции $f(X)$ на множестве $\mathfrak{M}$ всех неотрицательных решений системы линейных уравнений

$$\sum_{j=1}^{m+k} a_{ij} x_j = b_i, \quad i = 1, 2, \dots, m, \quad k \geq 1 \quad (1)$$

ранга m . При этом мы предполагаем, что $\mathfrak{M} \neq \emptyset$.

В целях простой формулировки итерационного процесса нужно ввести некоторые понятия.

Под вектором множества $\mathfrak{M}$ мы подразумеваем решение системы линейных однородных уравнений

$$\sum_{j=1}^{m+k} a_{ij} u_j = 0, \quad i = 1, 2, \dots, m. \quad (2)$$

Будем предполагать, что для любого вектора $\mathbf{v} = (v_1, \dots, v_{m+k})$ множества $\mathfrak{M}$ такого, что $v_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, m+k, \sum_{i=1}^{m+k} v_i > 0$ будет $\lim_{t \rightarrow \infty} f(X + t\mathbf{v}) = +\infty$ для всех $X \in \mathfrak{M}$. При этом условии в п. 1 доказывается существование минимума функции $f(X)$ на множестве $\mathfrak{M}$.

Вектор $\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_{m+k})$ множества $\mathfrak{M}$ является основным, если существуют индексы $i_1, \dots, i_{k-r}$ так, что $u_{i_j} = 0, j = 1, \dots, k-r$.

Пусть $X = (x_1, \dots, x_{m+k})$ — точка множества $\mathfrak{M}$. Пусть существует целое число r ($0 \leq r \leq k$) и индексы $i_1, \dots, i_{k-r}$ такие, что $x_{i_j} = 0, j = 1, \dots, k-r$. Тогда базисом, соответствующим точке X , будем разуметь множество k линейно независимых основных векторов $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k$ ($\mathbf{v}_i = (v_{i1}, \dots, v_{i,m+k}), i = 1, \dots, k$) со следующими свойствами:

1. Среди векторов $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_k$ существует в точности r векторов $\mathbf{v}_{\mu_1}, \dots, \mathbf{v}_{\mu_r}$ таких, что $v_{s,i_j} = 0, s = 1, \dots, r, j = 1, \dots, k-r$.

2. Если $\mathbf{v}_{\mu_1}, \dots, \mathbf{v}_{\mu_{k-r}}$ — остальные векторы этого базиса, то для каждого из чисел $i_j, j = 1, \dots, k-r$ существует в точности одно число $\mu_j, j = 1, \dots, k-r$ так, что $v_{\mu_j, i_j} > 0, j = 1, \dots, k-r$, и что $v_{\mu_j, i_s} = 0$ для всех $j \neq s$.

Точку $X \in \mathfrak{M}$ назовем минимальной относительно вектора $\mathbf{v}$, если для всякого действительного числа t такого, что $X + t\mathbf{v} \in \mathfrak{M}$, имеет место неравенство $f(X + t\mathbf{v}) \geq f(X)$.

Для доказательства сходимости итерационного процесса является важной

Теорема 1. Пусть $f(X)$ — выпуклая вниз функция, определенная на множестве $\mathfrak{M}$ и обладающая на множестве $\mathfrak{M}$ непрерывными частными производными первого и второго порядка по всем переменным. Тогда необходимым и достаточным условием для того, чтобы для точки X_0 было $f(X_0) = \min_{X \in \mathfrak{M}} f(X)$,

является требование, чтобы точка X_0 была минимальной относительно всех векторов какого-либо соответствующего ей базиса.

Дадим теперь формулировку итерационного процесса для отыскания минимума строго выпуклой функции $f(X)$ на множестве $\mathfrak{M}$.

Пусть X_1 — произвольная точка множества $\mathfrak{M}$, пусть $\mathbf{u}_1, \dots, \mathbf{u}_k$ — векторы соответствующего этой точке базиса. Положим $X_2 = X_1 + t_1 \mathbf{u}_1$, где t_1 однозначно определяется условием

$$f(X_1 + t_1 \mathbf{u}_1) = \min_{t \in \mathfrak{M}(\mathbf{u}_1, X_1)} f(X_1 + t \mathbf{u}_1),$$