

## Werk

**Label:** Table of literature references

**Jahr:** 1956

**PURL:** [https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X\\_0081|log89](https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X_0081|log89)

## Kontakt/Contact

[Digizeitschriften e.V.](#)  
SUB Göttingen  
Platz der Göttinger Sieben 1  
37073 Göttingen

✉ [info@digizeitschriften.de](mailto:info@digizeitschriften.de)

Důležitý případ nastane, když prostor  $P_n$  je trojrozměrný reálný projektivní prostor. Z poučky 2 lze pak odvodit (na základě vzájemného přechodu mezi eukleidovským prostorem a mezi odvozeným projektivním prostorem): Útvar  $P_\sigma({}^1l, {}^2l)$  je plochou, právě když neexistuje žádná dvojice přímek  ${}^1p, {}^2p$  se společným bodem v rovině  $\sigma$ , pro něž by platilo  ${}^1l \subset {}^1p, {}^2l \subset {}^2p$ .

Jsou-li  ${}^1l, {}^2l$  křivky prostoru  $E_3$  s parametrickými rovnicemi jako v důkazu poučky 2 a má-li rovina  $\sigma$  rovnici  $z = 0$ , pak parametrické rovnice útvaru  $P({}^1l, {}^2l)$  (s výjimkou středů úseček  ${}^1L^2L$  rovnoběžných s rovinou  $\sigma$ ) jsou:

$$\begin{aligned}x &= f_1(v) - \frac{f_3(v)}{f_3(v) + g_3(w)} (f_1(v) - g_1(w)), \\y &= f_2(v) - \frac{f_3(v)}{f_3(v) + g_3(w)} (f_2(v) - g_2(w)), \\z &= f_3(v) - \frac{f_3(v)}{f_3(v) + g_3(w)} (f_3(v) - g_3(w)).\end{aligned}$$

Po úpravě lze tyto rovnice přepsat do tvaru

$$\begin{aligned}x &= \frac{f_1(v)g_3(w) + f_3(v)g_1(w)}{f_3(v) + g_3(w)}, & y &= \frac{f_2(v)g_3(w) + f_3(v)g_2(w)}{f_3(v) + g_3(w)}, \\z &= \frac{2 \cdot f_3(v)g_3(w)}{f_3(v) + g_3(w)}.\end{aligned}$$

Definici 3 lze rozšířit i pro případ, když (asociativní, resp. komutativní) těleso  $T$  nahradíme alternativním tělesem. Pro  $n \geq 3$  nedojdeme k žádnému zobecnění, poněvadž příslušný alternativní projektivní prostor je Desarguesovský. Pro  $n = 2$  nahradí se projektivní Desarguesovská rovina rovinou alternativní, v níž definice 3 nepřestává mít smysl. Další zobecnění již není možné vzhledem k ekvivalenci věty o úplném čtyřrohu (resp. malé věty Desarguesovy) a k zavedení souřadnic z alternativního tělesa (viz [3], [4]).

#### LITERATURA

- [1] *Fr. Kadeřávek*: Vývoj plochy podmíněný praxí, referát na vědecké konferenci ČVUT, konané r. 1955.
- [2] *Kadeřávek-Klíma-Kounovský*: Deskriptivní geometrie, II. díl, str. 834—842; ČSAV, Praha 1954.
- [3] *R. Moufang*: Alternativkörper und der Satz vom vollständigen Vierseit, Abh. Math. Sem. Hamburg 9 (1933), str. 207—222.
- [4] *Л. А. Скорняков*: Проективное плоскости, Успехи мат. наук 6(1951) (вып. 6), стр. 112—154.