

Werk

Label: Article

Jahr: 1954

PURL: https://resolver.sub.uni-goettingen.de/purl?31311157X_0079|log14

Kontakt/Contact

[Digizeitschriften e.V.](#)
SUB Göttingen
Platz der Göttinger Sieben 1
37073 Göttingen

✉ info@digizeitschriften.de

NAPJATOST DESKY S DVĚMA ZALISOVANÝMI KRUHOVÝMI ČEPY

MILOSLAV HAMPL, Praha.

(Došlo dne 2. října 1953.)

DT 621.81-41 : 539.3/4

Do nekonečné rovinné desky se dvěma kruhovými otvory (poloměr a , vzdálenost středů $2e$) jsou za tepla zalisovány kruhové čepy s poloměry $a(1 + \alpha)$. Jde o určení napjatosti desky a čepů.

Předpokládáme při tom, že materiál desky i čepů je homogenní, a má stejné elastické vlastnosti.

Zalisování čepů se provede tím způsobem, že desku ohřejeme tak, aby kruhové otvory se teplotou zvětšily a čepy (neohřáté) se daly do těchto otvorů zalisovati. Po vychladnutí desky vznikne mezi čepem a kruhovým otvorem tlak a tím deska i čepy se dostanou do napjatého stavu, jehož zjištění je obsahem této práce.

Jde o nalezení napjatosti v desce a v čepech, které musí vyhovovat podmínkám:

- a) ve styčné kružnici čepy a desky musí být průvodiče a napětí radiální a smykové v čepu i v desce stejné,
- b) radiální a smykové napětí desky v nekonečnu musí být nulové.

Řešení problému je provedeno vhodnou volbou t. zv. *Airyho bi-harmonické funkce napětí* (Brit. Assoc. Rep. 1862, Trans. Roy. Soc. vol. 153, 1863, p. 49) pro případ dvojdimensionální napjatosti. Je známo, že parciálními derivacemi druhého řádu této jediné funkce se dají vyjádřit všechna tři napětí v rovině (radiální, obvodové a smykové). Viz na př. Technický průvodce, III, 1944, str. 442).

Značení:

- x, y souřadnicový systém,
- $r, \vartheta; r_1, \vartheta_1; r_2, \vartheta_2$ polární souřadnice podle obr. 1.,
- e vzdálenost středu kruhového otvoru pro čep od počátku,
- a poloměr otvoru,
- $a\alpha$ přesazení čepu (= rozdíl poloměrů čepu a kruhového otvoru)
- Φ Airyho funkce napětí,
- $\nabla^2\Phi = \frac{\partial^2\Phi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial\Phi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2\Phi}{\partial\vartheta^2}$,
- u, v radiální resp. obvodová deformace,
- $\widehat{rr}, \widehat{\vartheta\vartheta}, \widehat{r\vartheta}$ radiální, resp. obvodové a smykové napětí v souřadnicích r, ϑ ,

E modul pružnosti v tahu,
 ν Poissonův poměr (0,3 u oceli).

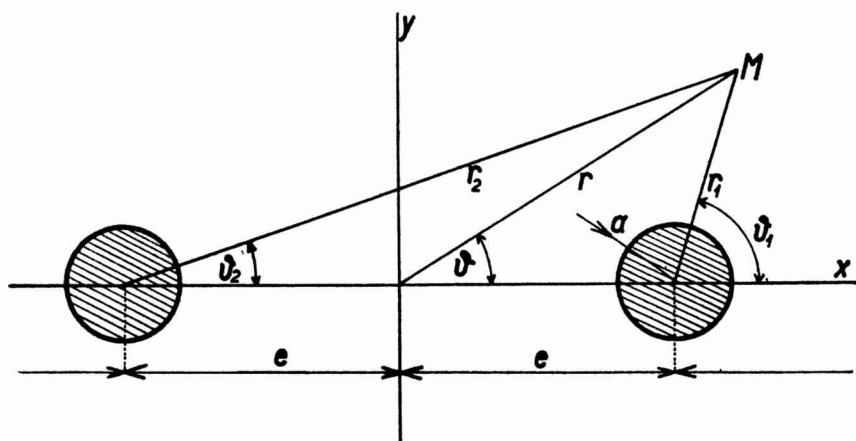
Index c resp. d se vztahuje na čep resp. na desku.

Podstata řešení problému je založena na známém řešení napjatosti jednoho kruhového čepu zalisovaného do otvoru v nekonečné rovině. V tomto případě mají Airyho funkce napětí tvar:

a) pro desku $\Phi_a = A \log \frac{r_1}{a}$,

b) pro čep $\Phi_c = B r_1^2$.

Těmito funkcemi (resp. jejich derivacemi) se dá vyjádřit napjatost v každém místě desky a čepu.



Obr. 1.

Přičteme-li k těmto funkcím touž biharmonickou (po případě harmonickou) funkci, znamená to, že jsme na původní stav napjatosti superponovali nový, který sice změní napětí ve styčné kružnici čepu s deskou, ale tak, že obě změny budou stejné, takže krajové podmínce a) bude zase vyhověno.

Za tuto superponovanou Airyho funkci volíme $A \log \frac{r_2}{a}$ a dokážeme v dalším, že všem krajovým podmínkám je vyhověno a kromě toho vypočteme napětí v čepu a v desce, do níž jsou zalisovány dva čepy (se stejnými poloměry).

Zvolme tedy tyto Airyho funkce napětí:

1. pro desku:

$$\Phi_a = A \log \frac{r_1}{a} + A \log \frac{r_2}{a}, \quad (1,0)$$

2. pro čep 1:

$$\Phi_1 = B r_1^2 + A \log \frac{r_2}{a}, \quad (1,1)$$

resp. pro čep 2:

$$\Phi_2 = B r_2^2 + A \log \frac{r_1}{a}. \quad (1,2)$$

Formule pro jednotlivá napětí v polárních souřadnicích r, ϑ :

$$\widehat{r r} = \frac{1}{r} \frac{\partial \Phi}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial \vartheta^2} = \nabla^2 \Phi - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial r^2}, \quad (2,1)$$

$$\widehat{\vartheta \vartheta} = \frac{\partial^2 \Phi}{\partial r^2}, \quad (2,2)$$

$$\widehat{r \vartheta} = - \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial \Phi}{\partial \vartheta} \right), \quad (2,3)$$

a pro deformace:

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{E} (\widehat{r r} - \nu \widehat{\vartheta \vartheta}), \quad (3,1)$$

$$\frac{u}{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \vartheta} = \frac{1}{E} (\widehat{\vartheta \vartheta} - \nu \widehat{r r}), \quad (3,2)$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \vartheta} + \frac{\partial v}{\partial r} - \frac{v}{r} = \frac{1}{G} \widehat{r \vartheta}. \quad (3,3)$$

Krajové podmínky problému:

Na obvodě čepů musí být

$$a(1 + \alpha) + u_c = a + u_a, \quad (4,1)$$

$$v_c = v_a, \quad (4,2)$$

$$\widehat{r r}_c = \widehat{r r}_a, \quad (4,3)$$

$$\widehat{r \vartheta}_c = \widehat{r \vartheta}_a. \quad (4,4)$$

Všem podmínkám vyhovíme vhodnou volbou konstant A, B.

Pro další výpočet uijeme těchto vztahů:

$$r_2^2 = r_1^2 + 4e^2 + 4er_1 \cos \vartheta_1, \quad (5,1)$$

tedy

$$\frac{\partial r_2}{\partial r_1} = \frac{r_1 + 2e \cos \vartheta_1}{r_2}, \quad \frac{\partial r_2}{\partial \vartheta_1} = - \frac{2er_1 \sin \vartheta_1}{r_2}. \quad (5,2)$$

Pak

$$\frac{\partial \Phi_a}{\partial r_1} = \frac{A}{r_1} + A \frac{r_1 + 2e \cos \vartheta_1}{r_2^2}, \quad (6,1)$$

$$\frac{\partial^2 \Phi_a}{\partial r_1^2} = -A \frac{1}{r_1^2} + A \left[\frac{1}{r_2^2} - \frac{2(r_1 + 2e \cos \vartheta_1)^2}{r_2^4} \right], \quad (6,2)$$

$$\frac{\partial \Phi_a}{\partial \vartheta_1} = -A \frac{2er_1 \sin \vartheta_1}{r_2^2}, \quad (6,3)$$

$$\frac{\partial^2 \Phi_a}{\partial \vartheta_1^2} = -A \left[\frac{2er_1 \cos \vartheta_1}{r_2^2} + \frac{8e^2 r_1^2 \sin^2 \vartheta_1}{r_2^4} \right], \quad (6,4)$$

$$\nabla_1^2 \Phi_a = 0. \quad (6,5)$$

A tedy napětí v desce v souřadnicích r, ϑ :

$$(\widehat{r_1 r_1})_a = -(\widehat{\vartheta_1 \vartheta_1})_a = -\frac{\partial^2 \Phi_a}{\partial r_1^2} = A \frac{1}{r_1^2} - A \frac{\partial^2}{\partial r_1^2} \log \frac{r_2}{a}, \quad (7,1)$$

$$(\widehat{r_1 \vartheta_1})_a = -\frac{\partial}{\partial r_1} \left(\frac{A}{r_1} \frac{\partial}{\partial \vartheta_1} \log \frac{r_2}{a} \right). \quad (7,2)$$

Pro radiální deformaci podle (3,1) platí:

$$\frac{\partial u_a}{\partial r_1} = -\frac{1}{E} (1 + \nu) \frac{\partial^2 \Phi_a}{\partial r_1^2}, \quad (7,3)$$

a integrací

$$u_a = -\frac{1}{E} (1 + \nu) \frac{\partial \Phi_a}{\partial r_1} = -\frac{1}{E} (1 + \nu) A \left(\frac{1}{r_1} + \frac{\partial \log \frac{r_2}{a}}{\partial r_1} \right) \quad (7,4)$$

(integrační konstanta = 0, neboť pro $\lim r_1 = \infty$, musí být $u_a = 0$).

Čep I.

$$\Phi_1 = Br_1^2 + A \log \frac{r_2}{a}, \quad (8,1)$$

$$\frac{\partial \Phi_1}{\partial r_1} = 2Br_1 + A \frac{r_1 + 2e \cos \vartheta_1}{r_2^2}, \quad (8,2)$$

$$\frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial r_1^2} = 2B + A \left[\frac{1}{r_2^2} - \frac{2(r_1 + 2e \cos \vartheta_1)^2}{r_2^4} \right], \quad (8,3)$$

$$\frac{\partial \Phi_1}{\partial \vartheta_1} = -A \frac{2er_1 \sin \vartheta_1}{r_2^2}, \quad (8,4)$$

$$\frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial \vartheta_1^2} = -A \left[\frac{2er_1 \cos \vartheta_1}{r_2^2} + \frac{8e^2 r_1^2 \sin^2 \vartheta_1}{r_2^4} \right], \quad (8,5)$$

$$\nabla_1^2 \Phi_1 = 4B. \quad (8,6)$$

Napětí v čepu I v souřadnicích r_1, ϑ_1 :

$$(\widehat{r_1 r_1})_c = 4B - \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial r_1^2} = 2B - A \frac{\partial^2}{\partial r_1^2} \log \frac{r_2}{a}, \quad (9,1)$$

$$(\widehat{\vartheta_1 \vartheta_1})_c = \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial r_1^2} = 2B + A \frac{\partial^2}{\partial r_1^2} \log \frac{r_2}{a}, \quad (9,2)$$

$$(\widehat{r_1 \vartheta_1})_c = -\frac{\partial}{\partial r_1} \left(\frac{A}{r_1} \frac{\partial \log \frac{r_2}{a}}{\partial \vartheta_1} \right), \quad (9,3)$$

$$\frac{\partial u_c}{\partial r_1} = \frac{1}{E} \left[4B - (1 + \nu) \frac{\partial^2 \Phi_1}{\partial r_1^2} \right]; \quad (9,4)$$

integrací:

$$u_c = \frac{1}{E} \left[4Br_1 - (1 + \nu) \frac{\partial \Phi_1}{\partial r_1} \right] = \frac{1}{E} \left[2B(1 - \nu)r_1 - A(1 + \nu) \frac{\partial \log \frac{r_2}{a}}{\partial r_1} \right]; \quad (9,5)$$

(integrační konstanta = 0, neboť pro $r_1 = 0$ musí být $u_c = 0$). Po dosazení do (4,1) pro $r_1 = a$:

$$a\alpha = -\frac{1}{E}(1 + \nu)A \left[\frac{1}{a} + \left(\frac{\partial \log \frac{r_2}{a}}{\partial r_1} \right)_{r_1=a} \right] - \\ - \frac{1}{E}(1 - \nu)2Ba + \frac{1}{E}(1 + \nu)A \left(\frac{\partial \log \frac{r_2}{a}}{\partial r_1} \right)_{r_1=a},$$

a tedy

$$\underline{E\alpha a^2 = -A(1 + \nu) - 2B(1 - \nu)a^2}. \quad (10,1)$$

Normální napětí na obvodě čepu ($r_1 = a$) musí býti stejné, (podmínka (4,3)) jako na obvodě otvoru v desce:

$$2B - A \left(\frac{\partial^2}{\partial r_1^2} \log \frac{r_2}{a} \right)_{r_1=a} = A \frac{1}{a^2} - A \left(\frac{\partial^2}{\partial r_1^2} \log \frac{r_2}{a} \right)_{r_1=a},$$

odtud

$$\underline{A = 2Ba^2}, \quad (10,2)$$

tedy

$$Ea^2\alpha = -4Ba^2,$$

$$\underline{A = 2Ba^2 = -\frac{1}{2}Ea^2\alpha}; \quad (10,3)$$

tangenciální napětí $\widehat{r_1\vartheta_1}$ pro $r_1 = a$ jsou u čepu i desky identická. Tím jsou určeny konstanty A, B. Snadno zjistíme, že pro takto určené A, B jsou i podmínky (4,2) a (4,4) splněny.

Je tedy

$$\Phi_a = -\frac{1}{2}Ea^2\alpha \left(\log \frac{r_1}{a} + \log \frac{r_2}{a} \right), \quad (11,1)$$

$$\Phi_{c1} = -\frac{1}{2}Ea^2\alpha \left[\frac{r_1^2}{2a^2} + \log \frac{r_2}{a} \right]. \quad (11,2)$$

Napětí na obvodě $r_1 = a$:

u desky:

$$\widehat{(r_1 r_{1a})}_{r_1=a} = -\widehat{(\vartheta_1 \vartheta_{1a})}_{r_1=a} = \\ = -\frac{1}{2}Ea^2\alpha \left[\frac{1}{a^2} + \frac{a^2 + 4ae \cos \vartheta_1 + 4e^2 \cos 2\vartheta_1}{(a^2 + 4ae \cos \vartheta_1 + 4e^2)^2} \right], \quad (12,1)$$

$$\widehat{(r_1 \vartheta_{1a})}_{r_1=a} = 2Ea^2\alpha \frac{e \sin \vartheta_1 (a + 2e \cos \vartheta_1)}{(a^2 + 4ae \cos \vartheta_1 + 4e^2)^2}, \quad (12,2)$$

u čepu:

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a} = (\widehat{r_1 r_{1d}})_{r_1-a} , \quad (12,3)$$

$$(\widehat{\vartheta_1 \vartheta_{1c}})_{r_1-a} = -Ea^2 \chi - (\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a} , \quad (12,4)$$

$$(\widehat{r_1 \vartheta_{1c}})_{r_1-a} = (\widehat{r_1 \vartheta_{1d}})_{r_1-a} . \quad (12,5)$$

Napětí v čepu obecně:

$$\widehat{r_1 r_{1c}} = \frac{A}{a^2} - A \left[\frac{1}{r_2^2} - \frac{2(r_1 + 2e \cos \vartheta_1)^2}{r_2^4} \right] , \quad (13,1)$$

$$\widehat{\vartheta_1 \vartheta_{1c}} = \frac{A}{a^2} + A \left[\frac{1}{r_2^2} - \frac{2(r_1 + 2e \cos \vartheta_1)^2}{r_2^4} \right] , \quad (13,2)$$

$$\widehat{r_1 \vartheta_{1c}} = -4A \frac{e \sin \vartheta_1 (r_1 + 2e \cos \vartheta_1)}{r_2^4} . \quad (13,3)$$

Speciálně pro střed čepu, kde $r_1 = 0$, $r_2 = 2e$

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_0 = \frac{A}{a^2} + \frac{A}{4e^2} \cos 2\vartheta_1 ,$$

$$(\widehat{\vartheta_1 \vartheta_{1c}})_0 = \frac{A}{a^2} - \frac{A}{4e^2} \cos 2\vartheta_1 , \quad (14)$$

$$(\widehat{r_1 \vartheta_{1c}})_0 = -\frac{A}{4e^2} \sin 2\vartheta_1 .$$

Napětí v desce v souřadnicích r, ϑ :

$$\Phi_d = A \left(\log \frac{r_1}{a} + \log \frac{r_2}{a} \right) .$$

Z obr. 1 je patrné, že

$$r_1^2 = r^2 + e^2 - 2er \cos \vartheta, \quad r_2^2 = r^2 + e^2 + 2er \cos \vartheta ,$$

a tedy

$$\frac{\partial r_1}{\partial r} = \frac{r - e \cos \vartheta}{r_1}, \quad \frac{\partial r_2}{\partial r} = \frac{r + e \cos \vartheta}{r_2}, \quad (15)$$

$$\frac{\partial r_1}{\partial \vartheta} = \frac{er \sin \vartheta}{r_1}, \quad \frac{\partial r_2}{\partial \vartheta} = -\frac{er \sin \vartheta}{r_2},$$

$$\frac{1}{A} \frac{\partial \Phi_d}{\partial r} = \frac{r - e \cos \vartheta}{r_1^2} + \frac{r + e \cos \vartheta}{r_2^2},$$

$$\frac{1}{A} \frac{\partial^2 \Phi_d}{\partial r^2} = \frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2^2} - \frac{(2(r - e \cos \vartheta))^2}{r_1^4} - \frac{2(r + e \cos \vartheta)^2}{r_2^4}, \quad (16)$$

$$\frac{1}{A} \frac{\partial \Phi_d}{\partial \vartheta} = \frac{er \sin \vartheta}{r_1^2} - \frac{er \sin \vartheta}{r_2^2},$$

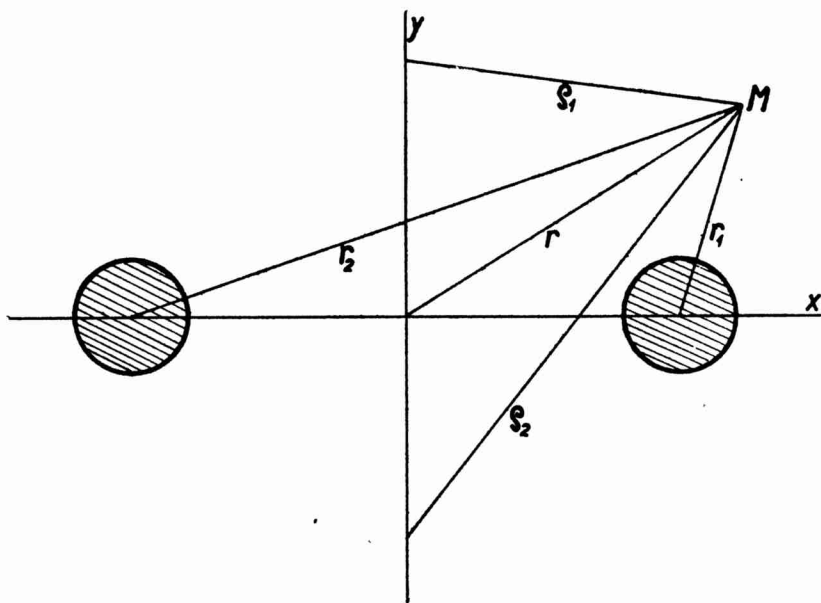
$$\frac{1}{A} \frac{\partial^2 \Phi_d}{\partial \vartheta^2} = \frac{er \cos \vartheta}{r_1^2} - \frac{er \cos \vartheta}{r_2^2} - 2e^2 r^2 \sin^2 \vartheta \left(\frac{1}{r_1^4} + \frac{1}{r_2^4} \right) .$$

Tedy

$$\widehat{rr}_d = A \left[\frac{1}{r_1^2} + \frac{1}{r_2^2} - 2e^2 \sin^2 \vartheta \left(\frac{1}{r_1^4} + \frac{1}{r_2^4} \right) \right] = -\widehat{\vartheta\vartheta}_d, \quad (17,1)$$

$$\widehat{\vartheta\vartheta}_e = -\widehat{rr}_d,$$

$$\widehat{r\vartheta}_d = A \cdot 2e \sin \vartheta \left[\frac{r - e \cos \vartheta}{r_1^4} - \frac{r + e \cos \vartheta}{r_2^4} \right]. \quad (17,2)$$



Obr. 2.

Hlavní napětí v desce:

$$\sigma_{1,2} = \frac{1}{2}(\widehat{rr} + \widehat{\vartheta\vartheta}) \pm \frac{1}{2} \sqrt{4(\widehat{r\vartheta})^2 + (\widehat{rr} - \widehat{\vartheta\vartheta})^2},$$

$$\sigma_{1,2} = \pm 2A \cdot \frac{\sqrt{(r^2 + e^2 - 2er \sin \vartheta)(r^2 + e^2 + 2er \sin \vartheta)}}{r_1^2 r_2^2}, \quad (18,1)$$

$$= \pm E a^2 \alpha \frac{\varrho_1 \varrho_2}{r_1^2 r_2^2}, \quad (18,2)$$

kde

$$\begin{aligned} \varrho_1^2 &= r^2 + e^2 - 2er \sin \vartheta, \\ \varrho_2^2 &= r^2 + e^2 + 2er \sin \vartheta, \end{aligned} \quad (18,3)$$

($\varrho_{1,2}$ jsou vzdálenosti vyšetřovaného bodu od bodů na ose y ve vzdálenostech $\pm e$).

Napětí v těchto bodech je = 0.

Dá se tedy po úpravě psát:

$$\sigma_{12} = \pm \text{E}a^2\alpha \frac{\sqrt{r^4 + e^4 + 2e^2r^2 \cos 2\vartheta}}{r^4 + e^4 - 2e^2r^2 \cos 2\vartheta} \quad (18,4)$$

Napětí v desce:

1. Podél osy x :

tedy pro

$$\begin{aligned} \vartheta = 0, \quad r_1 = r - e, \quad r_2 = r + e \\ \widehat{rr}_x = -\widehat{\vartheta}\vartheta_x = -\frac{1}{2}\text{E}a^2\alpha \left[\frac{1}{(r-e)^2} + \frac{1}{(r+e)^2} \right], \quad \widehat{r}\vartheta_x = 0 \end{aligned} \quad (19,1)$$

2. Podél osy y :

$$\begin{aligned} \vartheta = \frac{1}{2}\pi, \quad r_1^2 = r_2^2 = r^2 + e^2, \\ \widehat{rr}_y = -\widehat{\vartheta}\vartheta_y = -\text{E}a^2\alpha \frac{r^2 - e^2}{(r^2 + e^2)^2} \end{aligned} \quad (19,2)$$

Napětí mezi čepem a deskou:

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a} = -\frac{1}{2}\text{E}a^2\alpha \left\{ \frac{1}{a^2} + \frac{a^2 + 4ae \cos \vartheta_1 + 4e^2 \cos 2\vartheta_1}{(a^2 + 4ae \cos \vartheta_1 + 4e^2)^2} \right\} \quad (20,1)$$

Extrémní hodnoty budou v bodech, kde derivace závorky = 0: Je to

1. pro $\vartheta_1 = 0$, resp. π ,

tam bude radiální napětí

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a, \vartheta_1=0} = -\left[\frac{1}{a^2} + \frac{1}{(a+2e)^2} \right] \frac{1}{2}\text{E}a^2\alpha, \quad (20,2)$$

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a, \vartheta_1=\pi} = -\left[\frac{1}{a^2} + \frac{1}{(2e-a)^2} \right] \frac{1}{2}\text{E}a^2\alpha, \quad (20,3)$$

2. pro $\overline{\vartheta_1}$, pro něž

$$\cos \overline{\vartheta_1} = \frac{a(a^2 - 12e^2)}{16e^3} \quad (20,4)$$

Tam bude radiální napětí

$$(\widehat{r_1 r_{1c}})_{r_1-a, \overline{\vartheta_1}} = -\frac{1}{2}\text{E}a^2\alpha \frac{32e^4 - 24a^2e^2 + 3a^4}{2a^2(4e^2 - a^2)^2} \quad (20,5)$$

Čitatel se dá psát také

$$8e^2(4e^2 - 3a^2) + 3a^4$$

a tedy pro $e > a$ je i čitatel stále > 0 .

Tedy i radiální napětí v místě $\overline{\vartheta_1}$ je tlak a to nejmenší na celém obvodu čepu.

Rovnice křivek, podél nichž mají hlavní napětí konstantní hodnotu, zní:

$$\frac{\varrho_1 \varrho_2}{r_1^2 r_2^2} = \frac{c}{e^2}, \quad (21)$$

kde c je bezrozměrný konstantní faktor, který vyjadřuje poměr hlavního napětí σ v uvažovaném bodě k hlavnímu napětí v počátku σ_0 tedy $c = \frac{\sigma}{\sigma_0}$.

Užijeme-li vztahů pro $\varrho_1, \varrho_2, r_1, r_2$, dostaneme:

$$\begin{aligned}\varrho_1^2 \varrho_2^2 &= r^4 + e^4 + 2e^2 r^2 \cos 2\vartheta, \\ r_1^2 r_2^2 &= r^4 + e^4 - 2e^2 r^2 \cos 2\vartheta.\end{aligned}$$

Po dosazení do (21) a úpravě, bude rovnice hledané čáry konstantního hlavního napětí:

$$\cos 2\vartheta = \frac{2c^2(u^4 + 1) + 1 - \sqrt{8c^2(u^4 + 1) + 1}}{4c^2 u^2}, \quad (21,1)$$

kde $u = \frac{r}{e}$.

U odmocniny nutno bráti znaménko záporné, aby vyšel $\cos 2\vartheta < 1$. Křivka protíná osu $x(\vartheta = 0)$ obecně ve čtyřech bodech s úsečkami $\pm x_{1,2}$, pro které platí:

$$x_{1,2}^2 = \frac{2c + 1 \pm \sqrt{8c + 1}}{2c}, \text{ resp. } x_2^2 = \frac{3 - x_1^2}{1 + x_1^2}. \quad (21,2)$$

Pokud je $c < 1$, jsou jen 2 průsečíky reálné, pro $c = 1$ má křivka tvar ležaté „osmičky“ s dvojným bodem v počátku, pro $c > 1$ protíná osu ve čtyřech reálných bodech a rozpadá se na dva ovály symetricky položené k ose y a ležící uvnitř smyček křivky $c = 1$.

Průsečíky s osou y dostaneme dosazením $\vartheta = \frac{1}{2}\pi$.

Pro jejich pořadnice platí:

$$y_1^2 = \frac{-2c - 1 + \sqrt{8c + 1}}{2c}; \quad (21,3)$$

(platí jen kladné znaménko u odmocniny a hodnota y_1 je reálná pouze pro $c \leq 1$);

$$\text{resp. } y_{2,3}^2 = \frac{-2c + 1 \pm \sqrt{1 - 8c}}{2c}, \text{ takže } y_3^2 = \frac{y_2^2 + 3}{y_2^2 - 1}. \quad (21,4)$$

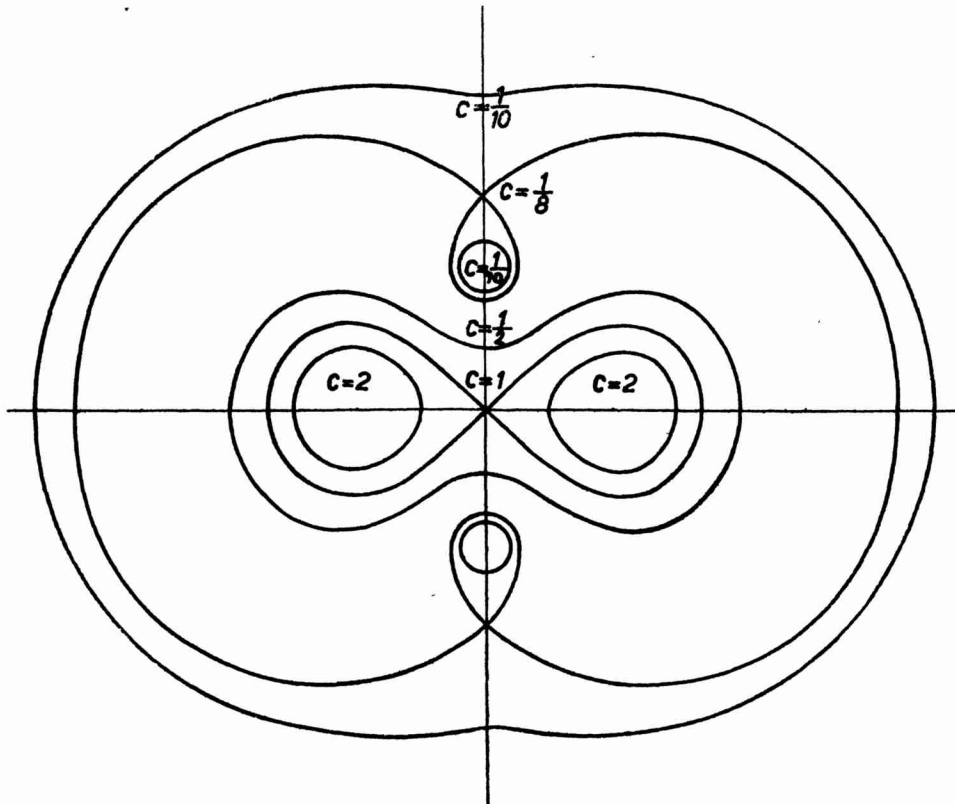
Je vidět, že pro $c < \frac{1}{8}$ protíná křivka osu y celkem ve třech párech (k ose x symetricky položených) bodů: $\pm y_1, \pm y_2, \pm y_3$, a pro $c < \frac{1}{8}$ pouze v jednom páru bodů $\pm y_1$.

Označíme-li σ_0 hlavní napětí v počátku $= \frac{Ea^2\alpha}{e^2}$, σ absolutní hodnotu hlavního

napětí v obecném bodě, značí konstantní faktor $c = \frac{\sigma}{\sigma_0}$. V obr. 3 byly zakresleny křivky konstantních hlavních napětí pro různé hodnoty c .

Průsečíky s osami jsou uvedeny v tabulce.

c	2	1	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{10}$	$\frac{1}{20}$
x_1	0,488	0	2,05	3,26	3,565	4,77
x_2	1,51	$\sqrt{3}=1,732$	imag	imag	imag	imag
y_1	imag	0	0,486	0,8105	0,842	0,913
y_2	imag	imag	imag	$\sqrt{3}=1,732$	1,328	1,12
y_3	imag	imag	imag	$\sqrt{3}=1,732$	2,497	4,10



Obr. 3.